

PS-800-8045 使用说明书

目 录	
-----	--

1.	规格	. 1
2.	各部的名称	. 2
3.	安装	. 3
	3−1. 缝纫机的安装	. 3
	3-1-1. 拆下包装	. 3
	3−1−2. 安装开关按钮(组)	. 5
	3-1-3. 打开电源前的检查以及注意事项	. 5
	3-2. 空气软管的安装	. 7
	3-3. 有关压缩空气源(空气供给源)设备的注意事项	. 8
	3-4. 安装卷丝装置	. 9
	3-5. 底线卷绕方法	. 9
	3-6. 关于机械设置的注意事项	10
4.	缝纫机的准备	11
	4−1. 加油方法和油量的确认	11
	4-2. 机针的安装方法	12
	4-3. 上线的穿线方法	13
	4-4. 梭芯的更换流程	14
	4-5. 线张力的调整方法	15
	4-6. 挑线弹簧和断线检测板的调整	16
	4-7. 挑线杆挑线量的调整	16
	4-8. 机针和旋梭的关系	17
	4-9. 下丝的卷法	19
4	4-10. 调节切丝位置	20
4	4-11. 气缸提升板的拆卸方法和安装方法	22
4	4−12. 旋梭油量(油迹)的确认方法	23
4	4−13. 旋梭油量的调整	24
4	4-14. 调节针板的针孔和针	25
4	4−15. 设定机械性原点	26
4	4−16. 调节托盘压脚压力	27
4	4-17. 调节缝纫开始时的丝端部位置	28
4	4-18. 调节电子中段压脚冲程	29
4	4-19. 调节上线和底线空气风扇	30
4	4−20. 制作模板	31

4−21. 缝纫准备	33
4-22. RFID(IC 标签使用方法)	35
4−23. 面板各部分的名称	37
4−24. 维护模式	39
4−25. 参数一览	40
4−26. 错误编码一览	45
缝纫机的维修保养	59
5-1. 缝制时的故障、原因和对策	61
5-2. 电池的废弃	62
子类	63
6-1. 条形码阅读器	63
6-2. 旋转切刀	68
6-2-1. 安全注意事项	68
6-2-2. 同轴调节方法	69
6-2-3. 正时皮带张力调节方法	72
6-2-4. 切刀调节方法	72
6−2−5. 动刀更换	76
6-2-6. 切刀运行时模板运行速度调整	76
6-2-7. 使用方法	77
6-2-8. 电控按钮定义	79
6-2-9. 功能注意事项	79

1. 规格

1	缝制范围(X.Y)(mm)	800×450 (切割范围 旋转切刀规格:698 × 391 激光规格:646.5 × 426.5)
2	压脚送布	间断送布(脉冲马达双轴驱动方式)
3	针杆行程	39. 5mm
4	最高缝纫速度	 [S 规格] 3,000sti/min(缝制针距 2.2mm 以下) [H 规格] 1,800sti/min(缝制针距 3.5mm 以下) 关于其他内容,参考图1
5	可以设定的缝迹长度	$0.5 \sim 12.7 \mathrm{mm}$
6	使用机针	[S 规格] DB×1 #8(#7~#14)、DP×5 #8(#7~#14) [H 规格] DP17 #21 依靠模型选定
7	旋梭	全旋转倍旋梭
8	中压脚行程	标准 4mm
9	中压脚上升量	20mm
10	器皿压紧上升量	15mm
11	花样数据的记忆	最大 999 个图案
12	识别图案数	最大 999 个图案
13	程序输入方式	USB
14	输入形式	DXF. AI. PLT. DST
15	主轴伺服电机电力	550W
16	消费电力	500VA
17	输入电压	$220V \pm 10\%$
18	质量(总质量)	标准规格:380kg 旋转切刀规格:388kg 激光规格:448.5kg
19	外形尺寸	1, 200mm (W) × 1, 325mm (L) × 1, 250mm (H)
20	使用温度范围	5~35℃ [激光规格]1℃~35℃
21	使用湿度范围	35~85%(无结露) [激光规格] 5%~70%
22	保存温度范围	-5~60℃ [激光规格]-10℃~100℃
23	保存湿度范围	20~85% (无结露、85% 是40℃以下时) [激光规格] 20%~85% (无结露)
24	使用空气压力	$0.5\sim 0.6 \mathrm{MPa}$
25	针杆上死点停止功能	缝制后,可以让针杆返回倒上死点位置。
26	使用机油	 #10(相当于 JUKI NEW DEFRIX OIL No1)、 #32(相当于 JUKI NEW DEFRIX OIL No2)、锂元素2号 润滑脂信息 厂商:美国韦纳奇 型号:锂基2#润滑脂

S 规格

H规格

	缝纫	可距和缝纫速度			缝纫间	间距和缝纫速度	
编号	间距	缝纫速度	备注	编号	间距	缝纫速度	备注
1	2.8 mm	2,800 sti/min		1	3.5 mm	1,800 sti/min	
2	3.0 mm	2,500 sti/min		2	4.0 mm	1,600 sti/min	
3	4.0 mm	2,200 sti/min		3	4.5 mm	1,400 sti/min	
4	5.0 mm	1,800 sti/min		4	5.0 mm	1,200 sti/min	
注释:量 便间距析 发生变动	最高旋转数的打 目同,由于针和 动。	寺续时间不得超过15分 和布料的区别,缝纫速	分钟。即 度有可能	注释: 度有可能	即便间距相同, 能发生变动。	由于针和布料的区别	,缝纫速

出厂时进行缝制速度的试缝测试, S型为 2,800sti/min, H型为 1,800sti/min。 S型和H型缝纫机的最高转速均为3,000sti/min。

2. 各部的名称



- 缝纫机机头
- 2 桌板
- 3 X 轴传送机构
- ④ Y 轴传送机构
- 5 卡夹装置
- 6 操作面板
- ⑦ 空气控制箱
- 8 电气控制箱
- 电源开关(兼用紧急停止开关)
- 🛈 线架装置
- ❶ 绕线装置
- 旋转切刀装置(次级)



3. 安装

3-1. 缝纫机的安装



- 3-1-1. 拆下包装
- 1) 如图所示,将卡扣❶掰直。





2) 首先,拆下上方的木板2,在拆除四周的木板。



3) 拆下前后缝纫机的脚轮③的固定钣金。※ 工具在附件袋中。



4) 拆下塑料包装袋。



5) 使用叉车,将机器移动至指定位置。(机 器重量为305Kg)



6)旋转支撑座的调节旋钮④,确认缝纫机 的水平状态。让机器处于摇动较少的状态。



开关按钮(组) ▲ 的安装方向进行变更,三个开关按钮向上的状态进行固定。



3-1-3. 打开电源前的检查以及注意事项

1) 检查机器的水平状态。



2) 检查机器电器零部件和空压零件的安装性。



3) 检查机器针落点与针板孔中心的对准情况。



4) 拆下针板,检查针与旋梭的配合情况。



5) 检查 X 送料的原点检测传感器与探知板的间隙。



6) 检查 X 送料的动作性。



为了防止空气吹到人体,向机器供给空气之前,请确认空气软管是否确实地插到空气栓上,然 后慢慢地打开空气栓。





1) 空气软管的配管 将空气软管连接至❶。

- 2) 空气压力的调整 将空气调节旋钮2向上拉并旋转,将空气压力 调节至 0.5 ~ 0.55MPa。 然后按下空气调整钮2。 将空气调节旋钮3向上拉并旋转,将空气压力 调节至 0.15MPa。 然后按下空气调整钮❸。
 - 2:调节缝纫机整体的空气压力
 - 3:调节托盘压脚空气压力

3-3. 有关压缩空气源(空气供给源)设备的注意事项

空气压缩机(气缸、空气电磁阀)的故障原因的90%是因空气质量「脏污的空气」。 压缩空气中,含有水分、脏污、劣化油炭粒子等各种各样的杂质,如果不经处理使用这些「脏污的空气」的话, 就会发生故障,造成机器运转率降低而影响生产。

设置使用空气机器的设备时,请一定准备下列的标准空气源设备。



主配管方面的注意事项

- · 主配管在空气流动方向平均 1m 应该设置 1cm 的下倾坡度。
- ·从主配管安装分支时,压缩空气的取气口请用插座安装到配管上部,以防止管内积存的冷凝水 流出。
- ·请在所有低的部位和死端安装排水装置(自动排水),以防止冷凝水积存。

3-4. 安装卷丝装置



3-5. 底线卷绕方法



4. 穿钱示意图



 将带卷丝托盘棒❶插入卷丝装置的孔❷中,用 螺母❸固定。

- 1. 按键说明
- 1) 红按钮:急停,长按2秒清零
- 2) 绿按钮: 启动
- "P"键:功能键,长按2秒进入参数设定,设 定完成后再长按保持参数
- 4) "+"键:数字由0到9
- 5) "-" 键: 数字由9 到0
- 6) "<" 键:向左转
- 7) ">"键:向右转

2. 指示灯说明

- 1) 参数标示指示灯
- 2) 生产故障指示灯
- 3) 停止指示灯
- 4) 工作指示灯

3. 参数设定

长按P键进入参数设置界面。

- A: 线长设置 0-99.9 米
- B: 补偿 0-9.9 米
- C: 梭芯预测线长 0-99.9 米
- D: 电机速度: F1 (快), F2 (中), F3 (慢)
- E: LED 灯亮度: HO(关闭) H1 (最暗), H2, H3,
- H4, HS (最亮)

3-6. 关于机械设置的注意事项





4. 缝纫机的准备

4-1. 加油方法和油量的确认





- 4-3. 上线的穿线方法
- ▲ 警告 为7 防止突

为了防止突然的启动造成人身事故,请关掉电源后再进行。



1) 让缝纫机丝①插入丝固定装置②。

如图所示让丝通过。
 最后,将丝顶端从孔中拉出 50~60mm。

<image>

为了防止突然的启动造成人身事故,请关掉电源后再进行。







- (1) 梭壳的取下
- 1) 打开盖板①,可以更换梭芯。
- 2) 拨起旋梭壳3的抓脚合,取出梭壳3和梭芯2。



在开合盖板❶前请先确认手或其他物品的 位置,防止夹坏物品及造成人身伤害。 另外,请不要把手放到盖板❶上进行按压。

- (2) 梭芯的安装
- 1) 把旋芯2按图示的方向插入梭壳3。
- 把线穿过梭壳③的穿线口 ⑤,然后拉线,把线 从线张力弹簧下面的穿线口 ⑥ 拉出来。



- (3) 梭壳的安装
- 放入时,请再放倒抓脚 △ 的状态,插到旋梭中 并发出咔哒的声音则放置正确。
- 2) 将盖板●合上。



4-5. 线张力的调整方法



- (1) 上线张力的调整
- 第一丝张力器❶

在松动第二丝张力器③的丝张力托盘时,必须 留下能够控制切丝的少许的张力。依靠丝张力 器①,产生剩余张力。可以调节丝张力器的螺 母②,在自动切丝之后,决定从针引出的丝端 部的长度。 如果顺时针(+)旋转螺母②,从针引出的丝端 部会变短。

如果逆时针(-)旋转螺母**2**,从针引出的丝端 部会变长。

第二丝张力器3

关于第二丝张力器③的张力(从针引出的丝的 张力),尽可能设定得较低,让丝在布料中央相 交(图A)。如果在缝纫薄织物时让张力过强, 会导致布料产生皱纹或丝断裂。 如果顺时针(+)旋转螺母④,从针引出的丝张 力会变大。 如果逆时针(-)旋转螺母④,从针引出的丝张 力会变小。

图 A: 丝正确地在布料中央相交

图 B: 从针引出的丝张力过弱, 或下丝张力过强

图 C: 从针引出的丝张力过强, 或下丝张力过弱



- (2) 底线张力的调整
- 向右 (2)的方向转动线张力螺丝(3)的话,底线张 力变强,而向左 (2)的方向转动的话,则底线张 力变弱。

推荐值:25g左右 如果让纺梭盒处于如图状态,会因为自重缓缓 下降。

4-6. 挑线弹簧和断线检测板的调整



1) 行程的调整

松开固定螺丝**2**,旋转丝张力器**3**。向右转动 之后,挑线弹簧**①**的行程变大,拉线量变多。

- 2)强度的调整 改变挑线弹簧①的强度时,请在固定螺丝2拧 紧的状态下,把细螺丝刀插到线张力杆④的缺 口部转动调整。向右转动之后,挑线弹簧①的 强度变强,向左转动之后,强度变弱。
- 断线检测板的调整 拧松固定螺丝6,调整断线检测板6的位置, 让断线检测板6和挑线弹簧1的接触量为0~
 0.2mm。



断线检测板⑤除挑线弹簧❶以外不能与其 他金属部件相接触。与其他的金属接触的 话,会发生错误动作。

4-7. 挑线杆挑线量的调整



- 制厚料时,向 的方向移动线导向器 ●,则挑 线量变多。
- 3)线导向器●在长孔的中心对准螺丝的中心时是 标准位置。

为了防止突然的启动造成人身事故,请关掉电源后再进行。

(1) 设定针和容器以及角度





- 2) 从正视图看旋梭剑尖左边缘与针孔中心重合。
- 3) 从侧视图看旋梭剑尖平部与机针的凹部之间的 间隙为 0.05 ~ 0.2mm。



 如图所示,电装轴的角度设定 QEP 值显示为 570~575。



(2) 针与中段容器压脚的位置



中段容器压脚与针的前后位置:前端与中段容器对 齐。

中段容器压脚与针的左右位置:中段容器的突起的 右端与针右边对齐。

(3) 调节容器对准的时机

在附属品上包装有时机标尺。



请根据缝纫规格(S规格 / H规格), 进行时机调节。

关于时机标尺,请如左图所示,根 据规格,让其上下颠倒并反转。 S规格时: 让S刻度处于上方

H规格时:

让H刻度处于上方

- 将时机标尺放置于旋梭主轴基础上,首先对准 针棒下死点。请松开针棒环抱螺丝,再调节高度。
- 2) 然后让时机标尺前后旋转 180 度,对准容器时 机位置。





4-9. 下丝的卷法



- 1) 将纺梭包插入卷丝轴3。
- 2) 将缝纫机丝插入丝固定棒6.
- 3) 如图所示挂丝。
- 4) 依靠手动按照顺时针方向在纺梭2上卷丝数次。
- 5) 按下纺梭4,开始卷丝。
- 6)一旦达到设定的下丝卷量(80%),卷丝装置的 旋转会停止。此外,按下按钮⑤,停止卷丝。
- 7) 用切丝装置●进行切丝,拆下纺梭❷。

|--|





可动刀片与可动刀片台平行





- (1) 调节切丝凸轮的位置
- 旋转滑轮●,让切丝凸轮槽❷和切丝连杆的滚 针轴承③咬合。

关于电装轴的角度设定参数 QEP 值, 290 属于 发货标准。根据布料不同,对参数进行微调。

- (2) 调节可动刀片与固定刀片的位置
- 将可动刀片安装于可动刀片台,向右按下可动 刀片,让可动刀片尾部和可动刀片台平行,此 时可动刀片顶端与针对齐。拧紧可动刀片拧紧 螺丝①。



VALUATION O

A



2) 安装固定刀片。

在固定刀片尾部有一个空,将2.5六角棒扳手 ②插入,让固定刀片尾部对准六角棒扳手,拧 紧固定刀片的固定螺丝。

3)在可动刀片的刀刃 5mm 处用黑笔做上记号,使 用固定刀片压力调节螺丝③调节固定刀片压力。 在调节之后,将可动刀片压下,反复调节直到 黑色标记两边准确地同时摩擦到。此外,切断 3根已经使用的缝纫机线,以此最大限度降低 可动刀片和固定刀片之间的摩擦。 4-11. 气缸提升板的拆卸方法和安装方法





1) 在缝纫机电源打开的状态下,按下开关❶。

- 2) 气缸提升板
 2) 气缸提升板
 2) 会偏移至上方,因此应拆下。(气 缸进行压上动作)
- 3) 在安装气缸提升板2时,按下开关●并安装。(气 缸下降,处于可以安装的状态,依靠磁石固定)





(1) 油量(油迹)的确认方法



- 1) 请参照 "4-1. 加油方法和油量的确认 " p. 11, 确认油量是否适当。
- 2) 机头冷却时,请进行15分钟左右的空载运转。
- 3) 请在缝纫机转动时将油量(油迹)确认专用纸插入。
- 4) 油量(油迹)确认时间为10秒钟。
- (2) 油量(油迹)适合标样



- 1) 上述的图示表示油量(油迹)适量的状态。
- 2) 油量(油迹)应确认3次均无变化。

请注意不要过度地增减油量。油量过少会 烧坏旋梭(旋梭发热),油量过多会脏污



- 2) 让螺丝●向箭头 方向旋转,油量会增加,向 箭头 B 方向旋转,油量会减少。
- 3) 调节后,安装气缸提升板。

1. 调整后,请以您使用的缝制速度空运转约 30 秒钟后,进行测定并和油量适量标准样进行比较, 确认油量。(参照 "4-12. 旋梭油量(油迹)的确认方法 " p. 23) 2. 调整旋梭油量时,请先调整到较大油量后,然后进行油量减小调整。 3. 旋梭油量出货时是按照最高缝纫速度进行调整的,如果顾客经常使用低速缝纫速度,有可能因 旋梭油量不足而发生故障,因此经常以低速缝纫速度时,请调整旋梭油量。

警告

为了防止突然的启动造成人身事故,请关掉电源后再进行。



当针不在针板针孔中心位置时,可以用螺丝**①**进行 调节。

- 1) 拆下针板。
- 松开两个针板针孔调节离心螺丝②,移动针板, 让针对准针板针孔的中心位置。
- 3) 拧紧针板针孔调节离心螺丝22。

4-15. 设定机械性原点



- 1) 稍微拧紧下轴一侧的螺丝②之后,旋转滑轮, 让主轴电机一侧螺丝①在水平方向上朝上。
- 2) 压住滑轮,按下电装主画面的 3.3.3。
- 一旦按下机械设定参数,就会显示④。如果输入密码11111111,就会显示⑤。
- 4) 在按下轴角度设定并显示的画面上,将 QEP 值 定为 245,拧紧主轴电机一侧螺丝●,松开下 轴一侧螺丝❷,旋转滑轮,让针棒提升至上死点。
- 5) 压住滑轮(不移动针棒),点击画面的轴设定参数的 QEP 值,在调节至 0 之后,拧紧下轴一侧 螺丝 2。
- 6) 至此原点调节完毕。重新旋转滑轮,如果针棒 的上死点 QEP 值为 0,原点调节就没有问题。



4-16. 调节托盘压脚压力







 调节托盘压脚气缸压力调节阀①。提升螺母②, 按顺时针方向旋转,压力就会上升,如果按逆 时针方向旋转,压力就会下降。空气压力的发 货时设定为0.15Mpa。根据缝纫实际情况进行 调节。

 需要减缓盘压脚上升时的速度时,应调节速度 控制器3。

- 3)更换托盘压脚 根据缝纫实际情况,更换托盘压脚或托盘塑料 压脚。
 - ▲ 托盘压脚(在发货时安装)

₿ 托盘塑料压脚

在更换时,请进行调节,让压脚底面与容器安 全罩平行。根据实际布料调节两边的高度,确 保不与中段压脚碰到。 4-17. 调节缝纫开始时的丝端部位置



可以设定让缝纫开始时的上丝端部处于布料上 侧❶,或处于布料下侧❷。 关于这两种条件,切换拨线器功能的 0N/0FF。

●让上丝端部处于布料上方时 请让拨线器功能处于 OFF。

2让上丝端部处于布料下方时 请让拨线器功能处于 0N。

4-18. 调节电子中段压脚冲程



由于必须防止因布料厚度和布料的影响,发生羽毛 脱落的情况,对中段压脚冲程(**④**)进行调节。

- 1) 按下电装主画面的
- 如果按下机械设定参数,就会显示②,如果输入密码11111111,就会显示画面③。
- 在按下压脚跟踪设定并显示的画面上,设定参数(发货时的跟踪压脚高度为2mm)。

4-19. 调节上线和底线空气风扇



通过控制电装系统的电磁阀,在缝纫开始时,从空 气吹出管道❶中吹出空气,朝着托盘压脚❷的下方 吹起来自针的丝端部。

缝纫开始时,将丝端部按在托盘压脚与图案之间。 由于图案的槽位置和方向的影响而无法按住丝端部 时,调节吹起方向并让其按下。

启动图案制作软件,处理缝纫花纹的操作。 在点击操作处理③并显示的画面上,点击④(输入 I/0),将"I/0"变更为5。 将"水平"变更为高(低意味着 0FF),点击⑤(延 迟),将"延迟(厘秒)"变更为225。



(1) 模板的加工

8045 型号的最大缝纫范围尺寸的模板

- · 模板材料:PVC板
- · 模板厚度为 1.5mm 的 PVC 板
- 根据缝纫的衣料和花纹调节模板尺寸。即便最大,也不能超过应对规格的最大尺寸。
- · 根据花纹的复杂程度,从6~8mm选择缝纫槽。
- ·关于模板内的缝纫槽的轨迹,根据缝纫花纹和加工进行设计。
- ·选择合适的图案雕刻机,由研修合格的技术人员进行加工。
- · 上下模板加工结束后,清除模板与安装板上的毛刺。





按照设计,加工上模板和下模板。

- 如图所示,将上模板放置于下模板上方,让上 下模板的各个缝纫槽 (2)对齐重叠。 如图所示,在1、2、3和(2)部分粘帖模板专 用胶带(宽度 36mm)。
- 在上下模板的槽中贴上防止布料打滑的防滑垫、 双面胶等,或在合适的位置插上定位针,以此 决定布料位置,牢牢加以固定,让缝纫接缝更 加美观。





- 打开主电源开关 按下按钮●,打开主电源。
- 打开主空气源开关 左右移动主空气泵2,打开主空气源。

- 3) 设备的重置
 如果按下 复位 ③,让设备重置,针会停止在
 上停止位置,托盘压脚和中段压脚会提升。
- 可以通过读入希望缝纫的花纹的数据,或通过 操作面板直接编辑花纹数据。
 详细情况,请浏览电子控制系统使用说明书。
- 5) 安装图案 让空图案(未放入布料)移动,让图案的位置 定位板上的位置定位孔 ❹ 挂在位置定位针上。 其他两个辅助位置定位孔 ❸ 挂在位置定位滑块 上,并按下至底部。

6) 读取缝纫花纹数据

1. 当图案上贴有 IC 标签时,会依靠电装自动从 IC 标签上记忆的程序中识别出匹配的缝制花纹程序。

2. 当图案上没有贴有 IC 标签时,应在操作画面上手动选择与该图案匹配的缝制花纹数据。

※ 关于 IC 标签的使用方法,请参考 "4-23. 面板各部分的名称 " p. 37。


7)基准的选择 为了让缝纫花纹的轨迹和图案的槽对齐,必须 设定基准,对齐两者。具体事项根据电装系统 扫描操作书进行基准设定。 在设定基准之后进入操作画面。长按按钮⑤, 进入花纹的轨迹模拟缝纫。 进行一次运行,确认缝纫花纹的轨迹和图案的 槽是否对齐。如果未对齐,则重新调节基准。 在模拟运行过程中,当停止运行时,按下按钮⑦, 停止模拟运行。

- 8) 上载缝纫布料
 - 1. 拆下图案

让图案移动至重置位置,在操作面板上按下钳紧按钮④,此时,X方向线性模块上的两个气缸会释放图案,因此,应取出图案。

- 上载布料
 将缝纫的布料上载于图案。进行上载时,应确认布料是否平整。此外,依靠符合图案的压紧方法
 压住布料,防止布料移动。如果是存在羽毛或棉的布料,应尽可能将其中的空气压出。
- 9) 设定重置、上载布料的图案、基准
 - · 按照 3) 的步骤进行重置。
 - · 按照 5) 的步骤处理上载布料的图案。
- · 按照 7) 的步骤设定基准。
- 10) 启动

按下操作面板的开始按钮6,一旦开始缝纫,就会进入自动缝纫模式。

11) 临时停止

发生故障时,按下操作面板的临时停止按钮♥,就会立刻停止运行。

12) 重启

在上述故障排除之后,旋转临时停止按钮⑦。按钮会突出,紧急停止模式得到解除,此时,如果按下 开始按钮⑥,会重新开始自动缝纫。

4-22. RFID(IC标签使用方法)







1. IC 标签的粘帖 使用双面胶等,将 IC 标签●粘帖于图案上。

- 2. 写入缝制图案数据
- 1) 将 IC 标签●放置于缝纫机工作台上的黑点2 上。

2) 在初始画面上按下"菜单"3。





 2021-07-29
 12:52:43

 10
 10:32:62:00

 10
 10:32:62:00

 10
 10:32:62:00

 10
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:00

 10:00
 10:32:62:60

 10:00
 10:32:62:60

 10:00
 10:32:62:60

 10:00

4) 在存储文件画面上,选择写入 IC 标签的缝制图 案数据⑤。
选择后,只要按下"RFID"⑥,缝制图案数据

3. 读取缝纫花样数据

就会被写入。

- 1) 在初始画面按"自锁"①。
- 2) 将带有缝纫图案数据的 IC 标签放在桌子上的黑 点上。
- 3) 读取写入 IC 标签的缝纫图案数据。

- 36 -

3) 在菜单画面上按下"文件管理" 4。



	触摸屏,液晶显示部分		
₿	PAUSE 键	让缝纫临时停止	
Θ	OPEN 键	让气缸提升板上下运动	
•	PRESS 键	让暗盒压脚上下运动	
9	START 键	开始缝纫	
9	USB 端口		



G	重置按钮	重启面板
٢	COM端口	RS232C

※本产品不具备 Wi-Fi 功能。



	按钮,显示	内容
	锁定键	锁定缝纫图案。
2	穿丝键	让丝通过
3	主轴速度变更键	变更缝纫机主轴速度。
4	下丝使用量键	移动至下丝使用量的显示以及设定画面。 ※1
6	缝纫计数键	移动至缝纫计数的显示以及设定画面。 ※1
6	菜单	移动至菜单画面。 ※1
1	准备键	进行缝纫机的原点复位。
8	基准设定键	移动至基准设定画面。 ※1
9 H	暗盒压脚键	让暗盒压脚键动作。
D J	玉脚键	让压脚键动作。
	压脚设定键	移动至压脚设定画面。 ※1
Ð	页面移动键	移动至测试模式画面。 ※1
B 1	则试键	依靠空送让缝纫图案动作。
	线分复位键	空送至一个之前的连续缝纫开始位置。
6	线分输送键	空送至一个之前的连续缝纫开始位置。
b	单针复位键	空送至1针之前。如果连续触摸,会快送。
Đ i	单针输送键	空送至1针之前。如果连续触摸,会快送。
18 2	文件键	移动至缝纫图案选择画面。
D ì	选择缝纫模式	触摸并选择使用的缝纫图案。

※1. 关于详细情况,请浏览操作面板说明书。

4-24. 维护模式

所谓维护模式是指,为了延长缝纫机产品寿命,在到达必须进行维护的时期,对此进行通知的模式。在 面板上会显示维护画面。

当维护人员输入用户密码之后,画面会消失。





 在必须进行维护的时期,显示维护画面。(约3 个月左右)

如果按下取消按钮 **Q**, 会回到缝纫画面。如果 经过1小时, 就会重新显示维护画面。





- 一旦按下确定按钮 ⁽¹⁾,如果事先设定了用户密码,就会显示用户密码输入画面。
- 3)参考 "5. 缝纫机的维修保养 " p. 59, 涂抹润滑 脂。
- 4) 一旦输入用户密码, 就会回到缝纫画面。

4-25. 参数一览

参数分类	编号	参数名称	范围	标准值	参数的意义和注释
自动加工	P1	自动加工完成后,打开钳 紧装置。	Yes / No	Yes	连续缝纫结束1次,提高暗盒钳紧 装置
	P2	始末压脚下降针数	$0 \sim 8$	2	缝纫开始和缝纫结束的中段压脚按 下的针数
	P3	自动加工完成之后切丝	Yes / No	Yes	连续缝纫结束1次,进行切丝
	P4	自动加工完成后复位位置	原点 / 二次原	原点	"原点"是绝对坐标原点
			点		是否在空送时松开丝
	P5	自动加工完成后复位位置	Yes / No	No	空送时,丝松开
	P173	设定基准时保持压脚	Yes / No	No	设定基准时保持钳紧压脚 在"主画面"上,在移动轴时,请 保持压下的状态。(抬起或降下)关 于"主画面",是面板启动后进入的 画面。
	P259	运作自动钳紧装置	Yes / No	No	缝纫开始时是否让暗盒钳紧装置 ON
	P240	手动输送前钳紧装置	Yes / No	No	进行手动输送动作时,是否首先让 暗盒钳紧装置 0N
	P6	开始缝纫重复针次数	OFF/1/2	OFF	关于"1"和"2",是在启动时,针 对最初的针位置重复进行1次或2 次缝纫,然后进行下一个针位置缝 纫。 设定缝纫开始时的倒缝针数
					"OFF"不重复缝纫
	P7	开始缝纫松开针数	0~255	0	在开始缝纫设定针数期间,关闭丝 松开装置。
	P147	缝纫开始压脚下降高度	$0 \sim 4$	0.5	缝纫开始时的中段压脚高度
	P148	缝纫结束压脚下降高度	$0 \sim 4$	0.5	缝纫结束时的中段压脚高度
	P161	设定始末压脚动摇宽度	正常 / 切割一 半 / 增加	正常	
	P172	操作结束后重置压脚	Yes / No	Yes	缝纫结束时中段压脚电机重置
	P248	设定基准前是否移动轴	Yes/No	Yes	
	P252	设定基准时打开钳紧装置 错误	Yes/No	No	
	P794	操作结束输出 I01	Yes/No	No	
	P796		High/Low	Low	
	P795	操作结束输出 I02	Yes/No	No	
	P797		High/Low	Low	

参数分类	编号	参数名称	范围	标准值	参数的意义和注释
开始缝纫	P8	第1针启动速度(r/min)	$100 \sim 3000$	300	第1针的速度
的速度	Р9	第2针启动速度(r/min)	$100 \sim 3000$	600	第2针的速度
	P10 第3针启动速度(r/min)		$100 \sim 3000$	900	第3针的速度
	P11 第4针启动速度(r/min)		$100 \sim 3000$	1500	第4针的速度
	P12 第5针启动速度(r/min)		$100 \sim 3000$	2100	第5针的速度
	P170	倒缝旋转速度(r/min)	$100 \sim 3000$	1200	倒缝的速度
	P13	是否开启	Yes / No	Yes	是否低速启动
	P162	是否开始缝纫2针低速	Yes / No	No	第2针是否低速
	P163	是否缝纫结束2针低速	Yes / No	No	最后两步较慢
速度参数	P14	主轴最高旋转数(r/min)	$100 \sim 3000$	S:3000 H:1800	主轴最大旋转数
	P15	空送速度(mm/min)	$100 \sim 40000$	35000	空送的速度
	P16	输送寸动速度(mm/min)	$100 \sim 20000$	5000	修正以及制作图案时的移动速度
	P160	试缝纫的速度(mm/min)	$100 \sim 60000$	8000	演示速度
	P17	按钮速度 1 (mm/min)	$100 \sim 20000$	500	依靠手动移动控制箱,采集文件时, 在8个方向键之中进行应对
					▶图标中的动作速度
	P18 按钮速度 2		$100 \sim 20000$	1500	应对 8 个方向键
	(mm/min)				▶▶图标中的动作速度
	P19 按钮速度 3 (mm/min) P174 头部 2 速度 (mm/s) P175 头部 3 速度 (mm/s) P178 连续寸动速度		$100 \sim 20000$	8000	应对 8 个方向键
					▶▶ 图标中的动作速度
			$0 \sim 2000$	0	使用激光刀片时的 XY 轴的速度
			$0 \sim 2000$	0	使用激光刀片时的 XY 轴的速度
			减少 / 最小 / 正常	减少	制作图案时的移动速度
	P773	反转速度(r/min)	$0 \sim 3000$	0	倒缝的速度
	P774	缝纫结束速度限制的针数	0~30	0	在图形结束后,对从最后开始第几 针的速度进行限制。
	P775	缝纫结束速度限制的速度	$100 \sim 1800$	0	该参数与 P774 联动使用,可以得到 特定的限制速度值。
设定钳紧	P22	钳紧装置上升时禁止缝纫	Yes / No	Yes	暗盒钳紧装置上升时禁止缝纫
装置	P25	缝纫开始抓丝开始角度	$1 \sim 990$	10	缝纫开始的抓丝 ON 角度
	P26	缝纫开始抓丝结束角度	$1 \sim 990$	10	缝纫开始的抓丝 OFF 角度
	P27	切丝抓丝开始角度	$1\sim 990$	15	切丝时的抓丝开始角度
	P28	切丝抓丝结束角度	$1\sim 990$	180	切丝时的抓丝结束角度
	P781	移动时需要钳紧装置	Yes/No	No	
	P743	双钳紧装置打开延迟(ms)	$0\sim 5000$	0	
	P744	双钳紧装置下降延迟(ms)	$0\sim 5000$	0	

参数分类	编号	参数名称	范围	标准值	参数的意义和注释
设定卷丝	P29	卷丝状态	许可 / 禁止	许可	卷丝装置 😂 允许
(限定为					默认的状态
6045 利L 型)	P30	卷丝速度(r/min)	$100 \sim 4500$	2200	卷丝速度
<u></u>	P31	设定卷丝时间(s)	$1 \sim 63000$	200	设定卷丝时间
设定重置	P30	重置时钳紧	Yes / No	No	原点复位时,暗盒钳紧装置下降
	P264	手动重置后打开钳紧装置	Yes / No	Yes	按下复位按钮,原点复位时,暗盒 钳紧装置上升
	P38	原点复位方式	XY 同时 / X 优 先 / Y 优先	XY 同时	"XY 同时"意思是同时开始原点重 置,"X 优先"是指 X 轴最初进行原 点重置,然后 Y 轴进行原点重置。
	P39	原点复位速度(mm/min)	$100 \sim 60000$	15000	原点重置时的 XY 轴速度
	P756- P761	设定重置前的输出 IO	OUT1 ~ OUT6/ No	No	设定复位前 I0
	P762- P767		高水平 / 低水 平	高水平	
	P649	复位错误时发出警报	Yes / No	No	
	P782- P787	设定复位后的输出 I0	OUT1 ~ OUT6/ No	No	设定复位后 I0
	P788- P793		高水平 / 低水 平	低水平	
暂停设置	P40	暂停时自动切丝	Yes / No	Yes	
	P41	停止时针位置	上定位 / 下定 位	上定位	
	P45	暂停开关类型	自锁 / 普通	自锁	"自锁"为开关按下后无法自动弹起;
					"普通"为按下后可以自动弹起。
	P799	暂停时压脚不提升	Yes / No	No	
统计设置	P49	通电时清除下丝	Yes / No	No	打开电源时,是否让下丝余量处于 0
	P50	下丝用完后停止操作	Yes / No	Yes	"Yes"是指,下丝使用长度达到全 长之后停止
	P51	下丝计数器设定有效	Yes / No	Yes	"Yes"是指,操作时自动统计下丝 使用长度
	P46	通电时清除计数器	Yes / No	Yes	打开电源时,是否让缝纫计数器处 于 0
	P47	计数器达成后继续操作	Yes / No	Yes	缝纫计数器达到设定值后,是否继 续操作
	P48	计数器设定有效	Yes / No	Yes	是否让缝纫计数器有效
	P52	操作时间计数器	Yes / No	Yes	"Yes"是指,让加工时间统计功能 有效。
	P779	下丝计数模式	IN1 ~ IN4 / 默认	默认	下丝量统计模式
	P780	下丝余量调节值(mm)	$0 \sim 600000$	0	下丝余量的调节

参数分类	编号	参数名称	范围	标准值	参数的意义和注释
设定抓丝	P54	逢 纫开始抓丝位置 0~200 0 缝纫开始时的抓丝位置		缝纫开始时的抓丝位置	
	P236	激光输出 I0	Yes / No	No	输出激光
	P693	让自动变更挂钩有效	Yes / No	No	
检出断丝	P55	断丝自动检出	Yes / No	Yes	"Yes"是指,探知断丝之后,停止 操作并提示 断线探知功能
	P57	无视缝纫时针数	$1 \sim 255$	3	最初的设定针数不探知断丝
	P58	断丝时有效针数检出	$1 \sim 255$	2	如果连续探知设定针数的断丝,可 以考虑确实属于断丝
	P237	断丝输出 I0	Yes / No	No	
设定切丝	P60	切丝主轴旋转速度(r/ min)	$10 \sim 500$	260	切丝的主轴速度
	P61	延迟切丝启动(s)	$0.01\sim 6.55$	0.01	切丝开始的延迟时间
	P62	拔丝持续时间(s)	$0.01 \sim 6.55$	0.15	拨线器动作时间
	P63	拔丝压脚提升延迟(s)	$0.01 \sim 6.55$	0.25	拨线器 OFF 延迟时间
	P65	是否缝纫后自动空送时切 丝	Yes / No	Yes	是否在空送时切丝
	P66	是否使用拨丝器	Yes / No	Yes	是否使用拨线器
	P169	线松弛启动模式	角度 / 延迟	角度	关闭松丝的启动时机方式
	P168	线松弛角度	$0 \sim 999$	850	关闭松丝的角度
通电设定	P70	关闭松丝的角度	Yes / No	Yes	打开电源时,针棒位置在上方
	P71	通电时钳紧装置回到原点	Yes / No	No	打开电源时,暗盒自动,原点复位 自动
	P73	通电时压脚提升	Yes / No	Yes	打开电源时, 压脚上升
其他设定	P74	是否检出气压	Yes / No	No	"Yes"进行操作时,一旦探知气压 较低,会停止并报警
	P75	是否重复操作	Yes / No	No	"Yes"启动之后,开始同一文件的 循环加工
	P76	重复加工时间(min)	$1 \sim 65535$	1440	循环加工总时间和时间一旦结束, 会停止循环加工。
	P77	重复加工间隔(s)	$0 \sim 20$	2	循环加工时加工结束之后到加工重 新开始之间的间隔
	P78	操作结束位置	回到0 / 右 / 起始缝纫位置	回到 0	回到 0 点: XY 轴坐标全部的 0 点, 缝纫结束,复位的点
			/ 默认		右侧:加工范围的最右边
					起始缝纫位置:加工文件的最初缝 纫点
					默认:加工一旦结束就停止
	P395	重复加工间隔(s)	条形码 / 电子 标签	电子标 签	按文件连续编码分:条形码识别模 式
					按文件名分:电子标签的识别模式

参数分类	编号	参数名称	范围	标准值	参数的意义和注释
其他设定	P81	接口方式	经典 / 单一	经典	经典:假设身体的纽扣款式
					爽快:平面纽扣款式
	P685	运作前启动运动模式	XY 同时 / X 优	XY 同时	
			光 / 『优先		
	P755	操作中空送模式	X 优先 / Y 优	X 优先	空送的移动模式
			先 / XY 同时		
	P241	连接至扩展屏幕	Yes / No	No	"Yes"可以在显示器上,将操作文
					件等的信息,显示于外部放大显示
					器上
	P79	主轴针停止后退	$0 \sim 160$	0	
	P242	声音提示	高/中/低	OFF	显示"高""中""低"各个声音的
			/ OFF		音量大小
	P21	让停电存储器有效	是 / 不	是	重新通电后,断电前的缝纫进行状
					况持续缝纫
	P194	电子标签分离时文件有效	是 / 不	不	

4-26. 错误编码一览

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E001	没有复位	上电后机器没有复位或复位异常	点击"复位"按键进行复位
E002	没找到 X 零位信号	 X 轴限位传感器坏或接线不良 传感器或挡片螺丝松动,或机械 卡住导致移不到传感器处 参数错误,如 X 轴复位方向,极 性,压板尺寸等 	 检查传感器接线,手动触发传感器,看屏"输入 测试"X限位文字是否有变化。无变化则更换 检查结构 重设或重导参数
E003	没找到Y零位信号		参考 E002 错误处理方法
E004	没找到Z零位信号		参考 E002 错误处理方法
E005	没找到U零位信号		参考 E002 错误处理方法
E006	扩展轴无限位信号		参考 E002 错误处理方法
E007	主轴无内部零位信号	 主轴编码器接线不良 主轴编码器损坏 电源板损坏 电机损坏 	 检查主轴编码器接线 更换主轴电机 更换电源板 更换电机
E020	X 轴驱动器超压	 负载过重且空移速度太快停止时 超压 主板或电源板损坏,X轴检测电 压超过 92V 	 降低空移速度 屏 - 菜单 - 辅助设置 - 驱动器预览 - 内部驱动器 预览 - 看 XZ 轴当前电压,若都不在 80-92V 之间, 表示电源板故障需换电源板,若其中有一个在此范 围内表示主板坏需换主板。
E021	X 轴驱动器欠压	 市电电压过低 2. 电源板故障 	 查看 X 轴驱动器电压是否低于 180V,看设备周围 是否有大功率设备频繁启停;视情况配备稳压器。 更换电源板
E022	X轴驱动器硬件过流	 X 轴电机坏或电机线破损短路 主板损坏 	 1. 更换电机 2. 更换主板
E023	X 轴驱动器软件过流	 参数不对 电机被卡住 电机坏或电机线破损短路 电源板损坏 	 1. 重设或重导参数 2. 检查机械 3. 检查更换电机 4. 更换电源板
E024	X 轴驱动器编码器故 障	 空移时才报为空移速度过快 编码器线接触不良或损坏 机械卡住导致电机转不动 主板损坏 电机损坏 	 降低空移速度 检查接线或更换电机 检查机械 更换主板 更换电机
E025	X 轴驱动器开路	 1. 电机插头未插或接触不良 2. 电机线断开或损坏 3. 主板损坏 	 1. 检查接线 2. 更换电机 3. 更换主板
E026	X轴驱动器过载	X轴的负载过重	减轻负载
E027	X轴驱动器位置超差		*预留消息*
E028	X 轴驱动器 AD 采样 故障	 1. 开机异常 2. 主板损坏 	1. 重新开机 2. 更换主板
E029	X轴驱动器过热	驱动器过载	驱动器减重

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E030	Y轴驱动器超压		参考 E020 错误处理方法
E031	Y轴驱动器欠压		参考 E021 错误处理方法
E032	Y轴驱动器硬件过流		参考 E022 错误处理方法
E033	Y轴驱动器软件过流		参考 E023 错误处理方法
E034	Y 轴驱动器编码器故 障		参考 E024 错误处理方法
E035	Y 轴驱动器开路		参考 E025 错误处理方法
E036	Y 轴驱动器过载		参考 E026 错误处理方法
E037	Y 轴驱动器位置超差		* 预留消息 *
E038	Y 轴驱动器 AD 采样 故障		参考 E028 错误处理方法
E039	Y轴驱动器过热		参考 E029 错误处理方法
E040	Z 轴驱动器超压		参考 E020 错误处理方法
E041	Z 轴驱动器欠压		参考 E021 错误处理方法
E042	Z 轴驱动器硬件过流		参考 E022 错误处理方法
E043	Z 轴驱动器软件过流		参考 E023 错误处理方法
E044	Z 轴驱动器编码器故 障		参考 E024 错误处理方法
E045	Z 轴驱动器开路		参考 E025 错误处理方法
E046	Z 轴驱动器过载		参考 E026 错误处理方法
E047	Z 轴驱动器位置超差		* 预留消息 *
E048	Z 轴驱动器 AD 采样 故障		参考 E028 错误处理方法
E049	Z 轴驱动器过热		参考 E029 错误处理方法
E050	剪线轴驱动器超压		参考 E020 错误处理方法
E051	剪线轴驱动器欠压	 市电电压过低 2. 电源板故障 	 查看剪线轴驱动器电压是否低于 180V, 看设备周 围是否有大功率设备频繁启停;视情况配备稳压 器。 更换电源板
E052	剪线轴驱动器硬件过 流		参考 E022 错误处理方法
E053	剪线轴驱动器软件过 流		参考 E023 错误处理方法
E054	剪线轴驱动器编码器 故障		参考 E024 错误处理方法
E055	剪线轴驱动器开路	 1. 电机座子接触不良 2. 电机线断开或损坏 3. 剪线模块坏 	1. 检查接线 2. 更换电机 3. 更换剪线模块
E056	剪线轴驱动器过载		参考 E026 错误处理方法

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E057	剪线轴驱动器位置超 差		参考 E027 错误处理方法
E058	剪线轴驱动器 AD 采 样故障		参考 E028 错误处理方法
E059	剪线轴驱动器过热		参考 E029 错误处理方法
E060	主轴超压	 市电电压过高 1. 市电电压过高 2. 电源板故障 	 查看内部驱动器预览主轴电压是否高于 400V,检 测交流供电电压是否异常波动,看设备周围是否 有大功率设备频繁启停;视情况配备稳压器。 更换电源板
E061	主轴欠压	 市电电压过低 2. 电源板故障 	 查看内部驱动器预览主轴电压是否低于 180V,看 设备周围是否有大功率设备频繁启停;视情况配 备稳压器。 更换电源板
E062	主轴硬件过流	 X 轴电机坏或电机线破损短路 主板损坏 	1. 更换电机 2. 更换主板
E063	主轴软件过流	 参数不对 电机被卡住 电机坏或电机线破损短路 电源板损坏 	 1. 重设或重导参数 2. 检查机械 3. 检查更换电机 4. 更换电源板
E064	主轴编码器故障	 编码器接线不良 编码器损坏 	 1. 检查电机编码器接线 2. 更换主轴电机
E065	主轴堵转	 ① 负载过重 2. 主轴电机械性卡住 	 1. 减轻负载 2. 检查机械
E066	主轴控制器检测到堵 转	主轴负载过大	检查主轴机械结构是否有问题
E067	Y 伺服硬件保护 (*注:Y 伺服表示旧 单板伺服,X2 伺服表 示新 X 伺服,Y2 伺 服表示新 Y 伺服)	 1. 电机坏或电机线破损短路 2. 电机被卡住 3. Y 伺服板损坏 4. 电源板损坏 	 检查更换电机 检查机械 更换 Y 伺服板 重设或重导参数
E068	Y 伺服 HOC		* 预留消息 *
E069	Y 伺服 AD 模块初始 校正故障		参考 E028 错误处理方法
E070	Y 伺服参数存储异常	存储芯片异常	更换芯片
E071	Y 伺服系统参数异常	参数配置错误	检查参数配置
E072	Y 伺服 AD 采样模块 故障		参考 E028 错误处理方法
E073	Y 伺服编码器断线	 Y 伺服编码器接触不良或断线 Y 伺服电机损坏 Y 伺服板损坏 	 1. 检查 Y 伺服编码器线 2. 更换 Y 伺服电机 3. 更换 Y 伺服板
E074	Y 伺服编码器 AB 干 扰	 Y 伺服板程序为旧版 伺服编码器接触不良或线断 	 看屏"内部驱动器"-"Y伺服"-"版本号",为 1表示旧版需返厂更新程序 检查编码器线
E075	Y 伺服编码器 Z 干扰		参考 E074 错误处理方法

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E076	Y 伺服母线欠压		参考 E410 错误处理方法
E077	Y 伺服母线过压		* 预留消息 *
E078	Y伺服软件过流		参考 E023 错误处理方法
E079	Y伺服电机过载		参考 E026 错误处理方法
E080	Y 伺服驱动器过载		参考 E026 错误处理方法
E081	Y伺服电机过热	电机过载	电机减重
E082	Y 伺服驱动器过热		参考 E029 错误处理方法
E083	Y 伺服风扇异常		*预留消息*
E084	Y伺服过速	 1. 电缆和编码器电缆的配线有错 2. 控制器输出的脉冲频率过大 3. 电子齿轮比设置过大 4. 伺服增益设置太大 	 伺服电机动力电缆和编码器电缆的配线是否正确, 有无破损 控制器输出的脉冲频率过大 缩小电子齿轮比 尝试重新用手动或自动方式调整伺服增益
E085	Y 伺服位置偏差过大	 Y 伺服板程序为旧版 机械卡住 	 看屏"内部驱动器"-"Y伺服"-无版本号表示 旧版需返厂更新程序 检查机械
E086	Y 伺服母线电压缺相	 1. 电机接线不良 2. 电机损坏 3. Y 伺服板损坏 	 1. 检查电机接线 2. 更换电机 3. 更换 Y 伺服板
E087	Y 伺服电机相序错误	接线相序错误	按正确相序接线
E088	Y 伺服驱动器额定电 流输入错误		* 预留消息 *
E089	Y 伺服制动电阻过载		*预留消息*
E090	Y 伺服绝对值编码器 过热		*预留消息 *
E091	Y伺服电池电压偏低	电池电量耗完	更换电池
E092	Y 伺服多圈位置信息 已丢失		* 预留消息 *
E093	Y 伺服驱动器和电机 不匹配	电机型号不匹配	更换伺服电机
E094	Y 伺服原点回归失败	 1. 电机接线不良 2. 电机损坏 3. Y 伺服板损坏 	 1. 检查电机接线 2. 更换电机 3. 更换 Y 伺服板
E095	Y 伺服主电源掉电		*预留消息*
E096	Y 伺服偏移角失败		*预留消息*
E097	Y 伺服断电重启	 负载过大 过热保护 丝杆或螺母损坏 	 減负运行 降温处理 检修配件
E098	Y 伺服初始化 LAN9252 错误		* 预留消息 *
E099	Y 伺服 DSP 与 ESC 通 信中断		*预留消息*

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E100	Y 伺服通过网线与主 机通讯中断		*预留消息*	
E101	Y 伺服 PDO 通信参数 只读		* 预留消息 *	
E102	Y 伺服 PDO 通信没有 要查找的索引		* 预留消息 *	
E103	Y 伺服 PDO 通信同步 时间超范围		* 预留消息 *	
E104	Y 伺服 PDO 通信数据 超范围		*预留消息*	
E105	Y 伺服 UVW 对地短路	 相序错误 电源电压过高 	 调整相序 降低电源电压 	
E106	Y 伺服惯量辨识失败		* 预留消息 *	
E107	Y 伺服编码器 EEPROM 读写失败		*预留消息*	
E108	Y伺服位置正向极限		* 预留消息 *	
E109	Y伺服位置负向极限		* 预留消息 *	
E110	Y 伺服电子齿轮比错 误		*预留消息 *	
E111	Y 伺服输入脉冲频率 过高		*预留消息*	
E112	主轴硬件保护	 1. 电机坏或电机线破损短路 2. 电机被卡住 3. 电源板主轴模块损坏 	 1. 检查更换电机 2. 检查机械 3. 更换电源板 	
E113	主轴编码器断线	 1. 主轴编码器接触不良或断线 2. 主轴电机损坏 	 1. 检查主轴编码器线 2. 更换主轴电机 	
E114	主轴编码器 AB 干扰	 电源板程序为旧版本 主轴编码器接触不良或线断 	 1. 看屏"内部驱动器"-"主轴"-"版本号",为1 表示旧版需返厂更新程序 2. 检查编码器线 	
E115	主轴编码器 Z 干扰		参考 E114 错误处理方法	
E116	主轴多圈数据超范围		参考 E092 错误处理方法	
E117	主轴绝对值编码器过 热		参考 E090 错误处理方法	
E118	主轴电池电压偏低		参考 E091 错误处理方法	
E119	主轴多圈位置已丢失		*预留消息*	
E120	主轴电机过载		参考 E026 错误处理方法	
E121	主轴驱动器过载		参考 E026 错误处理方法	
E122	主轴制动电阻过载		参考 E089 错误处理方法	
E123	主轴电机过热		参考 E415 错误处理方法	
E124	主轴驱动器过热		参考 E416 错误处理方法	
E125	主轴母线欠压		参考 E410 错误处理方法	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E126	主轴母线过压		* 预留消息 *
E127	主轴主电源掉电		* 预留消息 *
E128	主轴软件过流		参考 E412 错误处理方法
E129	主轴位置正向极限		* 预留消息 *
E130	主轴位置负向极限		* 预留消息 *
E131	主轴电子齿轮比错误		* 预留消息 *
E132	主轴输入脉冲频率过 高		*预留消息*
E133	主轴位置偏差过大	 主轴板程序为旧版 机械卡住 	 看屏"内部驱动器"-"主轴"-无版本号表示旧版需返厂更新程序 检查机械
E134	主轴过速	 接线错误 加速度太大 电网电压太低 主轴功率偏低 主轴对地短路 	 检查线路 减小加速度 检查输入电源 选用功率等级大的主轴 检查主轴是否对地短路
E135	主轴原点回归失败		* 预留消息 *
E136	主轴母线电压缺相		* 预留消息 *
E137	主轴电机相序错误	相序接反	用万用表测量,恢复正确相序
E138	主轴 UVW 对地短路		参考 E105 错误处理方法
E140	1 主轴硬件保护 (*注:1 主轴表示上 主轴,2 主轴表示下 主轴)		
E141	1 主轴 HOC		
E142	1 主轴 AD 模块初始 校正故障		
E143	1 主轴参数存储异常		
E144	1 主轴系统参数异常		
E145	1 主轴 AD 采样模块 故障		
E146	1 主轴编码器断线		
E147	1 主轴编码器 AB 干 扰		
E148	1 主轴编码器 Z 干扰		
E149	1 主轴母线欠压		
E150	1 主轴母线过压		
E151	1 主轴软件过流		
E152	1 主轴电机过载		
E153	1 主轴驱动器过载		

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E154	1 主轴电机过热		
E155	1 主轴驱动器过热		
E156	1 主轴风扇异常		
E157	1 主轴过速		
E158	1 主轴位置偏差过大		
E159	1 主轴母线电压缺相		
E160	1 主轴电机相序错误		
E161	1 主轴驱动器额定电 流输入错误		
E162	1 主轴制动电阻过载		
E163	1 主轴绝对值编码器 过热		
E164	1 主轴电池电压偏低		
E165	1 主轴多圈位置信息 已丢失		
E166	1 主轴驱动器和电机 不匹配		
E167	1 主轴原点回归失败		
E168	1 主轴主电源掉电		
E169	1 主轴偏移角失败		
E170	1 主轴断电重启		
E171	1 主轴初始化 LAN9252 错误		
E172	1 主轴 DSP 与 ESC 通 信中断		
E173	1 主轴通过网线与主 机通讯中断		
E174	1 主轴 PDO 通信参数 只读		
E175	1 主轴 PDO 通信没有 要查找的索引		
E176	1 主轴 PDO 通信同步 时间超范围		
E177	1 主轴 PDO 通信数据 超范围		
E178	1 主轴 UVW 对地短路		
E179	1 主轴惯量辨识失败		
E180	1 主轴编码器 EEPROM 读写失败		
E181	1 主轴位置正向极限		

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E182	1 主轴位置负向极限			
E183	1 主轴电子齿轮比错 误			
E184	1 主轴输入脉冲频率 过高			
E200	XY 驱动器报警	 1. 驱动器接线不良 2. 驱动器损坏 	1. 检查接线 2. 更换主板	
E201	X 驱动器报警		参考 E200 错误处理方法	
E202	Y驱动器报警		参考 E200 错误处理方法	
E203	请归位主轴	 绕线正常但工作偶尔报为电源板 软硬件太旧 主轴被卡住 参数不对 主轴编码器线坏或接触不良 主轴电机坏 电源板或主板硬件坏 主板与电源板连接彩排线接触不良 	 看屏"内部驱动器预览"-"主轴"-"版本号", 若低于 2, 需更新程序 手动转动,检查机械 重设或重导参数 检查接线;手动转一圈看屏 QEP 是否变一周期, 看"主轴 0 位电平"是否变化一次,无变化说明 编码器线坏或电机坏或电源板坏。 更换主轴电机 更换电源板或主板 检查连接线 	
E204	主马达方向错误	 1. 主马达方向参数设置错误 2. 偶尔报为电源板故障 	 1. 在软件或屏中更改主马达方向参数 2. 更换电源板 	
E205	压框没有放下	当前压框为抬起状态	点击"压框"按键放下压框	
E206	机头板故障	 机头板连接线不良 机头板损坏 主板损坏 	 1. 检查机头板连接线 2. 更换机头板 3. 更换主板 	
E207	输入 IO 超时报错	 1. 对应输入 IO 接线或传感器坏 2. 对应输入 IO 机构无法触发 3. 参数或文件设置错误 4. 对应 IO 所在传感器或 PCB 板坏 	 检测接线或传感器 检查机械结构 检查或重导参数与加工文件 在屏"输入测试"中确认对应 I0 是否能手动触发, 不能则更换 	
E208	气压不足	 1. 气压不足 2. 气压检测装置故障 	 1. 检查供气是否正常 2. 检查气压检测装置 	
E209	电机剪刀不到位	 参数不对,如剪线极性 剪线零位传感器接线不良或坏 传感器或电机联轴器松动偏移 剪刀电机被卡住 电机损坏 电机对应驱动器板损坏 	 1. 重设参数 2. 检查接线或更换传感器 3. 检查机械 4. 检查剪刀电机 5. 更换电机 6. 更换对应驱动器板 	
E210	电机压脚不到位	 零位参数设置错误 若为外置零位,则为零位传感器 接线不良或损坏,或安装松动 若为电机编码器零位,则为编码 器线不良或损坏 压脚电机卡住或联轴器松动 电机损坏 电机对应驱动器板损坏 	 1. 更改零位参数 P687 2. 检查接线或更换传感器 3. 检查编码器线或更换电机 4. 检查机械结构 5. 更换电机 6. 更换对应驱动器板 	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E211	抓线电机不到位		检查抓线电机零位信号是否正常	
E212	切刀不到位	 1. 传感器接线不良或损坏 2. 传感器安装位置偏差 3. 切刀电机卡住或松动 4. 参数设置错误 5. 控制切刀驱动器使能 IO 异常或 气阀故障 6. 电机损坏 7. 控制线不良或驱动器损坏 	 1. 检查接线或更换传感器 2. 调整传感器安装位置 3. 检查切刀电机 4. 重设或重导参数 5. 测试切到对应 IO 功能,如升降旋转 IO 6. 更换电机 7. 检查线,更换驱动器 	
E213	断线	 1. 缝纫针线断了 2. 断线检测装置故障 3. 参数错误 	 1. 重新穿针线 2. 检查断线检测装置,在"输入测试"界面确认 感器 3. 重设参数 	
E214	工作件数已满	 加工统计中"计件当前值"达到 "计件总数"后提示 	 1. 重设计件当前值或计件总数 2. 若不需计数统计,可在"统计设置"中关闭计件 功能 	
E215	底线已用完	 加工统计界面"底线已用长度" 大于等于"底线总长度" 	 需更换底线旋梭并重设对应的底线总长度 若不需要使用底线统计,可在"统计设置"中关闭此功能 	
E216	文件过大	图形文件针数超出最大范围	需更换小的图形文件	
E217	无工作文件	 1. 锁文件下,电子标签未扫描到已 有图形名,就按启动 2. 屏与主板文件传输故障 	 1. 需重新扫描或切换图形文件 2. 检查屏线,升级主板与屏程序 	
E218	等待工作数据	 文件太大,加工时主板等待屏传 输文件 屏线接触不良或断线, 屏线与强干扰源绑一起 屏或主板程序太旧 屏或主板硬件损坏 	 传 1. 需要等待一会后自动消失 2. 检查屏线 3. 将屏线与电机动力线等强干扰线分开走线 4. 升级最新屏或主板程序 5. 测试能否升级主板程序;在"测试传输"界面测试是否通讯正常,不正常则更换硬件 	
E219	电器故障,请联系厂 家	主板硬件异常	联系设备厂家	
E220	错误的升级文件	 升级文件不适合此系统 升级文件损坏 	 使用对应的升级文件,如 BP01 系统只能升 BP01 程序 确认 U 盘内升级文件是否损坏 	
E221	升级文件类型出错	升级文件损坏或升级文件不适合此 系统。	需选择相对应类型的升级文件进行升级	
E222	不是验证升级系统, 无法升级	主板硬件异常	联系设备厂家	
E223	不是同一个 OEM 厂家 升级文件	升级文件版本不匹配	非本系统对应的正版升级文件	
E224	机头板无法连接	 1、机头板与主板连接线断线或者接 口松动 2.机头板或主板硬件故障 	1. 检查机头板的连接线 2. 更换机头板或主板	
E225	正在连接主控板	 1. 屏线接口松动或者损坏 2. 屏或主板硬件故障 	 1. 检查屏线是否接触不良或损坏 2. 更换屏或主板 	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E226	当前文件无效	 没有选中升级文件就点升级 读取的文件损坏或类型错误 U盘不兼容或损坏 	 插入U盘并选中升级文件 更换正确的文件 更换U盘 	
E227	文件传输失败	 7. 屏线接口松动或者断线 2. 屏或主板程序太旧 3. 屏或主板硬件故障 4. 屏线与强干扰源绑一起 	 1. 检查屏线 2. 升级最新屏或主板程序 3. 测试能否升级主板程序;在"测试传输"界面测试是否通讯正常,不正常则更换硬件 4. 将屏线与电机动力线等强干扰线分开走线 	
E228	数据超出范围	当前图形文件数据超出了最大幅面 限制范围	查验图形数据是否异常	
E229	本次修改角度过大	单次修改图形角度值过大	减小修改的角度值	
E230	图形数据正在加载中	正在处理必要的图形数据	需等待一会,再进行操作	
E231	随动压脚报警	 1. 压脚电机转动时被卡住 2. 参数设置错误 	 1. 检查压脚电机是否正常 2. 重设参数 	
E232	未检测到U盘	 U 盘未插入或者损坏 屏 U 盘接口损坏 	 1. 重新插入 U 盘或更换 U 盘 2. 插入屏其他 U 盘接口或换屏 	
E233	文件读写错误	U盘读写时发生错误	 更换图形文件 重新插入U盘或更换U盘 	
E234	图形或头偏移越界	 文件尺寸太大超过可加工范围 文件小但偏移出可加工范围 头偏移越界 参数设错,如压板尺寸 	 1. 更换高宽尺寸较小的图形 2. 重新设置基准点位置 3. 重设头2或头3的头偏移值 4. 设置与机器对应的压板尺寸 	
E235	该文件不是加工文件	文件内容或格式错误	更换可识别的图形文件	
E236	铁电体损坏	主板坏	更换主板	
E237	请先设管理密码	未设置管理密码	需要先设置一个管理密码	
E238	此类型不支持编辑	不需要编辑的指令或文件	不需要编辑的指令或文件	
E239	请联系厂家	联系厂家	联系厂家	
E240	通信故障 2	 f4接触不良或损坏导致 CAN 通 讯故障 f東或主板程序太旧 F頭主板坏 	 1. 检查屏线 2. 升级最新屏或主板程序 3. 更换屏或主板 	
E241	时间异常	当前日期时间错误	 1. 时间被非法修改 2. 主板电池电量不足 	
E242	没有工作 IO	 工作使能输入 IO 信号异常 参数设置错误 	 1. 检查对应 I0 2. 关闭"工作使能输入 I0"功能,将参数值设置为 0 	
E243	正在等待输入 I0	 在等待文件中的输入 I0 信号 对应输入 I0 传感器接触不良或 损坏或无法触发 参数或文件设置错误 	 1. 检测到对应 IO 后自动消失 2. 检查传感器故障 3. 重设参数或加工文件 	
E244	正在执行延时	 执行图形文件中的延时指令 设置延时时间太长 	 完成延时后自动消失 视情况重设延时 	
E245	文件名过长	写入电子标签的文件名长度超过 32 字节(32个英文或16个汉字)	需要减短文件名的长度再写入	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E246	请先抬压脚	未抬压脚	点击"压脚"按键,将压脚抬起	
E247	压框没压下	未压下压框	点击"压框"按键,将压框放下	
E248	辅助压框没压下	 1. 未压下辅助压框 2. 参数设置错误 	 1. 点击辅助压框的对应 I0 按键 2. 重设参数 	
E249	压框和辅助压框没压 下	 1. 未压下压框和辅助压框 2. 参数设置错误 	 1. 点击对应按键,将压框和辅助压框都压下 2. 重设参数 	
E250	冲孔底料已用完	冲孔底料已用完	需要更换新的冲孔底料	
E251	复位失败	因为各种原因导致复位失败,如复 位时找不到原点	进入"辅助设置"-"测试传输"-"报警日志"查看 本次复位失败同时有哪些报警,参考之前的报警故障 解决这些报警再复位。	
E252	旋转电机故障	 旋转电机因机械过载等导致旋转 驱动器报警 旋转电机的电机线断线、接口松 动,电机与驱动器连接线故障 旋转轴驱动器坏 旋转电机损坏 	 1. 检查机械是否卡住 2. 检查对应接线 3. 更换闪红灯的驱动器 4. 更换电机 	
E400	驱动器板无法连接	主板电路出现异常	检修主板电路	
E401	(0x) 驱动器板硬件 保护	 1. 电机坏或电机线破损短路 2. 电机被卡住 3. 驱动器板损坏 4. 参数不对 	 1. 检查更换电机 2. 检查机械 3. 更换 Y 伺服板 4. 重设或重导参数 	
			预留消息	
E402	(Ox) 驱动器板 HOC		* 预留消息 *	
E402 E403	(0x) 驱动器板 HOC(0x) 驱动器板 AD 模块初始校正故障		* 预留消息 * * 预留消息 *	
E402 E403 E404	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 	 存储器异常 内存不够 	 * 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 	
E402 E403 E404 E405	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 	* 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器	
E402 E403 E404 E405 E406	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 	* 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器 参考 E028 错误处理方法 	
E402 E403 E404 E405 E406 E407	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 (0x) 驱动器板编码 器断线 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 驱动器板编码器接触不良或断线 电机损坏 主板损坏 	 * 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器 参考 E028 错误处理方法 1. 检查驱动器板编码器线 2. 更换电机 3. 更换主板 	
E402 E403 E404 E405 E406 E407 E408	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 (0x) 驱动器板编码 器断线 (0x) 驱动器板编码 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 驱动器板编码器接触不良或断线 电机损坏 主板损坏 主板损坏 驱动器程序为旧版 伺服编码器接触不良或线断 	 * 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器 参考 E028 错误处理方法 1. 检查驱动器板编码器线 2. 更换电机 3. 更换主板 1. 看屏"内部驱动器" - "Y 伺服" - "版本号",为 1 表示旧版需返厂更新程序 2. 检查编码器线 	
E402 E403 E404 E405 E406 E407 E408 E409	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 (0x) 驱动器板编码 器断线 (0x) 驱动器板编码 器断线 (0x) 驱动器板编码 器 AB 干扰 (0x) 驱动器板编码 器 Z 干扰 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 驱动器板编码器接触不良或断线 电机损坏 主板损坏 主板损坏 1. 驱动器程序为旧版 2. 伺服编码器接触不良或线断 	 * 预留消息 * * 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器 麦考 E028 错误处理方法 1. 检查驱动器板编码器线 2. 更换电机 3. 更换主板 1. 看屏"内部驱动器" - "Y 伺服" - "版本号",为 1 表示旧版需返厂更新程序 2. 检查编码器线 参考 E408 错误处理方法 	
E402 E403 E404 E405 E406 E407 E408 E408 E409 E410	 (0x) 驱动器板 HOC (0x) 驱动器板 AD 模 块初始校正故障 (0x) 驱动器板参数 存储异常 (0x) 驱动器板系统 参数异常 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 (0x) 驱动器板 AD 采 样模块故障 (0x) 驱动器板编码 器断线 (0x) 驱动器板编码 器 AB 干扰 (0x) 驱动器板编码 器 Z 干扰 (0x) 驱动器板母线 (0x) 驱动器板母线 (0x) 驱动器板母线 	 存储器异常 内存不够 驱动器有问题 驱动器有问题 驱动器板编码器接触不良或断线 电机损坏 主板损坏 主板损坏 1. 驱动器程序为旧版 伺服编码器接触不良或线断 1. 电压降低 9线负载超重 3. 变压器故障 	 * 预留消息 * * 预留消息 * * 预留消息 * 1. 检修存储器 2. 扩展内存或者清理数据 更新驱动器 参考 E028 错误处理方法 1. 检查驱动器板编码器线 2. 更换电机 3. 更换主板 1. 看屏 "内部驱动器" - "Y 伺服" - "版本号",为 1 表示旧版需返厂更新程序 2. 检查编码器线 参考 E408 错误处理方法 1. 调高电压 2. 减负运行 3. 检修或更换变压器 	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案	
E412	(0x) 驱动器板软件 过流		参考 E023 错误处理方法	
E413	(0x) 驱动器板电机 过载		参考 E026 错误处理方法	
E414	(0x) 驱动器板驱动 器过载	 1. 摩擦过大加重运转负载 2. 功率不够或内部参数调整不当 	 加润滑油 调整增益或调整参数 	
E415	(0x) 驱动器板电机 过热		* 预留消息 *	
E416	(0x) 驱动器板驱动 器过热		参考 E029 错误处理方法	
E417	(0x) 驱动器板风扇 异常		* 预留消息 *	
E418	(0x) 驱动器板过速	 接线错误 加速度太大 电网电压太低 驱动器功率偏低 驱动器对地短路 	 检查线路 减小加速度 检查输入电源 选用功率等级大的驱动器 检查驱动器是否对地短路 	
E419	(0x) 驱动器板位置 偏差过大	 位置偏差参数设置得过小 伺服单元电路板故障 伺服电机得 U\V\W 配线不正常 (缺线) 伺服单元的增益调整不良 位置指令脉冲的频率过高 负载条件与电动机规格不符 	 重新设定正确参数 更换伺服单元 修正电动机(编码器)配线 上调速度环增益、位置环增益 缓慢降低位置指令频率;加入平滑功能;重新评估电子齿轮比 重新评估负载或者电动机容量 	
E420	(0x) 驱动器板母线 电压缺相		参考 E086 错误处理方法	
E421	(0x) 驱动器板电机 相序错误	相序接反	用万用表测量,恢复正确相序	
E422	(0x) 驱动器板额定 电流输入错误		*预留消息*	
E423	(0x) 驱动器板制动 电阻过载		参考 E089 错误处理方法	
E424	(0x) 驱动器板绝对 值编码器过热		参考 E090 错误处理方法	
E425	(0x) 驱动器板电池 电压偏低		参考 E091 错误处理方法	
E426	(0x) 驱动器板多圈 位置信息丢失	电池式绝对编码器电压过低	更换电池	
E427	(0x) 驱动器板驱动 器和电机不匹配	驱动器与电机功率不匹配	伺服驱动器采用限制电流;将力矩限制到 50%	
E428	(0x) 驱动器板原点 回归失败		参考 E094 错误处理方法	
E429	(0x) 驱动器板主电 源掉电	 1. 电压过低 2. 电源故障 	1. 提高电压 2. 检修电源	

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E430	(0x) 驱动器板偏移 角学习失败		*预留消息*
E431	(0x) 驱动器板断电 重启		参考 E097 错误处理方法
E432	(0x) 驱动器板初始 化 LAN9252 错误		*预留消息*
E433	(0x) 驱动器板 DSP 与 ESC 通信中断		
E434	(0x) 驱动器板通过 网线与主机通讯中断		*预留消息*
E435	(0x) 驱动器板 PDO 通 信参数只读		*预留消息*
E436	(0x) 驱动器板 PDO 通 信没有查找的索引		*预留消息*
E437	(0x) 驱动器板 PDO 通 信同步时间超范围		*预留消息*
E438	(0x) 驱动器板 PDO 通 信数据超范围		*预留消息*
E439	(0x) 驱动器板 UVW 对 地短路		参考 E105 错误处理方法
E440	(0x) 驱动器板惯量 辨识失败		*预留消息*
E441	(0x) 驱动器板编码 器 EEPROM 读写失败		*预留消息*
E442	(0x) 驱动器板位置 正向极限		*预留消息*
E443	(0x) 驱动器板位置 负向极限		*预留消息*
E444	(0x) 驱动器板电子 齿轮比错误		参考 E110 错误处理方法
E445	(0x)驱动器板输入 脉冲频率过高		参考 E132 错误处理方法
E446	(0x) 驱动器板电机 过热警告		参考 E081 错误处理方法
E447	(0x) 驱动器板驱动 器过热警告		参考 E081 错误处理方法
E448	(0x) 驱动器板电机 过载警告		参考 E026 错误处理方法
E449	(0x) 驱动器板驱动 器过载警告		参考 E026 错误处理方法
E450	(0x) 驱动器板位置 偏差过大警告		参考 E419 错误处理方法

故障码	故障内容	故障原因	解决方案
E451	(0x) 驱动器板制动 过载警告		参考 E026 错误处理方法
E452	(0x) 驱动器板正向 超程警告	超过了系统设置的软限位设定值	修改设定参数或者复位
E453	(0x) 驱动器板反向 超程警告	超过了设定的目标行程	按复位键复位
E470	(0x) 驱动器板超压	稳压器故障	检修稳压器
E471	(0x) 驱动器板欠压	 电压不足,外部输入电压过低 谐波干扰 	 更换电源或者加稳压器 需要在伺服驱动器输入端容加装伺服驱动器输入 端专用滤波器来解决
E472	(0x) 驱动器板硬件 过流	 1. 供电电压过大 2. 硬件损坏,导致电阻过小 	1. 降压处理 2. 更换硬件
E473	(0x) 驱动器板软件 过流		参考 E023 错误处理方法
E474	(0x) 驱动器板编码 器故障		参考 E024 错误处理方法
E475	(0x) 驱动器板开路		参考 E025 错误处理方法
E476	(0x) 驱动器板过载		参考 E026 错误处理方法
E477	(0x) 驱动器板位置 超差		参考 E027 错误处理方法
E478	(0x) 驱动器板 AD 采 样故障		参考 E028 错误处理方法
E479	(0x) 驱动器板过热		参考 E029 错误处理方法

5. 缝纫机的维修保养

$\boxed{\bigwedge}$	大学学校 あ了防止突然的启动造成。 第1997年19月1日 あっていた。 第1997年19月1日 あった。 第1997年19月1日 日本のののでのは、第1997年19月1日 日本のののでのは、 第1997年19月1日 日本のののでのは、 第1997年19月1日 日本ののののでのは、 第1997年19月1日 日本ののののでのは、 第1997年19月1日 日本のののののでのは、 第1997年19月1日 日本のののののでのは、 第1997年19月1日 日本ののののでのは、 第1997年19月1日 日本ののののののののののののののののののののののののののののののののののの	人身事故,请关掉电源后再进行。 把卸下的护罩等部件都安装到原来的部位。	٥
编号	部位		工作时间
1	针板下方区域、容器周边区域、纺 梭盒以及内部、切丝部位、针棒区 域、内外压脚区域、电子控制盒吸气、 排气口等、碎丝、丝端、以及其他 残留物质容易积累的部分。	请使用空气喷射枪等工具对机械 表面进行清扫。尤其是上述碎丝 和丝端、以及其他残留物质容易 积累的部分,请注意清扫。	8 小时
	向 中 奉 上 下 金 属 件 注 入 润 滑 脂 。	 松开旬板的螺丝①,拆下面板。 松开针棒上方金属件的螺丝 ④,针棒下方金属件的螺丝③,并拆下。 让润滑脂的注油口对准针棒上下金属件的螺丝孔,并注入润滑脂。 (参考图1、图2) 注油量不低于 0.5 cm³。 注油后, 请拧紧针棒上下金属件的螺丝。 关于润滑脂,应使用锂系列2 ,不应与其他润滑脂混用。 	运行 720 小时

编号	部位	说明	工作时间
编号 3		 说明 1. 拆下安全罩●。 2. 拆下油箱的橡胶栓●。 3. 从油箱的橡胶栓孔注入附属(或指定)的润滑油。 4. 如果油达到油箱的上方刻度,就停止注油。 5. 让橡胶栓复位,让安全罩复位。 	工作时间 当油箱中的油量低于下 方刻度时,请补充附属 (或指定)的润滑油。
4	<image/>	 拆下螺丝①,拆下容器安全罩 源 拆下螺丝③,拆下齿轮盒安全 罩④和垫片。 向齿轮盒缓缓注入 32 号白色润 滑油。 当油达到大齿轮的一半时,停 止注油。 让齿轮盒的安全罩垫片、安全 罩、容器安全罩复位,并拧紧 螺丝。 	

5-1. 缝制时的故障、原因和对策

现象	原因	対 策
1. 始缝时脱线。	①始缝时跳针。	○ 调节针与容器的空隙。
		○ 设定始缝时软起动。
	② 切线后上线长度短。	○ 减弱第一线张力器的张力。
		○ 增强挑线弹簧。
	③底线过短。	○ 减弱底线张力。
		○ 弄大机针和固定刀的间隙。
	④ 第1针的上线张力高。	○ 减弱第1针的上线张力,延长起缝时 AT 动作。
	⑤第1针的缝制针距小。	○ 增长第1针的缝制针距。
		○ 减弱第1针的上线张力。
2. 经常断线。	①旋梭、中梭定位钩有伤痕。	○ 卸下旋梭,用细磨石或锉刀研磨平滑。
化纤线拉断。	②针孔导向器有伤痕。	○ 用兽皮研磨针孔导向器或者更换。
	③ 线头进入旋梭的沟里。	○ 卸下旋梭,清除线头。
	④ 上线张力过强	○ 减弱上线张力。
	⑤ 挑线弹簧过强。	○ 减弱挑线弹簧。
	⑥ 化纤线摩热而断。	○ 使用选项的机针冷却装置。
	⑦ 向上拉线时,针尖扎到缝纫机线。	○ 确认针尖是否钝了。
		○ 使用球点针。
3. 经常断针。	①针弯了。	○ 更换机针。
	② 机针碰中压脚。	○ 调整中压脚的位置。
	③ 机针过粗。	○ 根据缝制物选用适当的机针。
	④ 机针和旋梭的间隙过小。	○ 调整机针和旋梭的间隙。
4. 线切不断。	①固定刀不快。	○ 更换固定刀。
	② 固定刀的压力低。	○ 调整固定刀的压力。
	③ 固定刀位置不好。	○ 调整固定刀位置。
	④ 最终针跳线。	○ 调整机针和旋梭的同步。
(仅限底线)	⑤ 底线张力低。	○ 提高底线张力。
	⑥ 面料缝合不齐。	○ 下降中压脚高度。
5. 经常跳针。	①机针和旋梭的间隙不好。	○ 调整机针和旋梭的间隙。
	② 中梭定位钩相对于机针的位置不好。	○ 调整中梭定位钩相对于机针的位置。
	③针弯了。	○ 更换机针。
	④ 切线后的上线过长。	○ 减弱挑线弹簧。
		○ 增强第一线张力器的张力。
6. 上线从布的里侧露	①上线紧线不好。	○ 减弱上线张力。
出来。	② 切线后的上线过长。	○ 增强第一线张力器的张力。
7. 切线时断线	①刀位置不好。	○ 调整刀位置。
8. 在布料表面, 第1	① 第1针跳针。	○ 加长切线后上线的长度。
针的线头露出来了。	② 与中压脚内径相比使用机针和线过粗。	○ 更换内径较大的中压脚。
	③ 中压脚与机针不同心。	○ 调整机针与中压脚的心偏差,让机针落在中压脚
		中心。
	④ 空气鼓风的方向不好,盘压脚不能压	○ 按照缝制方向调整空气鼓风的方向,让盘压脚可
	住针头的上线。	以压住针头的上线。
9. 上线缠绕到中梭定	①中梭定位钩和中旋梭的间隙过小。	○ 根据使用上线的粗细,调整中梭定位钩和中旋梭
位钩。		的间隙。
10. 缝制开始第2针的	① 梭芯空转过大。	○ 调整梭壳的防止空转弹簧的高度。
底线结线部露出表	② 底线张力低。	○ 增强底线张力。
面。	③第1针的上线张力过强。	○ 减弱第1针的上线张力。

5-2. 电池的废弃



在操作面板上,由于电源 0FF 时也会让时钟动作,因此内置有电池。 关于电池的废弃,请根据各国的法令正确实施。

■电池的拆卸方法



1) 缝纫机背面或侧面的门的锁❶解锁后打开。

 2) 里面电装箱❸的防护板螺丝❷拧下,将电装箱 防护板取下。



3) 电池④的卡簧 ▲ 沿着箭头方向滑动,将电池④移出。

6. 子类

6-1. 条形码阅读器



为了防止因无意启动而导致事故,在操作前,请务必先切断电源和空气源。



1. 零部件的安装

1) 用螺丝4, 固定条形码读取器2和安装板1。

编号	产品编号	产品名称	个数
0	40234788	条形码读取器安装板	1
9	40235199	条形码阅读器	1
8	40234468	螺丝	4
4	40235200	螺丝	2
6	40235332	束线带	1
6	40235331	条形码	1
Ø	40234514	垫片	2
8	40240831	安装板	1



2) 拆下面板安装基座的螺丝⑨(4个),使用螺丝
 ③(2个)将安装板❶固定在面板安装基座下方。
 使用螺丝③(2个)将安装板⑧固定在面板安装基座下方。

3)调节条形码读取器2,让其从操作台表面起算60±5mm,用螺丝4拧紧。
将条形码读取器的插头连接到面板,让束线带
穿过安装板1的孔,束紧条形码读取器的电线。





30mm
6

4) 从条形码6中取出1张薄膜。



5) 在从中心(安装引导)开始向左侧水平方向移 动 250mm, 从盒式磁带上端开始 30mm 左右的位 置上,粘帖条形码薄膜。



上述粘帖位置是最佳的。也可以在不影响 参考 条形码识别的位置上粘帖。

۱



Statistics of the	2	2019-11-12 17:43:06
文件管理	文件编辑	参数文件
用户参数	机械参数	辅助设置
		ji ji

户参数		2019-11-12 17:45:11	
自动加工	起针速度	速度参数	
压板设置	绕线设置	速度倍率	
复位设置	暂停设置	统计设置	
抓线设置	断线检测	剪线设置	
上电设置	其它设置		返回



- 2. 设定条形码功能
- 设定操作盘
- 1) 按下按钮 🗛。

按下按钮 B。
 在默认状态下有密码。
 密码为"11111111"。

4)要识别范本,需要将从 ●"电子标签"变更为"条 形码",按下 ●。



● 设备条形码编号
 1) 按下按钮 ▲。



2) 按下按钮 **B**。

3)选择希望读取的缝纫图案文件,按下按钮 .

内存文件 2019-11-12 17:49:08 ↓ 01:F=2 X-* 02:P=2 X+ 03:F=3 X+ 03:F=3 X+ 03:F=5 X+



4) 按下按钮 ●。
 保存数据。

如果要取消条形码编号,请务必首先将编号设定为最大值(未曾使用的编号最大100等),然后在设定"0"。



如果将编号"3"设定为"0",此后登录的编号"4、 5、6"会一起消去。

请首先设定最大值"7",然后设定"0"。





1) 按下按钮 (4), 锁定图案变更。





2) 让位于盒式磁带的条形码薄膜处于条形码读取器的正下方。

一旦被识别,条形码读取器会发出"哔"的声音。





3) 确认图案变更是否成功。

6−2. 旋转切刀

6-2-1. 安全注意事项



3. 禁止直接触摸动刀定刀刃口,以防划伤!



- 1) 请切断电源和空气。
- 2) 请取下上固定板2、下固定板4、正时皮带安全罩1、可动切刀安全罩5、切刀压脚3。



3)请取下可动切刀零部件(钳紧板1个♥、可动 切刀⑥1个、固定螺丝⑧2个)。



4) 请松开固定螺丝92个,拆下固定切刀组件。


 5)请松开固定切刀组件 的固定螺丝❶ 7 个。



6)请让金属治具嵌入可动切刀轴,将固定切刀组件的环❶压入其下方,然后请让金属治具进入固定切刀 轴中。



- 7) 拆下可动切刀的复位弹簧 ②,提升驱动电机。
- 8)请抬起金属治具(2),让其不钩住可动切刀轴(2)/ 固定切刀轴(2)的横向部分,让金属轴可以上下轻轻 活动,而且可以轻轻旋转运动,在此状态下,调节 固定切刀组件的位置。 临时拧紧固定切刀组件 No.4 的固定螺丝。
- 9)请让复位弹簧健勾住弹簧挂钩,打开电源和空气, 然后重置原点。



10) 重置之后,从面板上按下一页⇒ 0UT1(1张基板式头部用)0UT9(2张基板式头部用),在金属治具 打开状态下,让固定切刀轴和可动切刀轴顶端处于附近。



11) 按下手动输送⇒轴 2+/轴 2-,旋转旋转切刀,如 No.6 所示抬起金属治具,请确认各个方向上(0°、90°、180°、270°)的金属治具的自由下落和旋转是否顺利。如有问题,请调节固定切刀组件的位置。



12) 在确认了各个方向的状态之后,正式 拧紧 No. 4 的固定螺丝。 由于正式拧紧操作有可能会引起偏 移,在正式拧紧后,必须重新确认各 个方向的状况。

١



调节刀压最好由厂家维修人员或相关技术维护人员完成,以此确保动、定刀使用寿命。

6-2-3. 正时皮带张力调节方法



使用推力计和卡尺测量皮 带张力。请在规格之外的 状态下,松开电机固定螺 丝①4个,调节电机的位 置。

6-2-4. 切刀调节方法



6-2-4-1. 调节可动切刀安装位置

为了不让可动切刀刀刃部分与固定切刀的切刀压力调节螺丝发生 接触,请让可动切刀向刀刃部分方向(箭头方向)靠近,然后垂 直安装。

※ 注: 与螺丝不发生干扰

6-2-4-2. 调节可动切刀方向

打开电源和空气,重置原点。

请让可动切刀的固定螺丝③朝向缝纫机里侧,让标尺②靠近可动切刀,观察标尺②的刻度,确认可动切 刀与组件端面是否平行。

如果不吻合,请松开紧固螺丝①,旋转可动切刀轴进行调节。





6-2-4-3. **固定切刀的切刀压力调节螺丝的位置** 请进行调节,让切刀压力调节螺丝不游离出固定切 刀端面。



6-2-4-4. 固定切刀的切刀压力调节螺丝的位置 请临时拧紧固定螺丝❸,让固定切刀抵住安装台**③** 的两个部位❹。

请松开紧固螺丝**①**,请手动旋转固定切刀轴,让固 定切刀与可动切刀大致平行。





- 1) 拧松固定刀基座的止动螺丝①和2, 调整固定刀高度。
- 2) 在通常发货状态上进行调节,让固定切刀刀尖(最下点)高于拉升板⑤上面 3mm。 当布料④和下暗盒⑥的厚度总和低于 2.5mm 时,不需要调节固定切刀③的高度。 当超过 3mm 时,请根据厚度调节固定切刀③的高度。(最大到 5.5mm 为止)





3)必要的高度调整后,先将螺丝2与定刀轴的平
部一致并拧紧,然后拧紧螺丝●。
(止动螺丝2固定在定刀轴的平部。)

 4) 在固定切刀高度调节之后,请调节驱动电机抬 起制动器
④的高度,让可动切刀与固定切刀的 咬合量达到 0.5 ~ 1mm。



用手抬起驱动电机,在可动切刀下死点的 状态下,让可动切刀刀刃部分的角部与下 暗盒表面不发生干扰。

QEP 167	轴1+	轴1-	1	辅助2+	
X 0.0	.0 Z+	-			4曲3+
Z 18.0	.0 .0 谷里		•		轴3
停止位置	Z-			-	上下针位
头偏转 复位	压框	压脑	• 1 G	7(+)	返回



6-2-4-7. **裁断测试** 在调节切刀压力之后,请尝试着裁断布料。

如果无法裁断,请根据 "6-2-4-6. 调节切刀压力 " p. 75,少许增强切刀压力。

】 为了确保可动切刀、固定切刀的耐用年数,请让专业的技术人员进行调节,实现最合理的切刀压力。

_ _ _ _ _ _ _ _

6-2-4-6. 调节切刀压力

请按照手动模式,按下轴2按钮,让切刀方向旋转 至容易调节的方向。

请将六角扳手按入固定螺丝❶(箭头左方向),请 朝着箭头上的方向抬起固定螺丝❶,确保固定切刀 与安装台不接触,在固定切刀和可动切刀吻合之前, 请持续松动。



在压入调节螺丝②(2个)之后,请拧紧固定螺丝①。 在固定切刀与可动切刀完全吻合前,请持续调节。

6-2-5. 动刀更换

把动刀上的2颗螺丝(旋转动刀部件目录序号53)松开,拿下动刀,换上新动刀后把螺丝拧紧,注意安装动刀时一定要安装到底与动刀杆接触。

6-2-6. 切刀运行时模板运行速度调整





开机进入主界面后点击'菜单'①,点击'参数文件'②,点击'速度参数'③,点击'下页',修改'头 2速度(mm/s)'参数的数值调整④。调节相关参数 请联系厂家或相关专业人员(出厂设置头2速度为 40mm/s)





6-2-7-1. 花样制作

制作切刀图案时需注意切刀轨迹线距离缝制线最小距离不得低于 3mm。缝制图案为图层 1,切刀图案为图 层 2。

6-2-7-2. 缝纫软件设置

Г

打开专用旋转切刀缝纫软件,点击打开文件,选取要编辑的文件,打开后把所需要使用切刀的图形设置 为图层 2, (如图 1),双击图层 2,出现界面 (如图 2),把 1号头改成 2号头后点击确定即可。

4T TT 47428	16.)	- Bast	图层参数设置				
fiffXIF	hav.	P17-73	具不缺山	H -	1	空移特殊模式	换头
四层 输出 图形		290 F	定百制出	7E ·		无	- 1号头
田底: 是 田 11 11111111111111111111111111111111		Alteriat		双点距设置]	1号头
の語り		当前图复制	□ 缝纫模式	选用双;	点距	特殊縫纫(毫米)	3号头 🗟
20日 20日 20日 20日 20日 20日 20日 20日 20日 20日		10.11.00.01.01	□ 线条转点	点距(毫米)	2.50	1.0 为0则	可单独的5号头
110.0		设内最准点	点距(毫米)	奇加固	0 -	为0则特殊设置部	成不转。6号头
		批量处理	2.800	偶加固	0 •	□ 特殊转速	1800
		当前图修改	封闭图形加固				
		LU MACEN LONG	开始加固针数	2	加固次数	1	结束重复针
		当時位的時期	() 大山山山 () 大山	9	to FE 1/6 #6	1	0
		当前图案设置	结果加固针数	3	/川回公纵	1	
		-	非闭合线首尾重	复			
决 •		操作 回道	开始加固针数		3	🗵 启用首尾缩	缝
rates 1	134	154-00at	结束加固针数		3	缩缝点数	3
902	902	SPARENTS	起始加固次数		1		
87 BL	上移	下移	结束加固次数		0	缩缝倍数	2
移动距离(毫米)		I	☑ 启用拐点减速	ŧ		启用拐点缩結	4
0.10		$\times \rightarrow$	拐点角度		45	缩缝占数	5
		1	加减速针数		5	编编倍数	2
水平镜向		+				1014210.00	
17 million 4		應款		取消		确定	
母直(前向)	<u>st</u> ¥4	90.00		1971 - 1972 - 19		14	



开机进入主界面后点击'下页'**①**,点击'手动移 框'**②**,点击'头偏移'**③**,点击头2偏移X向输 入98.5,Y向输入54.5(根据切割位置和缝纫位 置偏差进行调整,X向头偏移数值越小切刀位置越 靠左;Y向头偏移数值越小,切刀位置相对缝纫位 置越靠近工位)。





6-2-8. 电控按钮定义

- OUT9 旋转定刀、动刀上下升降
- OUT11 旋转动刀开始切割动作
- 0UT12 旋转定刀大压脚升降

6-2-9. 功能注意事项



- 1. 不可切割 R 角小于 5 的图形
- 2. 在切割无 R 角过度的图形时,角度大于等于 135°,连接点不用断可以直接切割,角度小于 135°时 连接点各往前 0.1mm 成交叉状。(如图)
- 在开始切割至结束切割时,根据具体的切割效果延长或缩短切割线使切割效果更加理想。(在做切割 图形时延伸或缩短切割线的长度)