

TIẾNG VIỆT

**PS-800-6045
HƯỚNG DẪN SỬ DỤNG**

NỘI DUNG

1. THÔNG SỐ KỸ THUẬT	1
2. KẾT CẤU	2
3. LẮP ĐẶT	3
3-1. Lắp đặt bảng điều khiển	3
3-2. Lắp đặt công tắc nguồn và nút bấm	4
3-3. Lắp ống mềm dẫn khí	6
3-4. Lắp đặt thanh dẫn chỉ	7
3-5. Chú ý đối với bộ phận cấp khí nén (nguồn cấp khí).....	8
3-6. Lắp đặt thiết bị bộ phận đánh suốt	9
3-7. Thận trọng khi lắp đặt máy	11
4. CHUẨN BỊ MÁY MAY	12
4-1. Phương pháp bôi trơn và kiểm tra lượng dầu	12
4-2. Lắp mũi kim	13
4-3. Cuốn chỉ đầu máy	14
4-4. Trình tự thay suốt chỉ	15
4-5. Điều chỉnh độ căng chỉ.....	16
4-6. Điều chỉnh lò xo cuốn chỉ và tám bộ phát hiện đứt chỉ	17
4-7. Điều chỉnh khoảng bộ cuốn chỉ.....	17
4-8. Quan hệ giữa kim với móc.....	18
4-9. Điều chỉnh vị trí của bộ cắt chỉ	20
4-10. Cách kiểm tra lượng dầu trong mỏ ỏ.....	22
4-11. Điều chỉnh lượng dầu trên móc.....	23
4-12. Điều chỉnh lỗ kim trong mặt nguyệt và kim.....	24
4-13. Thiết lập điểm gốc cơ học	25
4-14. Điều chỉnh áp lực cấu phần ép đĩa.....	26
4-15. Điều chỉnh vị trí đầu mút chỉ khi bắt đầu may.....	27
4-16. Điều chỉnh hành trình cấu phần ép trung gian	28
4-17. Điều chỉnh quạt thổi chỉ kim.....	29
4-18. Tạo mẫu may	30
4-19. Chuẩn bị may	32
4-20. RFID (Cách sử dụng thẻ IC)	34
4-21. Cấu hình của bảng điều khiển	36
4-22. Chế độ bảo trì.....	38
4-23. Danh sách các tham số.....	39
4-24. Danh sách các mã lỗi	45
5. BẢO TRÌ MÁY MAY	60
5-1. Sự cố và biện pháp khắc phục (Các điều kiện may)	62
5-2. Loại bỏ pin	64
5-3. Xả dầu thải.....	64

1. THÔNG SỐ KỸ THUẬT

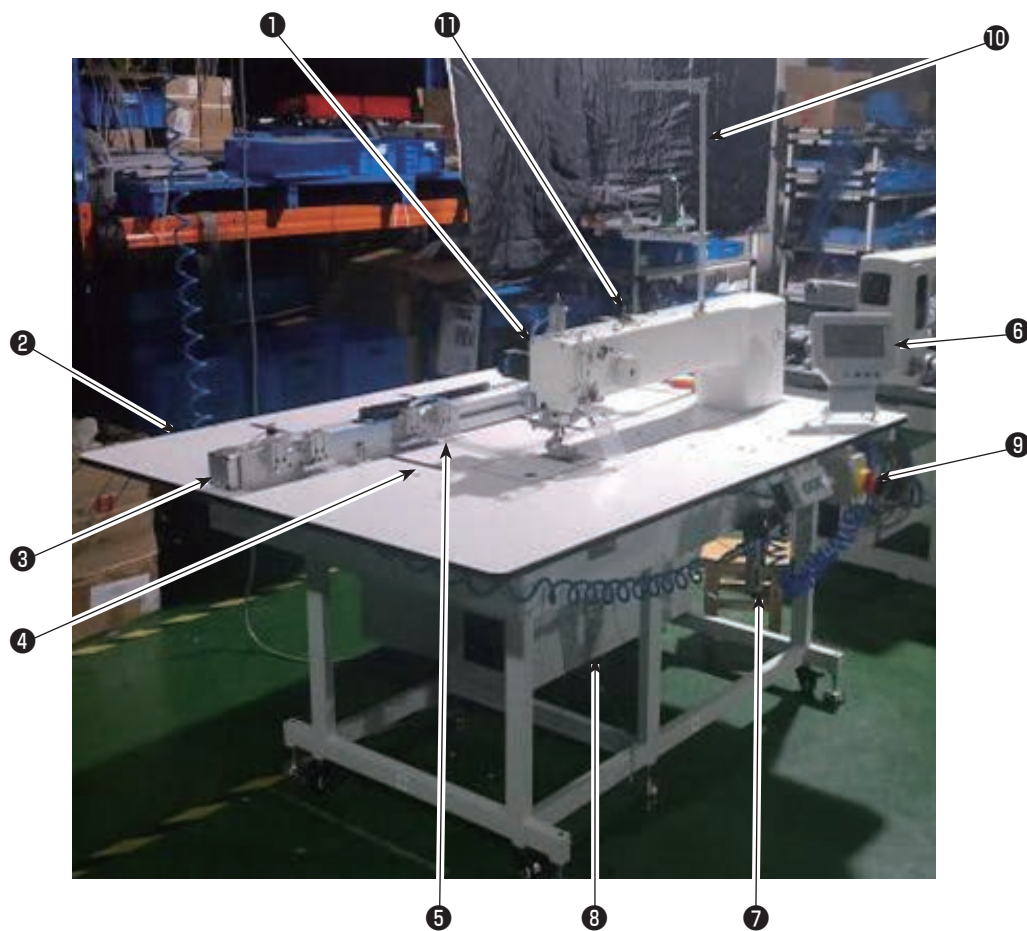
1	Diện tích may (X.Y) (mm)	600 × 450
2	Chuyển động cuộn của khung cuộn vải	Cuộn không liên tục (bộ truyền động 2 trục bằng động cơ bước)
3	Khoảng nâng cần kim	39,5 mm
4	Tốc độ may tối đa	3.000 sti/min (Khi mũi chỉ của đường may chỉ từ 2,2 mm trở xuống) Đối với khoảng cách mũi may và số vòng quay, tham khảo Hình 1.
5	Chiều dài đường may có thể thiết lập	0,5 đến 12,7 mm
6	Mũi kim	DB × 1 #8 (#7 đến #14)
7	Thoi	Móc full quay hai khoang
8	Khoảng nâng chân vịt giữa	4 mm (Chuẩn)
9	Độ nâng của chân vịt giữa	20 mm
10	Nâng cơ cấu ép đĩa	15 mm
11	Bộ nhớ dữ liệu mẫu	Tối đa 999 mẫu
12	Có thể xác định số mẫu may	Tối đa 999 mẫu
13	Phương thức nhập của chương trình	USB
14	Định dạng dữ liệu	DXF.AI.PLT.DST
15	Công suất động cơ trợ động trục chính	550W
16	Công suất tiêu thụ	500VA
17	Điện áp đầu vào	220V ± 10%
18	Khối lượng (tổng khối lượng)	320 kg
19	Kích thước	1.200 mm (Rộng) × 1.570 mm (Dài) × 1.624 mm (Cao)
20	Phạm vi nhiệt độ vận hành	5 đến 35 °C
21	Phạm vi độ ẩm vận hành	35 đến 85 % (Không ngưng tụ sương)
22	Phạm vi nhiệt độ cất giữ	-5 đến 60 °C
23	Phạm vi độ ẩm cất giữ	10 đến 85 % (Không ngưng tụ sương, 85 % áp dụng đối với trường hợp nơi có nhiệt độ là 40 °C hoặc thấp hơn)
24	Áp suất khí được sử dụng	0,5 đến 0,6 MPa
25	Thiết bị dừng vị trí cao nhất của mũi kim	Sau khi may xong, kim có thể đưa về vị trí cao nhất của nó.
26	Tiếng ồn	- Tương đương mức áp suất âm thanh phát ra liên tục (L _{PA}) tại nơi làm việc: Giá trị trung bình 78,0 dB; (Bao gồm K _{PA} = 2,5 dB) ; theo ISO 10821- C.6.2 -ISO 11204 GR2 tại 2.800 sti/min.
27	Dầu bôi trơn	#10 (Tương đương với DẦU DEFRIX MỚI SỐ 1 CỦA JUKI) #32 (Tương đương với DẦU DEFRIX MỚI SỐ 2 CỦA JUKI), Dầu mỡ gốc lithium Số 2 Thông tin dầu mỡ Nhà sản xuất: WERATCHE Loại và số: Lithium base 2# grease

Khoảng cách mũi may và số vòng quay			
Số	Khoảng cách mũi may	Số vòng quay	Chú ý
1	2,8 mm	2.800 sti/min	
2	3,0 mm	2.500 sti/min	
3	4,0 mm	2.200 sti/min	
4	5,0 mm	1.800 sti/min	

Lưu ý: Máy may không được chạy ở số vòng quay tối đa liên tục trong hơn 15 phút. Số vòng quay có thể thay đổi ngay cả khi khoảng cách cố định do sự thay đổi kim và vật liệu.

Hình 1

2. KẾT CẤU



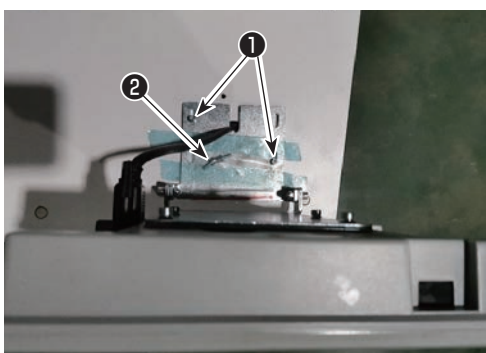
- ① Đầu máy
- ② Bàn
- ③ Bộ dẫn động nạp trục-X
- ④ Bộ dẫn động nạp trục-Y
- ⑤ Thiết bị kẹp cassette
- ⑥ Bảng điều khiển vận hành
- ⑦ Hộp điều chỉnh không khí
- ⑧ Hộp điều khiển điện
- ⑨ Công tắc nguồn (cũng được sử dụng làm công tắc dừng khẩn cấp)
- ⑩ Giá mắc chỉ
- ⑪ Thiết bị bộ phận đánh suốt

3. LẮP ĐẶT

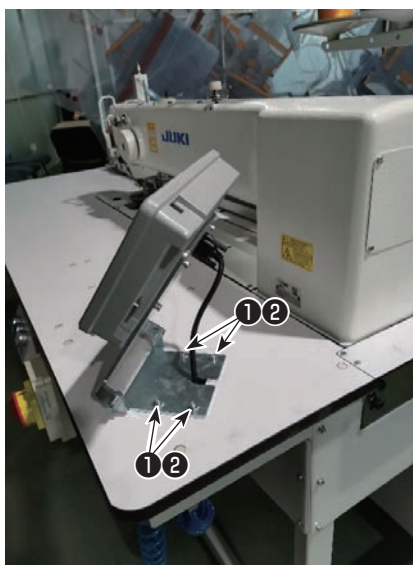
3-1. Lắp đặt bảng điều khiển



1) Hình bên trái cho thấy bảng điều khiển ở trạng thái ban đầu.



2) Tháo vít cố định **1** (2 cái). Đồng thời tháo các vít **2** (hai cái) ra khỏi túi nhựa.



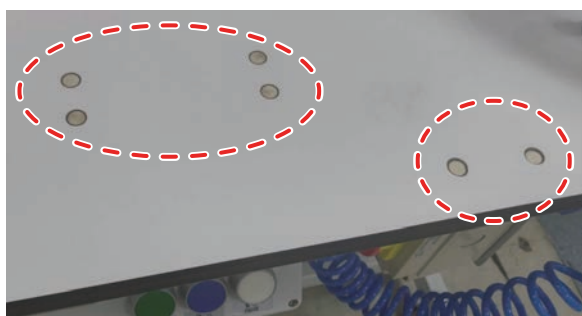
3) Điều chỉnh vị trí của bảng điều khiển như trong hình bên trái. Cố định bảng điều khiển trên bàn máy bằng cách siết chặt bốn vít (**1** và **2**) mà bạn đã tháo ở bước quy trình đã nói ở trên.



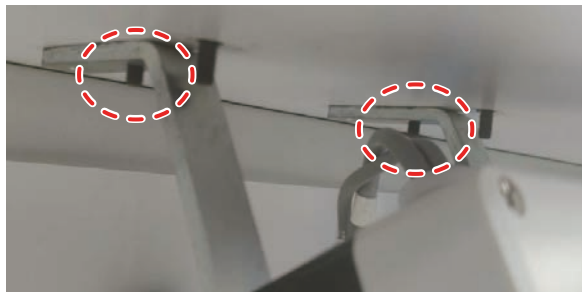
4) Điều chỉnh góc nghiêng của bảng điều khiển theo ý muốn để dễ sử dụng.
(Khi bạn vận hành máy may ở tư thế đứng, chênh lệch góc được khuyến nghị giữa bảng điều khiển và bàn máy là từ 60° đến 70°. Khi bạn vận hành máy may ở tư thế ngồi, chênh lệch góc được khuyến nghị giữa chúng là từ 80° đến 90°.)

3-2. Lắp đặt công tắc nguồn và nút bấm

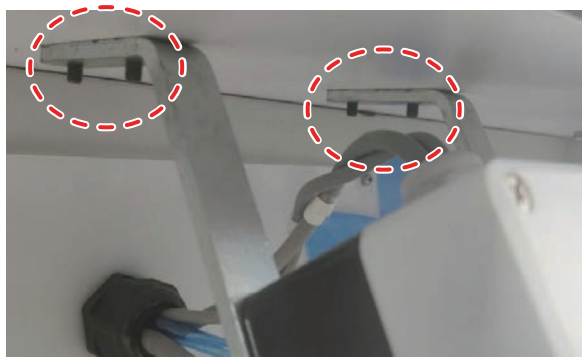
Trạng thái ban đầu



1) Tháo các nút cao su (sáu cái) ra khỏi bàn máy bằng tuốc-nơ-vít mỏng.



2) Tháo ốc vít (hai cái) ra khỏi mặt dưới của bàn máy. Tháo nút bấm.



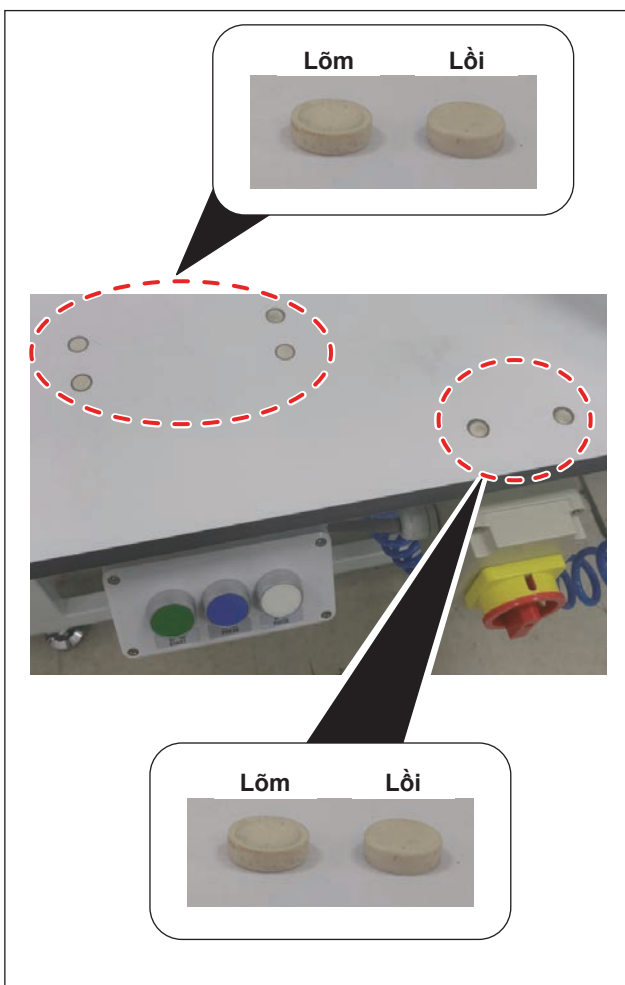
3) Dịch chuyển nút bấm về phía trước và cố định nó bằng các vít (bốn cái).



4) Tháo vít và đai ốc ở phía bên trái và nới lỏng đai ốc ở phía bên phải.



5) Điều chỉnh hướng của công tắc nguồn và siết chặt vít và đai ốc.



6) Đặt các nút cao su (sáu cái) trở lại vị trí trên bàn máy.



Chú ý không để đầu nút cao su nhô ra khỏi mặt bàn.

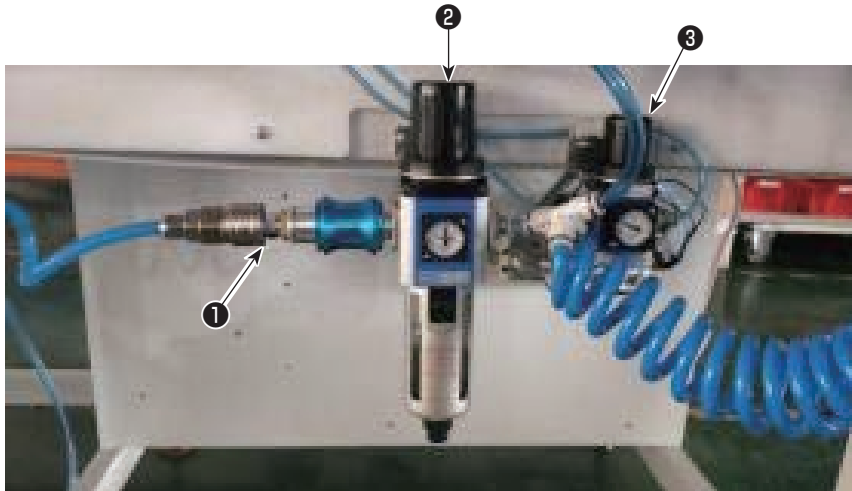
Nút cao su có phần lò và lỗm. Đảm bảo hướng phần lò lên trên.

3-3. Lắp ống mềm dẫn khí



CẢNH BÁO :

Kiểm tra để chắc chắn rằng ống khí được gắn hoàn toàn vào van xả khí trước khi cấp khí cho máy may để tránh khí thổi trực tiếp vào người. Sau đó, mở van xả khí một cách cẩn thận.



1) Nối ống mềm dẫn khí

Nối ống khí với ❶ .

2) Điều chỉnh áp suất khí

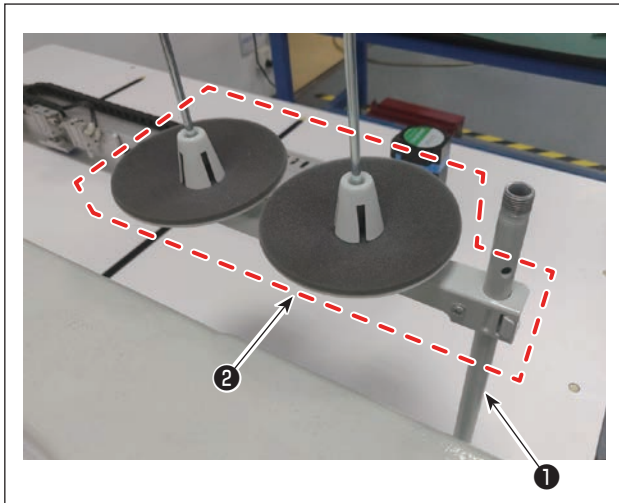
Kéo núm điều chỉnh không khí ❷ lên. Sau đó, xoay nó để điều chỉnh áp suất không khí từ 0,5 - 0,55 MPa. Sau đó, nhấn núm điều chỉnh không khí xuống ❷ .

Kéo núm điều chỉnh không khí ❸ lên. Sau đó, xoay nó để điều chỉnh áp suất không khí từ 0,15 MPa. Sau đó, nhấn núm điều chỉnh không khí xuống ❷ .

❷ : Điều chỉnh áp suất không khí của toàn bộ máy may

❸ : Điều chỉnh áp suất không khí của cầu phần ép đĩa

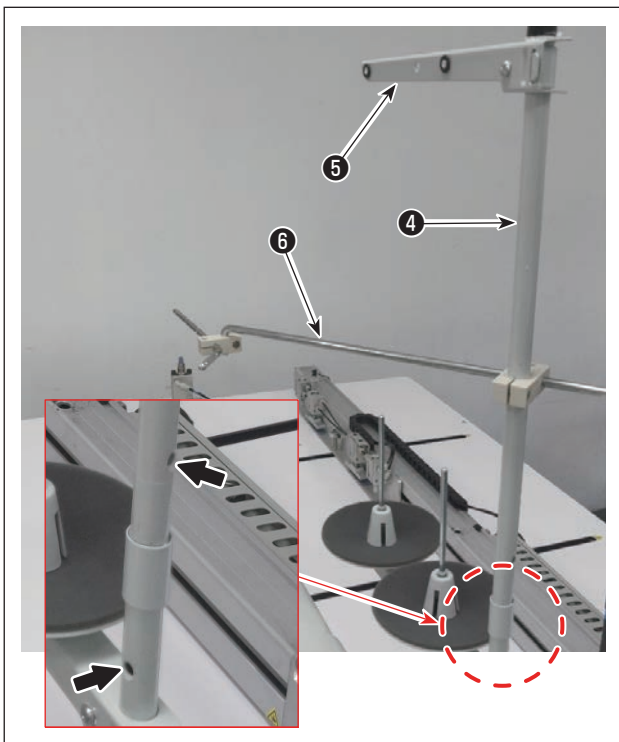
3-4. Lắp đặt thanh dẫn chỉ



1) Lấy thanh dẫn chỉ ra khỏi giá thiết bị điện. Lắp giá đỡ ống chỉ (bộ) ② lên trên trụ thanh dẫn chỉ (ở dưới) ① mà đã được gắn vào bàn máy như trong hình.



2) Gắn vành đai có lỗ ren ③ vào trụ thanh dẫn chỉ (ở dưới) ①.



3) Đặt trụ thanh dẫn chỉ (bộ) ⑤ và dẫn hướng thanh dẫn chỉ ⑥ lên trên trụ thanh dẫn chỉ (ở trên) ④, và lắp trụ thanh dẫn chỉ (ở trên) ④ vào vành đai ③ như trong hình.

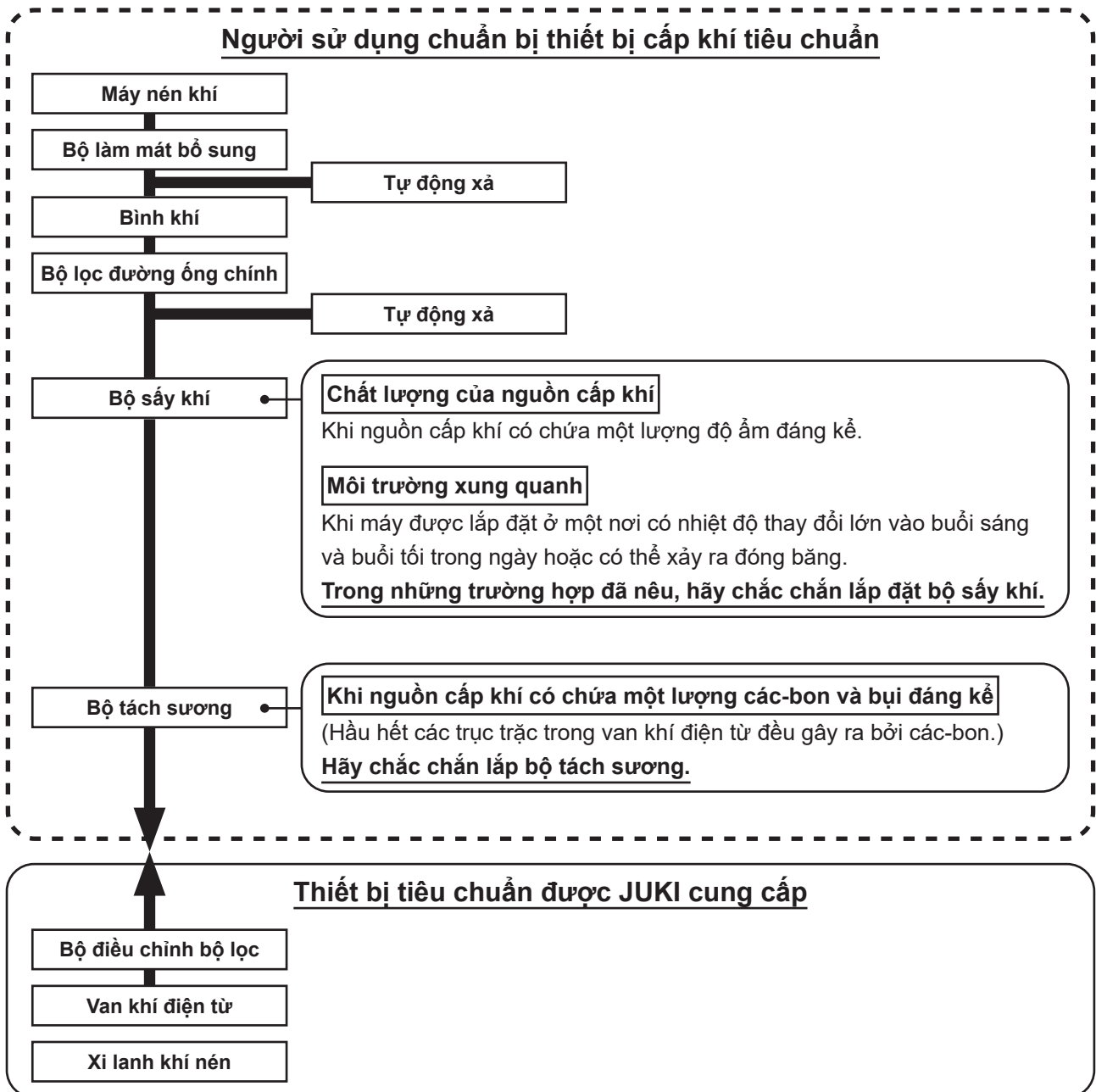
Sau đó, đặt thanh dẫn chỉ vào các lỗ trên trụ thanh dẫn chỉ (ở trên và ở dưới) và siết chặt chúng bằng tuốc-nơ-vít mỏng.

4) Điều chỉnh đặt trụ thanh dẫn chỉ (bộ) ⑤, giá đỡ ống chỉ (bộ) ② và dẫn hướng thanh dẫn chỉ ⑥.

3-5. Chú ý đối với bộ phận cấp khí nén (nguồn cấp khí)

Khoảng 90 % hỏng hóc trong các thiết bị khí nén (xi lanh khí, van khí điện từ) gây ra bởi “khí ô nhiễm.” Khí nén gồm có nhiều tạp chất như hơi ẩm, bụi bẩn, dầu thải và các hạt các-bon. Nếu sử dụng “khí ô nhiễm” này mà không thực hiện bất kỳ biện pháp nào, thì nó có thể gây trục trặc, làm giảm năng suất do hỏng hóc cơ khí và khả năng sẵn sàng giảm bớt.

Hãy chắc chắn lắp đặt thiết bị cấp khí tiêu chuẩn như dưới đây bất kỳ khi nào máy sử dụng cùng với thiết bị khí nén.

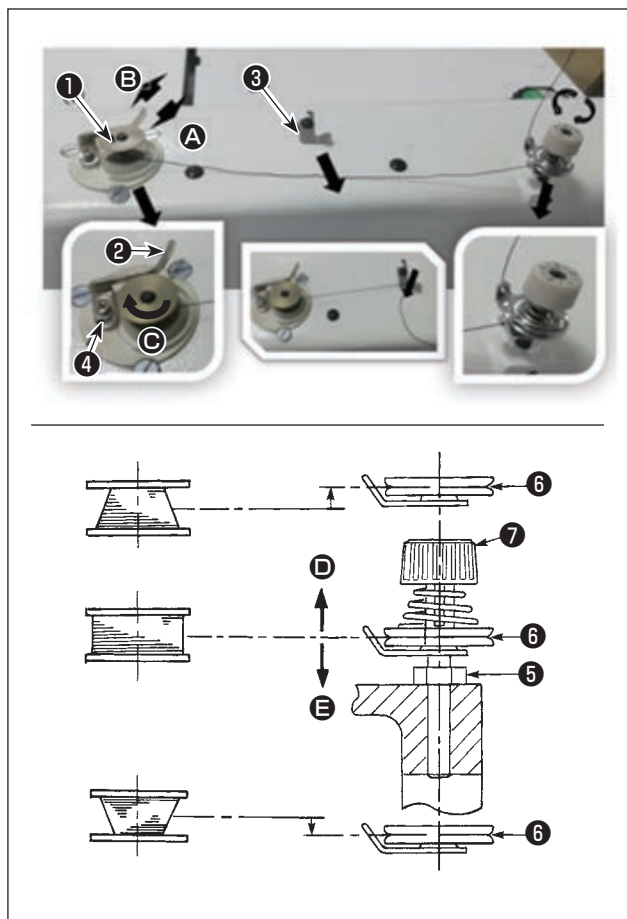


Chú ý đối với đường ống chính



- Chắc chắn dốc nghiêng đường ống chính theo độ dốc xuống 1 cm mỗi 1 m theo hướng luồng khí.
- Nếu đường ống chính được rẽ nhánh, thì phải lắp lỗ thoát khí nén ở phần trên của đường ống, sử dụng một bộ phận chữ T để ngăn khí đọng bên trong đường ống khi thoát ra.
- Cần lắp lỗ xả tự động ở tất cả các điểm phía dưới hoặc điểm cuối để ngăn ngừa khí đọng trong những bộ phận này.

3-6. Lắp đặt thiết bị bộ phận đánh suốt



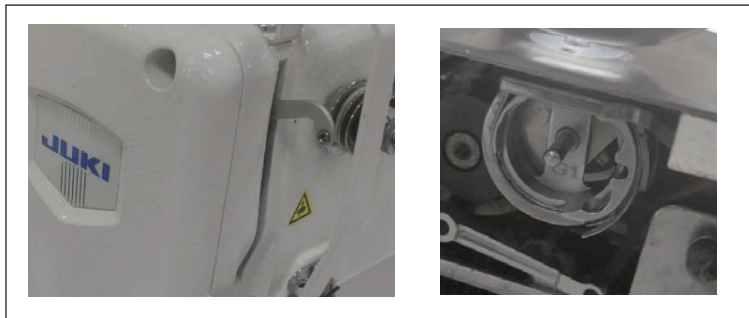
- 1) Gắn suốt chỉ sâu vào trục của bộ phận đánh suốt **1** cho đến khi không tiến được nữa.
- 2) Luồn chỉ trên suốt ra khỏi ống cuộn đặt lên bên phải của thanh dẫn chỉ theo thứ tự như minh họa tại hình bên trái. Sau đó, xoay đầu mút của chỉ trên suốt theo chiều kim đồng hồ trên suốt chỉ nhiều lần. (Trong trường hợp suốt chỉ bằng nhôm, sau khi quấn đầu mút chỉ trên suốt theo chiều kim đồng hồ, quấn ngược chiều kim đồng hồ chỉ đi ra từ chỉ suốt nhiều lần để quấn chỉ trên suốt một cách dễ dàng.)
- 3) Nhấn chốt gạt bộ phận đánh suốt **2** theo hướng **A** và khởi động máy may. Suốt chỉ quay theo hướng **C** và chỉ trên suốt được quấn lên. Trục quay của bộ phận đánh suốt **1** tự động ngay khi quấn xong.
- 4) Tháo suốt chỉ và cắt chỉ trên suốt bằng hãm cắt chỉ **3**.
- 5) Khi điều chỉnh lượng quay của chỉ trên suốt, nới lỏng ốc siết **4** và di chuyển cần quay suốt chỉ **2** theo hướng **A** hoặc **B**. Sau đó, siết chặt vít định vị **4**.
Theo hướng **A** : Giảm
Theo hướng **B** : Tăng
- 6) Khi suốt chỉ quấn chỉ không đều, nới lỏng đai ốc **5** và điều chỉnh chiều cao đĩa căng của bộ phận đánh suốt **6**.

- Mức tiêu chuẩn đó là trọng tâm của suốt chỉ cao bằng trọng tâm của đĩa căng chỉ **6**.
- Điều chỉnh vị trí của đĩa căng chỉ **6** theo hướng **D** khi vượt quá lượng quấn của chỉ trên suốt ở phần dưới của suốt chỉ và theo hướng **E** khi vượt quá lượng quấn của chỉ trên suốt ở phần trên của suốt chỉ. Sau khi điều chỉnh, siết chặt đai ốc **5**.

7) Để điều chỉnh độ căng của bộ phận đánh suốt, quay đai ốc căng chỉ **7**.



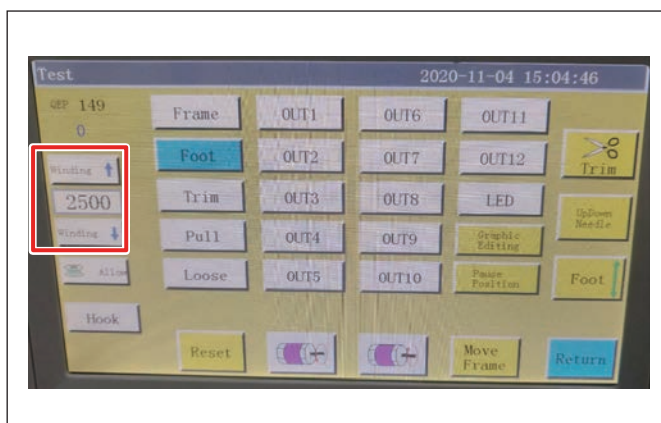
1. Khi quấn chỉ trên suốt, bắt đầu quấn ở trạng thái chỉ căng giữa suốt chỉ và đĩa căng chỉ **6**.
2. Khi quay chỉ trên suốt ở trạng thái không thực hiện may, tháo chỉ kim khỏi đường chỉ của bộ cuộn chỉ và tháo suốt chỉ ra khỏi móc.
3. Có khả năng đó là chỉ bị kéo ra khỏi thanh dẫn chỉ bị lỏng do tác động (hướng) của việc quấn và chỉ có thể bị vướng vào bánh đà. Hãy cẩn thận với hướng quấn.v



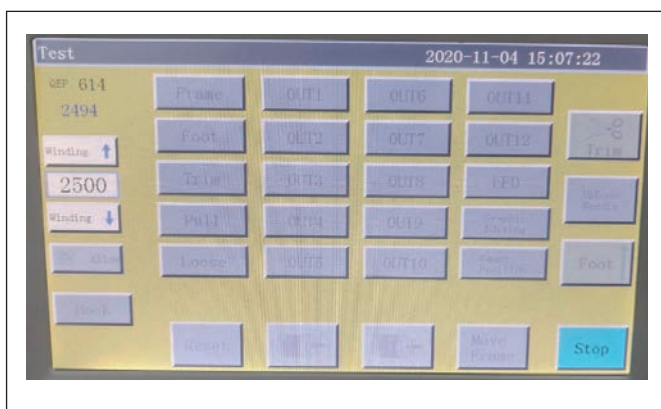
8) Trước khi quấn suốt chỉ, hãy tháo chỉ kim ra khỏi cần gạt chỉ và tháo thuyền ra.



9) Nhấn nút “Trang kế tiếp” trên màn hình chính để gọi màn hình chế độ kiểm tra.

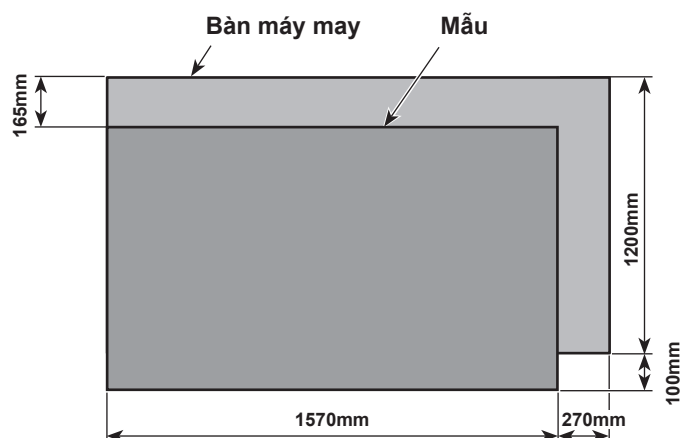


10) Điều chỉnh tốc độ quay suốt chỉ. Sau đó, nhấn nút khởi động máy may để bắt đầu quay suốt chỉ.



11) Sau khi hoàn thành việc quay suốt chỉ, nhấn nút dừng để dừng máy may và đưa màn hình trở về màn hình chính.

3-7. Thận trọng khi lắp đặt máy



1. Tùy thuộc vào kích thước của mẫu, máy may có thể mở rộng ra ngoài bàn máy may theo hướng X. Cần thận không để máy đập vào người đứng gần bàn máy gây thương tích.
2. Đảm bảo có đủ không gian rộng từ 250 mm trở lên xung quanh bàn máy may (nghĩa là theo cả hai chiều dọc và ngang).

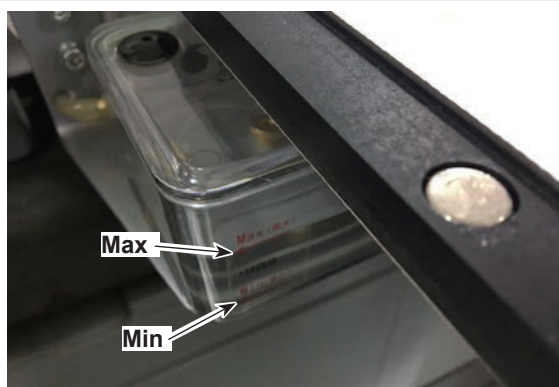
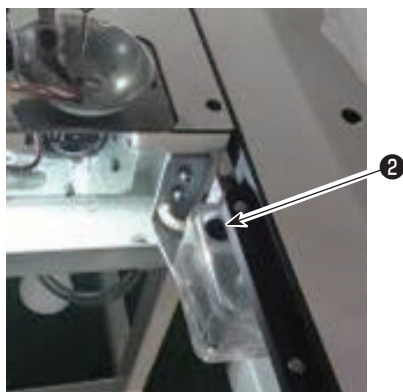
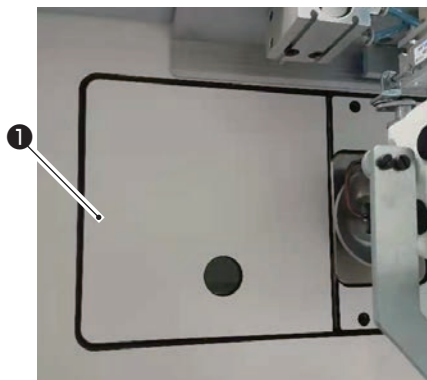
4. CHUẨN BỊ MÁY MAY

4-1. Phương pháp bôi trơn và kiểm tra lượng dầu



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



1) Tháo nắp bảo dưỡng mô-đen ①.

2) Tháo nút cao su ② ra khỏi thùng dầu.

3) Đổ đầy dầu vào thùng dầu (hoặc dầu được quy định).

4) Có được lượng dầu thích hợp khi bề mặt dầu nằm giữa chỉ báo "Tối thiểu" và "Tối đa" của thùng dầu.

1. Không sử dụng bất kỳ loại dầu nào khác loại quy định. Sau khi bôi trơn mô-đen, hãy gắn chặt nút cao su và nắp bảo dưỡng mô-đen.

2. Khi bạn sử dụng máy may lần đầu tiên sau khi giao hàng hoặc sau khi lâu không sử dụng, hãy bôi trơn mô-đen bằng một lượng nhỏ dầu trước.

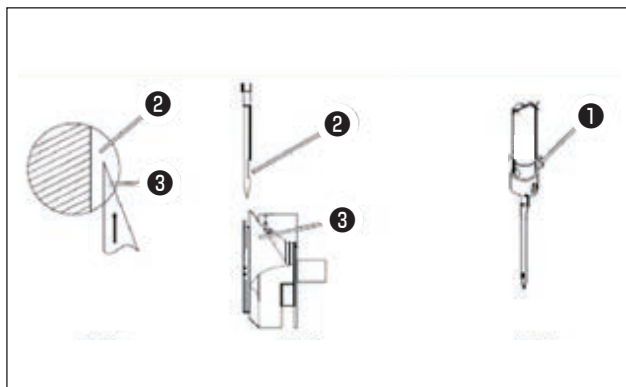


4-2. Lắp mũi kim



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



1) Vặn vít ❶ để tháo kim ra.



Đảm bảo giữ kim sao cho rãnh của nó ❷ hướng về phía lưỡi dao ❸ của móc quay.

2) Siết chặt vít ❶ .



Trong trường hợp thay kim có thông số kỹ thuật khác, hãy chắc chắn điều chỉnh lại khoảng cách từ móc quay đến kim.

Nếu bạn không điều chỉnh lại, thì có thể xảy ra các vấn đề được liệt kê dưới đây.

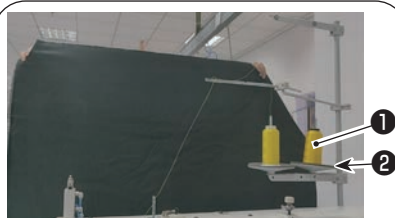
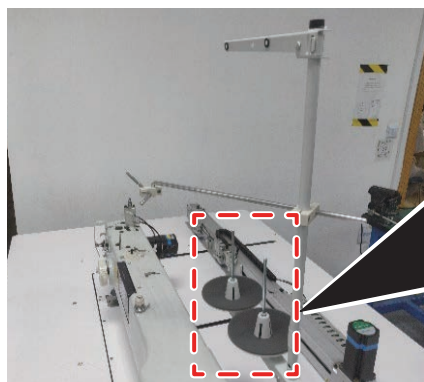
1. Bỏ qua mũi may
2. Bung chỉ
3. Gãy lưỡi dao của mỏ ỏ
4. Gãy kim

4-3. Cuốn chỉ đầu máy

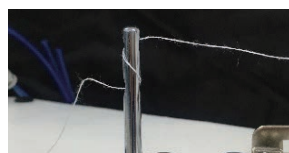
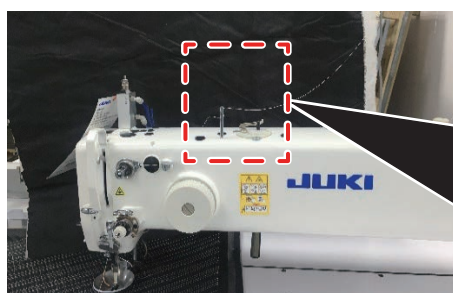


CẢNH BÁO :

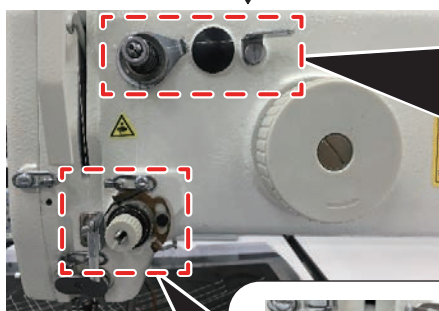
TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



1) Đưa chỉ máy may ① lên thanh dẫn chỉ ② .



2) Luồn chỉ như hình minh họa.
Cuối cùng, rút đầu mút chỉ qua lỗ kim từ 50 đến 60 mm.

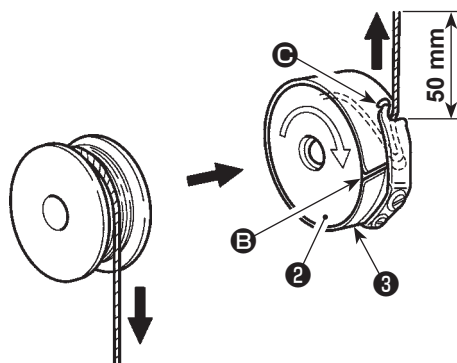
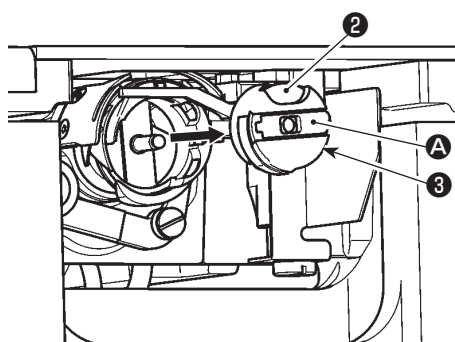
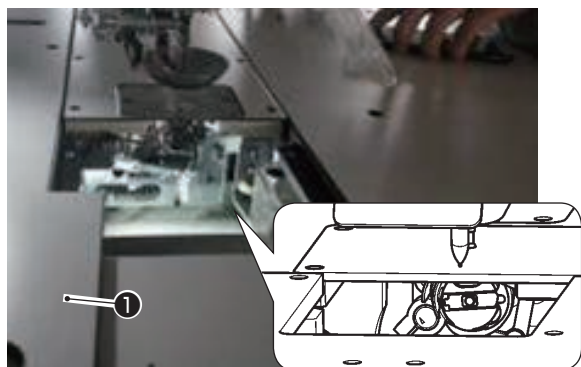


4-4. Trình tự thay suốt chỉ



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



(1) Tháo hộp suốt chỉ

- 1) Mở nắp ① . Sau đó, có thể thay suốt chỉ.
- 2) Nâng chốt ④ của hộp suốt chỉ ③ và tháo hộp suốt chỉ ③ và suốt chỉ ② .



Kiểm tra vị trí bàn tay của bạn và vị trí của hàng hóa trước khi mở/đóng nắp ① để đề phòng hàng hóa bị kẹt dưới nắp và để phòng tránh chấn thương. Ngoài ra, không đẩy nắp ① khi bạn đang đặt tay trên nó.

(2) Lắp suốt chỉ

- 1) Đặt suốt chỉ ② vào hộp suốt chỉ ③ theo hướng như trong hình.
- 2) Luồn chỉ qua rãnh chỉ ⑤ của hộp suốt chỉ ③ và kéo chỉ. Bằng việc làm như vậy, chỉ sẽ luồn qua dưới lò xo căng và được kéo ra từ lỗ chỉ ⑥.
- 3) Kéo chỉ ra 50 mm tính từ đầu mũi chỉ ⑥.



Nếu lắp suốt chỉ ② vào hộp suốt chỉ theo hướng ngược lại thì việc kéo chỉ ra từ suốt chỉ sẽ gây ra trạng thái không ổn định.

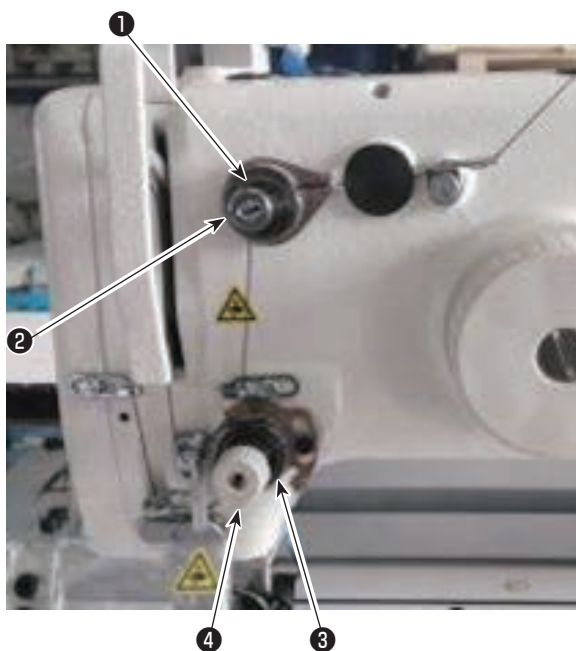
(3) Lắp hộp suốt chỉ

- 1) Đặt thuyền trong ổ chao với nút ④ của thuyền nằm nghiêng và đẩy toàn bộ thuyền vào ổ chao cho đến khi bạn nghe thấy tiếng lách cách.
- 2) Đóng nắp ① .



Nếu chưa được cắm vào hoàn toàn, hộp suốt chỉ ③ có thể trượt ra trong khi may.

4-5. Điều chỉnh độ căng chỉ



Hình A



Hình B



Hình C

(1) Điều chỉnh độ căng chỉ kim

Bộ điều khiển độ căng chỉ Số 1 ①

Khi đĩa căng của bộ điều khiển độ căng chỉ Số 2 ③ được nới lỏng, thì phải duy trì một lực căng nhỏ như vậy để điều khiển bộ cắt chỉ. Độ căng còn lại được tạo ra bởi bộ điều khiển độ căng ①. Có thể xác định chiều dài của chỉ kéo ra từ kim sau khi cắt chỉ tự động bằng cách điều chỉnh đai ốc ② của bộ điều khiển độ căng chỉ. Giảm độ dài của chỉ kéo ra từ kim bằng cách xoay đai ốc ② theo chiều kim đồng hồ (+). Tăng lên bằng cách xoay đai ốc ② ngược chiều kim đồng hồ (-).

Bộ điều khiển độ căng chỉ Số 2 ③

Nên thiết lập độ căng (áp dụng cho chỉ đến từ kim) được điều chỉnh bằng bộ điều khiển độ căng chỉ số 2 ③ càng thấp càng tốt để chỉ kim và chỉ trên suốt được bắt chéo với nhau ở chính giữa độ dày vật liệu (Hình A). Nếu độ căng chỉ quá cao khi may vật liệu nhẹ, thì vật liệu có thể bị nhăn hoặc chỉ có thể bị đứt.

Tăng độ căng được áp dụng cho chỉ đến từ kim bằng cách xoay đai ốc ④ theo chiều kim đồng hồ (+).

Giảm bằng cách xoay đai ốc ④ ngược chiều kim đồng hồ (-).

Hình A: Chỉ bắt chéo với nhau một cách chính xác ở chính giữa của độ dày vật liệu.

Hình B: Độ căng chỉ kim quá thấp hoặc độ căng chỉ trên suốt quá cao.

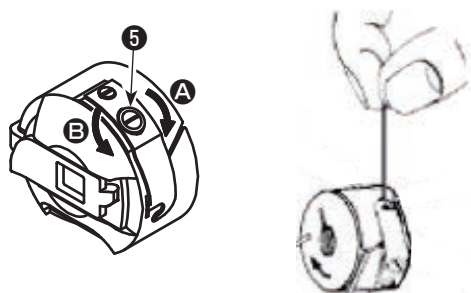
Hình C: Độ căng chỉ kim quá cao hoặc độ căng chỉ trên suốt quá thấp.

(2) Điều chỉnh độ căng của chỉ trên suốt

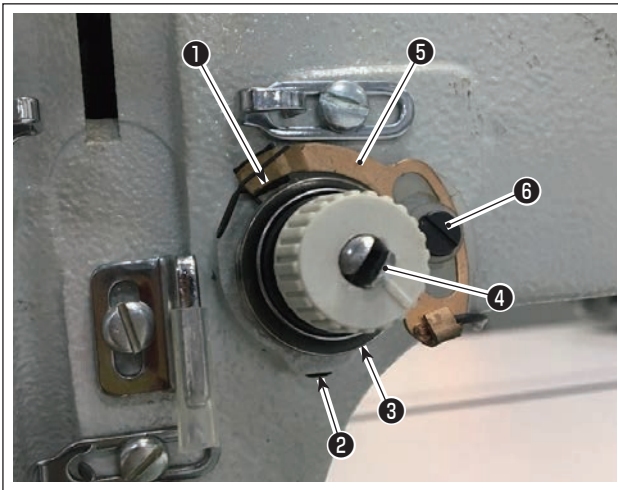
1) Xoay ốc điều chỉnh độ căng ⑤ theo chiều kim đồng hồ (theo hướng A), để tăng hoặc ngược chiều kim đồng hồ (theo hướng B), để giảm độ căng của chỉ trên suốt.

Giá trị đề xuất: Khoảng 25 g

Thuyền sẽ giảm từ từ theo trọng lượng chết của nó bằng cách giữ nó như hình minh họa.



4-6. Điều chỉnh lò xo cuộn chỉ và tấm bộ phát hiện đứt chỉ

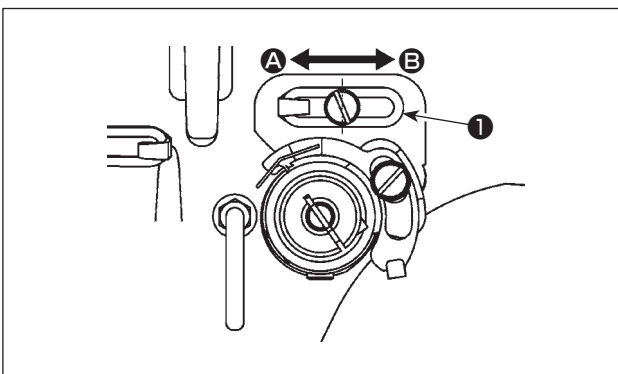


- 1) Điều chỉnh khoảng chạy
Nới lỏng vít định vị ②. Xoay bộ điều khiển độ căng chỉ ③. Vặn vít theo chiều kim đồng hồ sẽ tăng mức di chuyển của lò xo căng ① và mức cuộn chỉ sẽ tăng.
- 2) Điều chỉnh áp lực
Để thay đổi áp lực của lò xo căng ①, cắm chìa vặn vít vào khe của trụ căng chỉ ④ đồng thời siết và vặn vít ②. Vặn theo chiều kim đồng hồ sẽ tăng áp lực của lò xo căng ①. Vặn ngược chiều kim đồng hồ sẽ làm giảm áp lực.
- 3) Điều chỉnh tấm bộ phát hiện đứt chỉ
Nới lỏng vít định vị ⑥. Điều chỉnh vị trí của tấm phát hiện đứt chỉ ⑤ để cho khoảng cách tiếp xúc giữa tấm phát hiện đứt chỉ ⑤ và lực của lò xo căng ① trong khoảng từ 0 đến 0,2 mm.



Điều chỉnh sao cho tấm phát hiện đứt chỉ ⑤ đứt chỉ không chạm vào bất kỳ bộ phận kim loại liền kề nào trừ lực của lò xo căng ①. Nếu tấm phát hiện đứt chỉ tiếp xúc với bất kỳ bộ phận kim loại nào khác, thì có thể xảy ra trục trặc.

4-7. Điều chỉnh khoảng bộ cuộn chỉ



- 1) Khi may vật liệu nặng, di chuyển gạt dẫn chỉ ① sang trái (theo hướng A) để tăng độ dài chỉ kéo ra bởi bộ cuộn chỉ.
- 2) Khi may vật liệu nhẹ, di chuyển gạt dẫn chỉ ① sang phải (theo hướng B) để giảm độ dài chỉ kéo ra bởi bộ cuộn chỉ.
- 3) Thông thường, thanh dẫn chỉ ① được đặt theo hướng mà phần chính giữa của lỗ kéo dài được căn chỉnh với phần chính giữa của ốc vít.

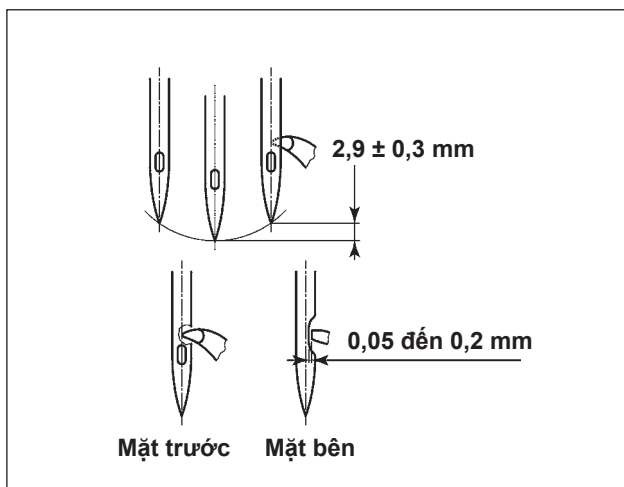
4-8. Quan hệ giữa kim với móc



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.

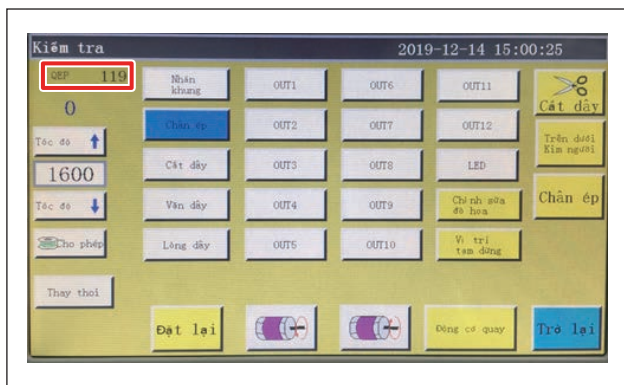
(1) Thiết lập kim và mỏ ỏ, và góc



- 1) Đưa trụ kim đến vị trí cao hơn điểm chết dưới của nó $2,9 \pm 0,3$ mm. Ở vị trí này, điều chỉnh chiều cao của trụ kim và vị trí của mỏ ỏ.
- 2) Khi quan sát từ mặt trước của máy may, thì điểm lưỡi ỏ chao dường như trùng với phần tâm của kim.
- 3) Khi quan sát từ mặt bên của máy may, thì có một khe hở giữa điểm lưỡi ỏ chao và rãnh của kim là từ 0,05 đến 0,2 mm.

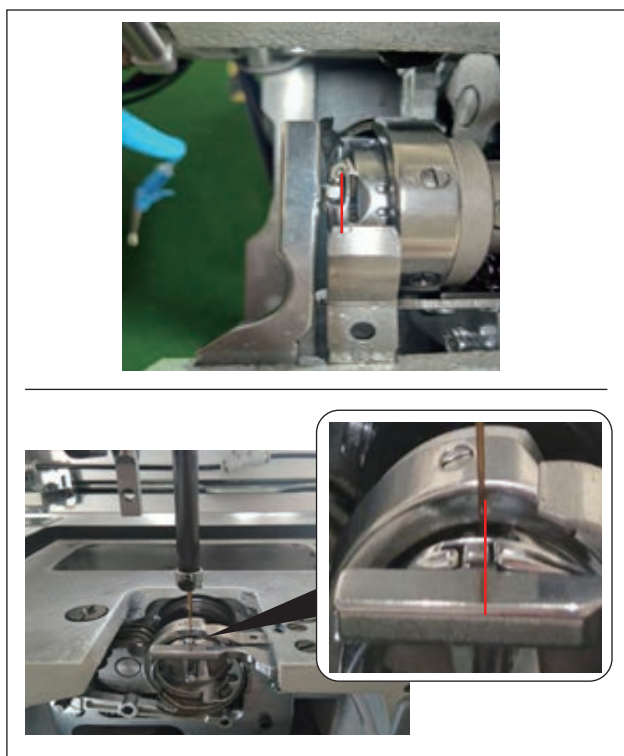


Nếu xảy ra đứt chỉ, thì sợi chỉ có thể mắc vào ỏ chao. Trong trường hợp như vậy, tháo chỉ đang bị mắc trong ỏ chao một cách cẩn thận. Sau đó, bắt đầu may lại.



- 4) Như hình minh họa, giá trị QEP cài đặt góc trục điện được hiển thị trên bảng điều khiển từ 570 đến 575.

(2) Vị trí của kim và giá đỡ mỏ ỏ bên trong

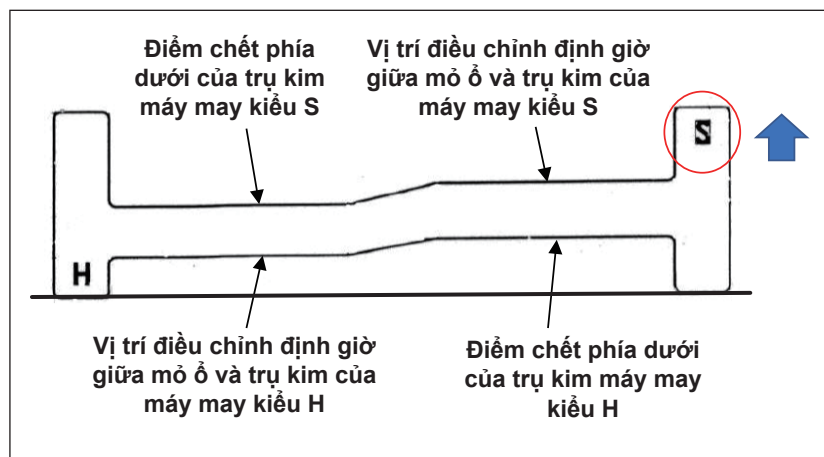


Vị trí dọc của giá đỡ mỏ ỏ bên trong và kim: Đầu trước của kim thẳng hàng với mỏ ỏ bên trong.

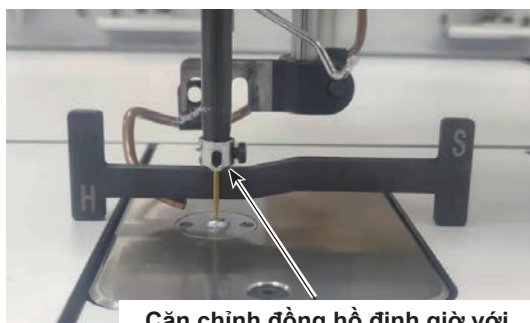
Vị trí bên của giá đỡ mỏ ỏ bên trong và kim: Đầu mút bên phải phần nhô ra của giá đỡ mỏ ỏ bên trong thẳng hàng với mặt phải của kim.

(3) Điều chỉnh định giờ mỏ ồ

Đồng hồ định giờ được cung cấp cùng với thiết bị như một phụ kiện.



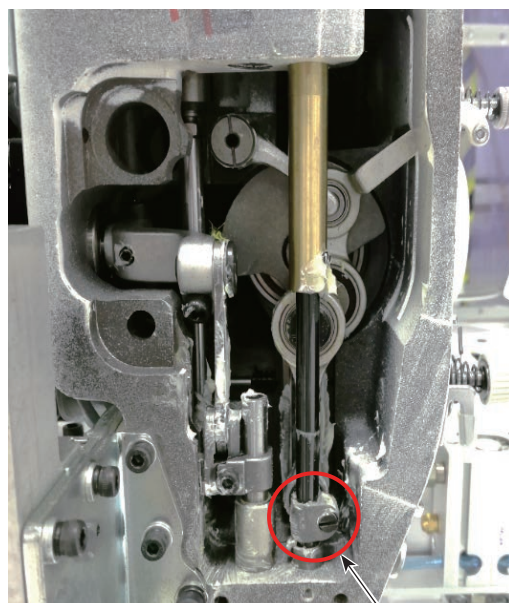
Đặt đồng hồ đo thời gian theo cách sao cho bề mặt có khắc dấu S hướng lên trên như trong hình minh họa bên trái. Sau đó, điều chỉnh định giờ mỏ ồ.



- 1) Đặt đồng hồ định giờ trên nắp nhựa. Sau đó, điều chỉnh điểm chết phía dưới của trụ kim trước. Nới lỏng ốc vít kết nối trụ kim. Điều chỉnh chiều cao của trụ kim.
- 2) Sau đó, xoay đồng hồ định giờ một góc 180 độ theo chiều dọc. Điều chỉnh vị trí định giờ mỏ ồ.



Khi điều chỉnh định giờ mỏ ồ, cần phải đặt bộ gá ở phía bên trái của kim để ngăn không cho bộ gá tiếp xúc với gạt dẫn chỉ trụ kim.

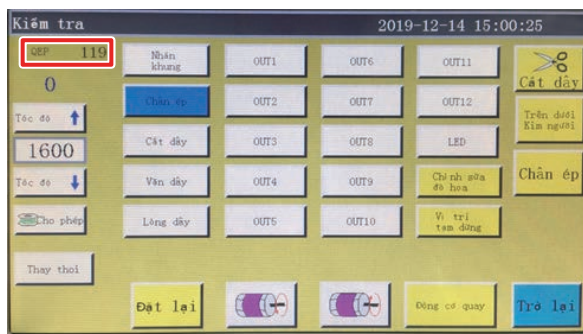
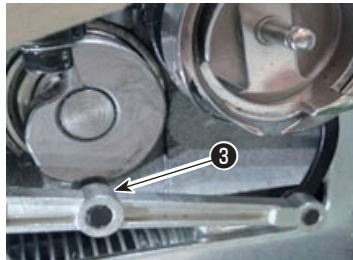
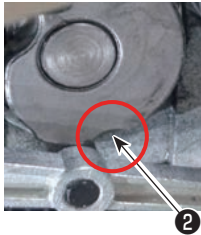
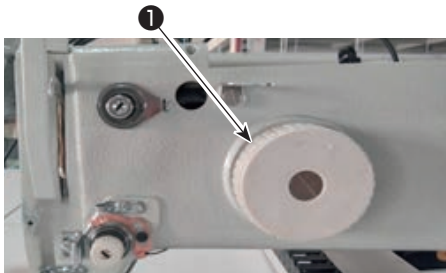


4-9. Điều chỉnh vị trí của bộ cắt chỉ



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.

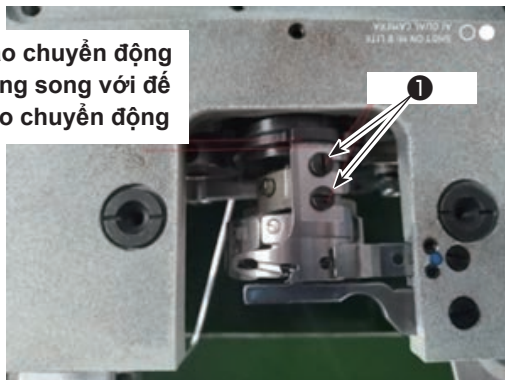


(1) Điều chỉnh vị trí của cam cắt chỉ

- 1) Xoay puli ❶ để gắn bạc lót kim ❸ của cần nối bộ cắt chỉ với rãnh ❷ trong cam cắt chỉ.

Giá trị QEP quy định của tham số cài đặt góc trực diện đã được điều chỉnh ban đầu thành 290 tại thời điểm giao hàng. Tinh chỉnh các thông số theo khác biệt về vật liệu.

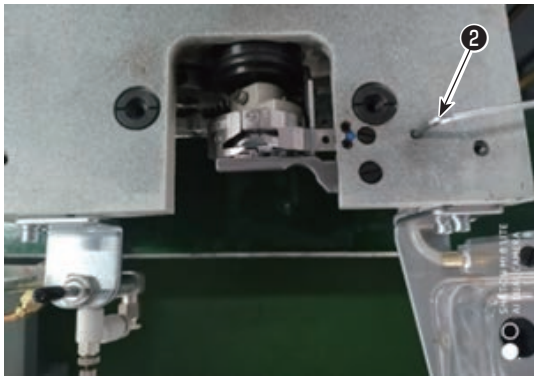
Dao chuyển động song song với đế dao chuyển động



(2) Điều chỉnh vị trí của dao chuyển động và dao cố định

- 1) Gắn dao chuyển động vào đế dao chuyển động. Đẩy dao chuyển động sang phải để cho đuôi dao chuyển động song song với đế dao chuyển động. Lúc này, lưỡi dao của dao chuyển động thẳng hàng với kim. Siết chặt vít kẹp dao chuyển động ❶.





2) Gắn dao cố định

Phần đuôi của dao cố định có một lỗ. Đưa cờ lê lục giác 2,5 ② vào lỗ đó, siết chặt vít cố định của dao cố định đồng thời căn chỉnh phần đuôi của dao cố định với cờ lê lục giác.



3) Đánh dấu vị trí 5 mm của lưỡi dao chuyển động bằng bút đánh dấu màu đen. Điều chỉnh áp lực của dao cố định bằng vít điều chỉnh áp lực của dao cố định ③.

Sau khi bạn đã điều chỉnh xong, nhấn dao chuyển động xuống để điều chỉnh lại áp lực dao chuyển động lặp đi lặp lại cho đến khi cả hai mặt, với các điểm dấu màu đen, của dao chuyển động cọ xát đồng thời với dao cố định mà không bị lỗi. Ngoài ra, có thể giảm lực ma sát giữa dao chuyển động và dao cố định bằng cách cắt ba chỉ máy may đã sử dụng.



4-10. Cách kiểm tra lượng dầu trong mô ồ

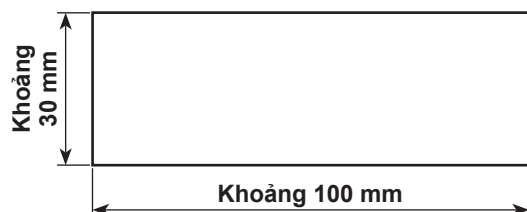


CẢNH BÁO :

Rất cẩn thận khi vận hành máy vì lượng dầu phải được kiểm tra bằng cách quay móc ở tốc độ cao.

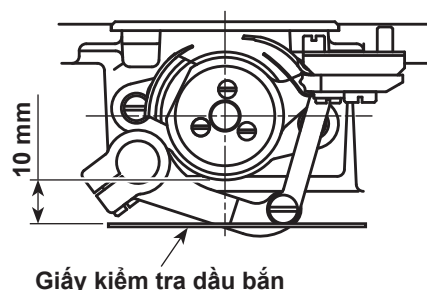
(1) Cách kiểm tra lượng dầu (dầu bắn)

① Giấy kiểm tra lượng dầu (dầu bắn)



* Sử dụng bất kỳ loại giấy có sẵn nào bất kể vật liệu.

② Vị trí để kiểm tra lượng dầu (dầu bắn)

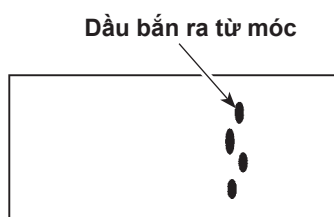


Khi thực hiện trình tự được mô tả dưới đây, xác nhận rằng chỉ kim đã được tháo khỏi cần bộ cuốn chỉ, kim và chỉ trên suốt, chân vịt được nâng lên và tháo bỏ bàn trượt lưỡi ghi. Lúc này, cẩn thận không để cho ngón tay của bạn tiếp xúc với móc.

- 1) Kiểm tra để chắc chắn rằng lượng dầu trong móc có đủ theo phần **"4-1. Phương pháp bôi trơn và kiểm tra lượng dầu" trang 12**.
- 2) Nếu máy may không được làm đủ nóng để hoạt động, hãy để cho máy chạy không tải trong khoảng mười lăm phút.
- 3) Đặt giấy kiểm tra lượng dầu (dầu bắn) dưới móc khi máy may đang hoạt động.
- 4) Cần thực hiện việc xác nhận lượng dầu (phần dầu tóa) trong mười giây.

(2) Ví dụ hiển thị lượng dầu (dầu bắn) thích hợp

Lượng dầu thích hợp (Trạng thái của các đốm dầu)



- 1) Trạng thái được nêu trong hình ở trên cho thấy lượng dầu thích hợp (dầu bắn).
- 2) Kiểm tra lượng dầu (dầu bắn) ba lần (trên ba tờ giấy), và điều chỉnh sao cho lượng dầu không thay đổi.



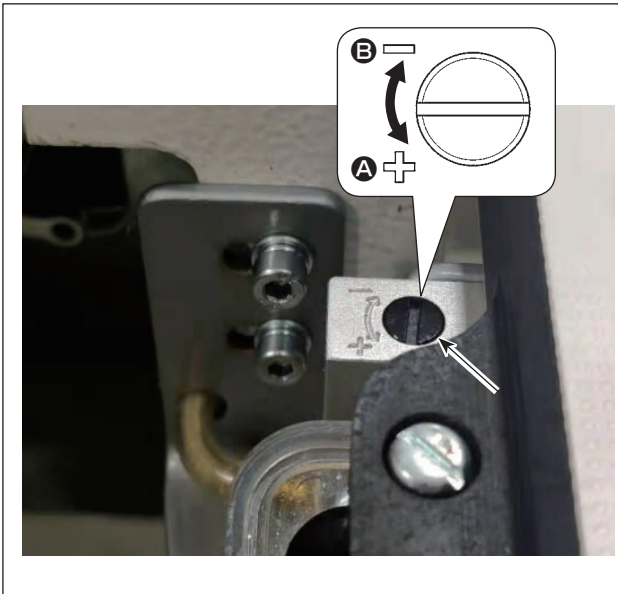
Không tăng/giảm quá mức lượng dầu trên móc. Nếu lượng dầu quá ít, móc sẽ bị kẹt (móc sẽ nóng lên). Nếu lượng dầu quá nhiều, thì dầu có thể làm bẩn sản phẩm may.

4-11. Điều chỉnh lượng dầu trên móc



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



- 1) Tháo nắp bảo dưỡng mỡ ổ.
- 2) Tăng lượng dầu bằng cách xoay vít ➊ theo hướng mũi tên A, hoặc giảm bằng cách xoay nó theo hướng mũi tên B.
- 3) Sau khi bạn đã điều chỉnh lượng dầu trong mỡ ổ, hãy gắn nắp bảo dưỡng mỡ ổ lại.



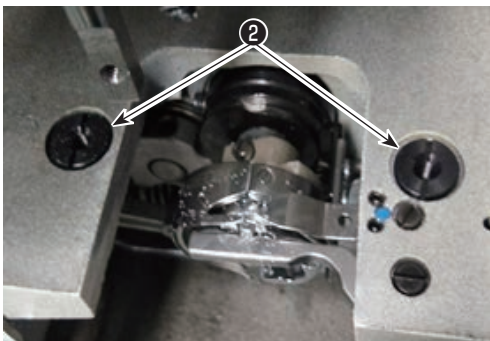
1. Sau khi điều chỉnh, kiểm tra lượng dầu bằng cách chạy máy may không tải trong khoảng 30 giây, cũng như kiểm tra bằng cách so với mẫu chỉ báo lượng dầu phù hợp. (Tham khảo phần "4-10. Cách kiểm tra lượng dầu trong mỡ ổ" trang 22.)
2. Trong trường hợp điều chỉnh lượng dầu trong ổ chao, trước hết điều chỉnh lượng dầu bằng cách xoay vít điều chỉnh lượng dầu theo hướng mũi tên A để tăng lượng dầu. Sau đó, điều chỉnh lượng dầu trong ổ chao bằng cách xoay vít điều chỉnh theo hướng mũi tên B để giảm lượng dầu.
3. Lượng dầu trong ổ chao đã được điều chỉnh tại nhà máy lúc giao hàng, dựa trên tốc độ may tối đa của máy may. Khi khách hàng thường vận hành máy may ở tốc độ thấp, thì lượng dầu trong ổ chao có thể thiếu hụt làm cho máy may hồng hóc. Để tránh hồng hóc như vậy, cần điều chỉnh lượng dầu trong ổ chao khi khách hàng luôn vận hành máy may ở tốc độ thấp.

4-12. Điều chỉnh lỗ kim trong mặt nguyệt và kim



CẢNH BÁO :

TẮT nguồn điện trước khi làm việc để tránh xảy ra sự cố do đột ngột khởi động máy may.



Trong trường hợp kim không đi xuống chính giữa của lỗ kim trong mặt nguyệt, thì có thể điều chỉnh vị trí của mặt nguyệt bằng vít ❶ .

1) Tháo mặt nguyệt.

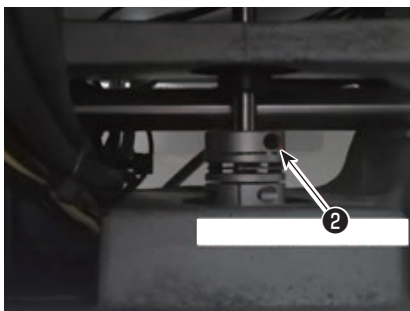
2) Nới lỏng hai ốc vít lệch tâm điều chỉnh lỗ kim ❷ của mặt nguyệt. Điều chỉnh vị trí của mặt nguyệt sao cho kim thẳng hàng với tâm lỗ kim trong mặt nguyệt bằng cách di chuyển mặt nguyệt.

3) Siết chặt các ốc vít lệch tâm điều chỉnh lỗ kim ❷ của mặt nguyệt.

4-13. Thiết lập điểm gốc cơ học



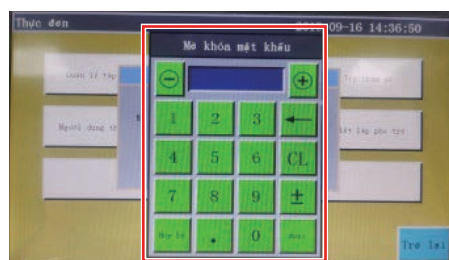
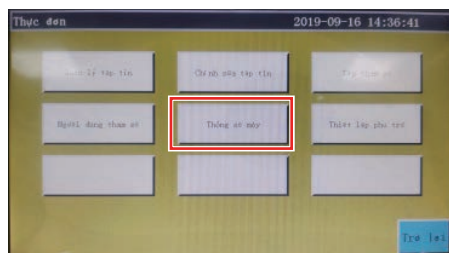
1



2



3

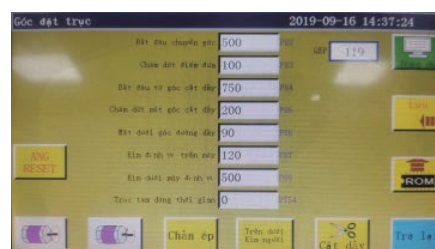
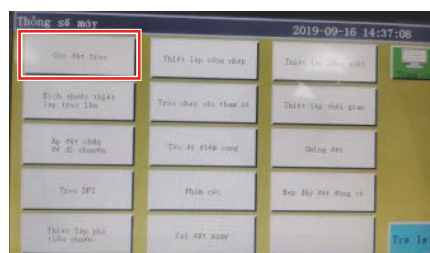


4

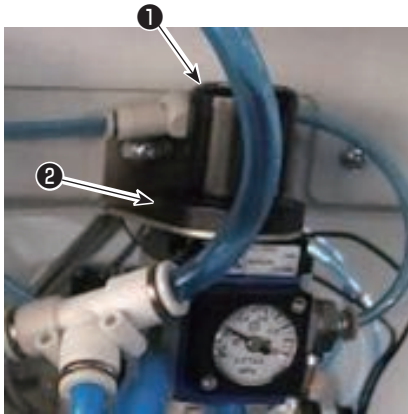


- 1) Siết nhẹ vít ❶ ở phía trục dưới. Sau đó, xoay puli để định vị vít ❶ trên động cơ trục chính để cho nó cân bằng và hướng lên trên.
- 2) Giữ puli, nhấn  ❸ trên màn hình chính của hộp điện.
- 3) Khi bạn nhấn “Thông số cài đặt máy”, thì hiển thị ❹. Khi bạn nhập mật khẩu “11111111”, thì hiển thị màn hình ❺.
- 4) Trên màn hình được hiển thị bằng cách nhấn “Cài đặt góc trục”, cài đặt giá trị QEP thành 245, siết chặt vít ❶ ở phía động cơ trục chính, và nới lỏng vít ❷ ở phía trục dưới. Sau đó, xoay puli để đưa trụ kim lên điểm chết phía trên của nó.
- 5) Giữ puli (không để trụ kim di chuyển), bấm vào “giá trị QEP” của phần “Thông số cài đặt trục” trên màn hình. Điều chỉnh giá trị QEP thành 0 (không). Sau đó, siết chặt vít ❷ ở phía trục dưới.
- 6) Lúc này, việc điều chỉnh về điểm gốc đã được hoàn thành. Bây giờ, xoay puli một lần nữa để kiểm tra xem giá trị QEP của trụ kim tại điểm chết trên của nó có phải là 0 (không) hay không. Miễn là giá trị QEP nói trên là 0 (không), thì điểm gốc cơ học đã được điều chỉnh đúng.

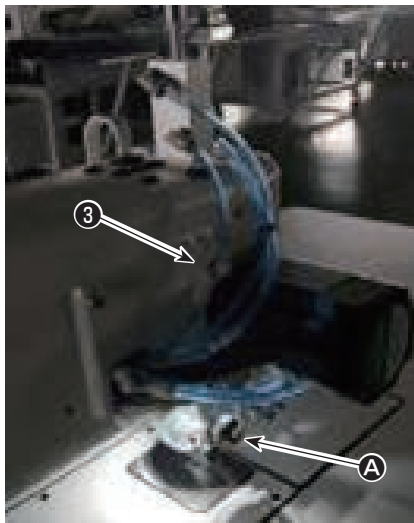
5



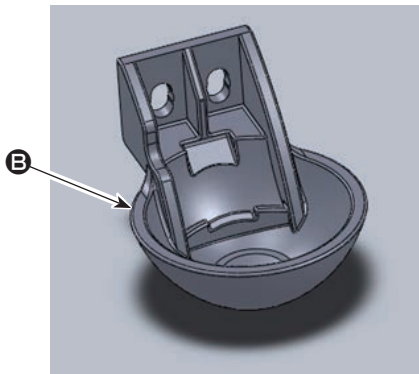
4-14. Điều chỉnh áp lực cấu phần ép đĩa



1) Điều chỉnh van điều chỉnh áp suất xi lanh khí nén đĩa ❶. Kéo đai ốc ❷. Sau đó, xoay đai ốc theo chiều kim đồng hồ để tăng áp lực cấu phần ép đĩa hoặc xoay ngược chiều kim đồng hồ để giảm. Áp suất không khí đã được cài đặt ban đầu ở mức 0,15 MPa tại thời điểm giao hàng. Điều chỉnh nó một cách thích hợp đồng thời kiểm tra trạng thái may thực tế.



2) Điều chỉnh tốc độ nâng của xi lanh khí máy nén đĩa bằng cách điều chỉnh van điều khiển tốc độ xi lanh ❸ được đặt bên ngoài xi lanh khí máy nén đĩa.



3) Thay đổi cấu phần ép đĩa

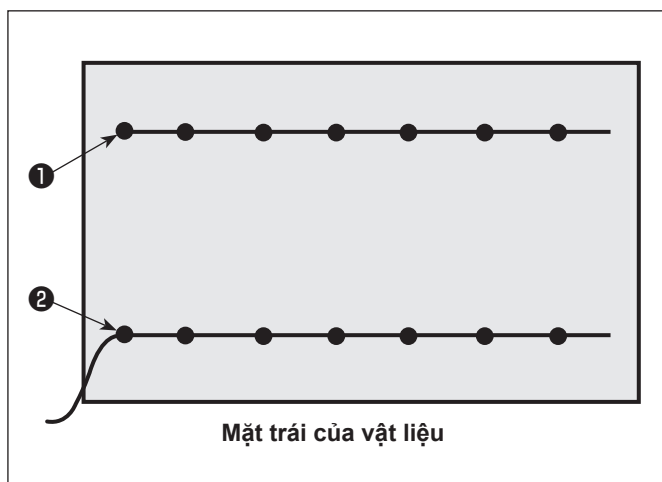
Kiểm tra hoạt động may thực tế. Sử dụng cấu phần ép đĩa hoặc cấu phần nhựa ép đĩa theo điều kiện hoạt động may thực tế.

A Cấu phần ép đĩa (được gắn tại nhà máy tại thời điểm giao hàng)

B Bộ ép đĩa nhựa

Khi thay đổi cấu phần ép đĩa bằng cấu phần nhựa ép đĩa hoặc ngược lại, cố gắng định vị cấu phần ép đĩa sao cho mặt đáy của nó song song với nắp mở ổ. Điều chỉnh chiều cao của cấu phần ép đĩa theo độ dày vật liệu thực tế (nghĩa là chiều cao) đồng thời chú ý không để cấu phần ép đĩa tiếp xúc với cấu phần ép trung gian.

4-15. Điều chỉnh vị trí đầu mút chỉ kim khi bắt đầu may



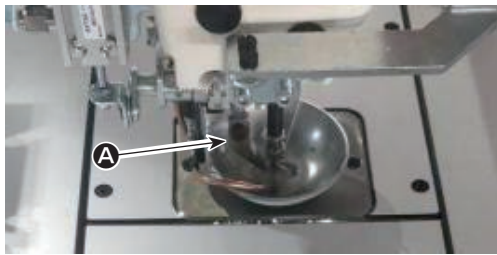
Có thể cài đặt vị trí đầu mút chỉ kim khi bắt đầu may thành phía trên ❶ hoặc phía dưới ❷ của vật liệu.

Thay đổi cài đặt của chức năng bộ gạt giữa BẬT và TẮT phù hợp với hai điều kiện này của vị trí đầu cuối chỉ trên kim.

❶ Đặt đầu mút chỉ kim lên phía trên vật liệu
Đặt chức năng bộ gạt ở trạng thái TẮT.

❷ Đặt đầu mút chỉ kim phía dưới vật liệu
Đặt chức năng bộ gạt ở trạng thái BẬT.

4-16. Điều chỉnh hành trình cấu phần ép trung gian



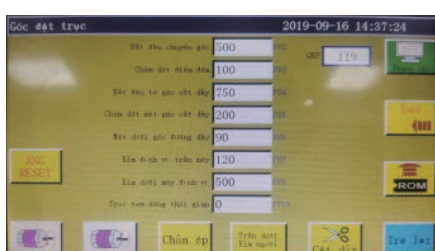
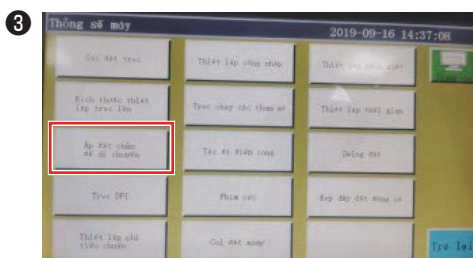
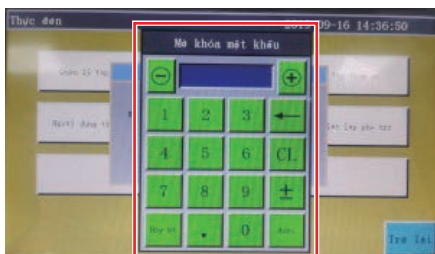
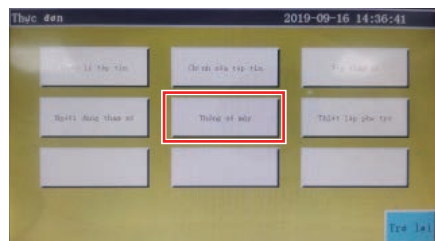
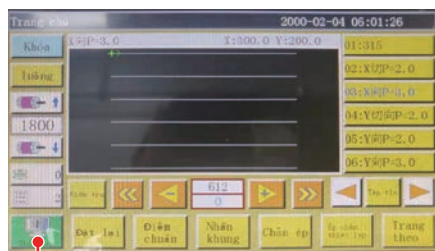
Cần điều chỉnh hành trình cấu phần ép trung gian (A) một cách thích hợp vì sẽ cần phải tránh bỏ qua mũi may tùy thuộc vào độ dày hoặc loại vật liệu.

1) Nhấn  trên màn hình chính của hộp điện.

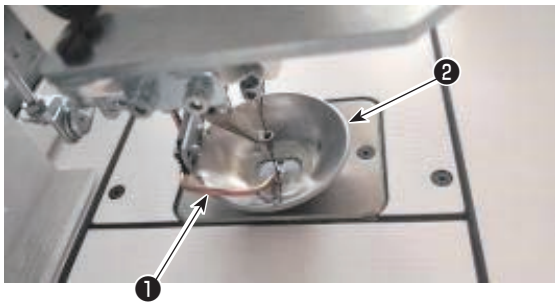
2) Khi bạn nhấn "Thông số cài đặt máy", thì hiển thị .

Khi bạn nhập mật khẩu "11111111", thì hiển thị màn hình .

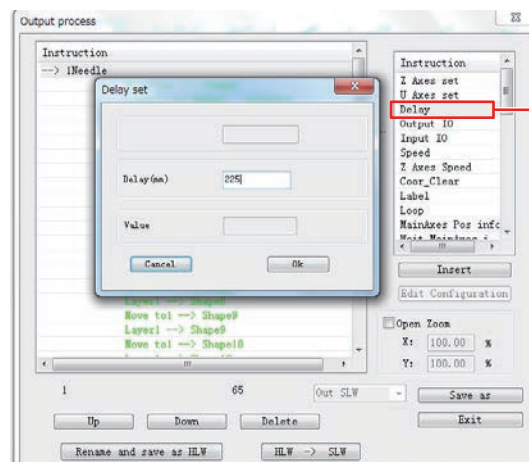
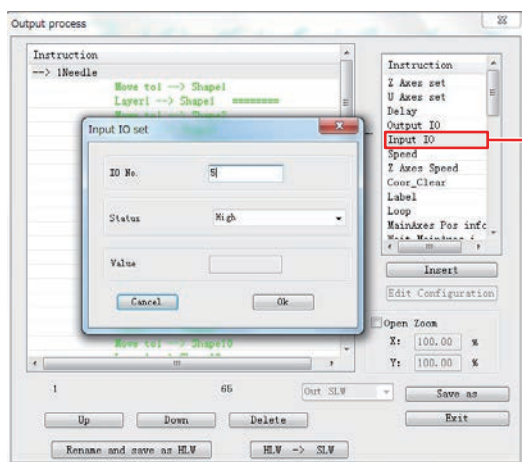
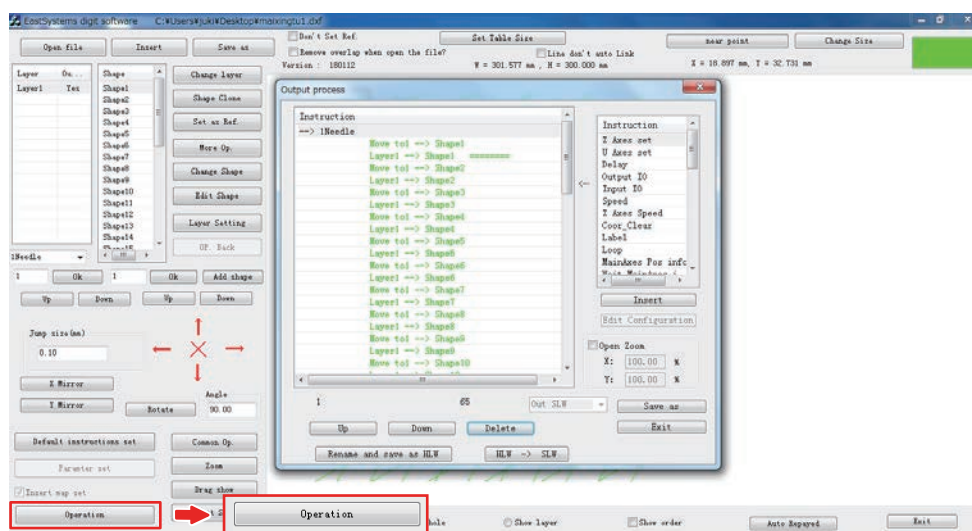
3) Trên màn hình được hiển thị bằng cách nhấn "Cài đặt theo dõi cấu phần ép", cài đặt tham số (chiều cao theo dõi của chân vịt đã được điều chỉnh tại nhà máy thành 2 mm tại thời điểm giao hàng).



4-17. Điều chỉnh quạt thổi chỉ kim



Ổng thổi ❶ thổi khí để thổi đầu mút chỉ kéo ra từ kim để đưa nó vào cấu phần ép đĩa ❷ khi bắt đầu may bằng cách điều khiển van điện từ của hệ thống điện. Đầu mút chỉ được đẩy bởi không khí giữa cấu phần ép đĩa và mẫu may lúc bắt đầu may. Trong trường hợp không thể đẩy đầu mút chỉ do vị trí và hướng của các khe hở trên mẫu may, điều chỉnh hướng thổi của không khí để cho đầu mút chỉ được đẩy bởi không khí.



Khởi chạy phần mềm tạo mẫu may để thao tác và xử lý mẫu cần may.

Trên màn hình được hiển thị bằng cách bấm "Xử lý vận hành" ❸, bấm ❹ ("Nhập I/O") và thay đổi "I/O" thành 5.

Thay đổi "Mức độ" thành "cao" ("thấp" có nghĩa là "TẮT"). Bấm vào ❺ ("Trì hoãn"). Thay đổi "Độ trễ (mili-giây)" thành 225.



Không thể sử dụng đồng thời quạt thổi chỉ kim và thiết bị giấu mũi chỉ.

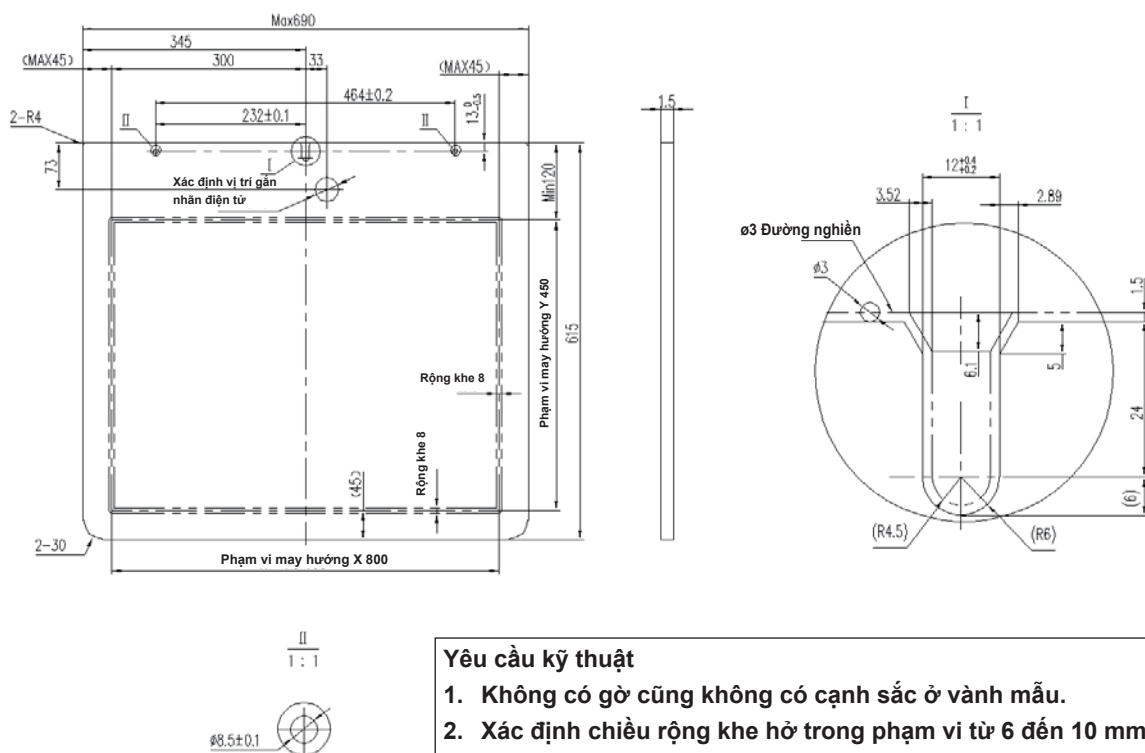
1. Thiết bị giấu mũi chỉ cung cấp chức năng để đưa chỉ kim lên phía trên chân vịt.
2. Quạt thổi của chỉ kim cung cấp chức năng đưa chỉ kim xuống phía dưới chân vịt.

4-18. Tạo mẫu may

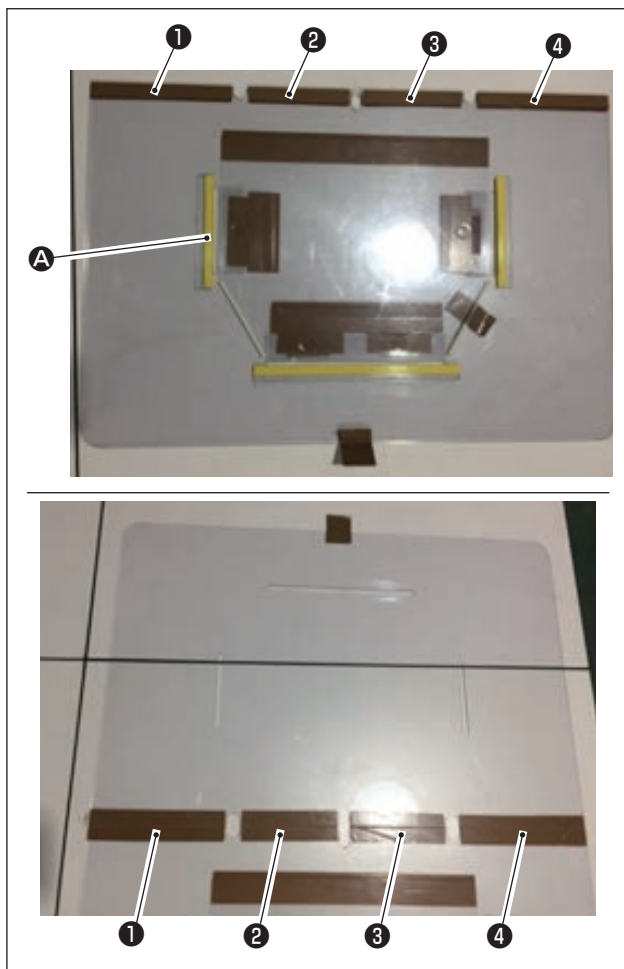
(1) Gia công mẫu may

6045 loại mẫu may kích thước phạm vi may tối đa

- Vật liệu mẫu may: tấm PVC
- Độ dày mẫu may: tấm PVC dày 2 mm
- Điều chỉnh kích thước mẫu may theo loại vải và/hoặc mẫu may được may.
Kích thước không được vượt quá kích thước tối đa của các thông số kỹ thuật liên quan.
- Kiểm tra độ phức tạp của mẫu cần may. Sau đó, chọn các khe hở may trong phạm vi 6 mm đến 8 mm tùy theo độ phức tạp của mẫu may.
- Vị trí của các khe hở may trên mẫu phải được thiết kế theo mẫu được may hoặc việc gia công dự định.
- Chọn máy khắc hoa văn mẫu phù hợp. Mẫu may phải được gia công bởi các kỹ sư có chuyên môn, những người đã hoàn thành khóa đào tạo qua công việc.
- Sau khi hoàn thành gia công các mẫu trên và dưới, tia rìu các mẫu may và mặt trên của tấm gắn mẫu may.



(2) Gắn các mẫu



Gia công các mẫu trên và dưới dựa trên thiết kế.

- 1) Đặt mẫu phía trên lên mẫu phía dưới, như trong hình và điều chỉnh sao cho các khe may **A** trên mẫu phía trên và phía dưới thẳng hàng. Dán băng mẫu dành riêng (rộng 36 mm) vào các phần **1**, **2**, **3** và **4** như hình minh họa.
- 2) Để tạo ra các đường may đẹp hơn, nên bảo đảm chắc chắn vật liệu ở đúng vị trí bằng cách dán băng nhám, băng dính hai mặt, v.v... lên các khe của mẫu trên và mẫu dưới hoặc đặt chốt định vị vào các vị trí thích hợp để ngăn trượt vật liệu.

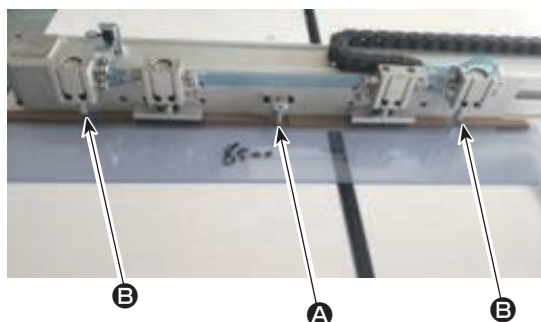
4-19. Chuẩn bị may



- 1) BẬT công tắc nguồn chính.
Nhấn nút **1** để BẬT công tắc nguồn chính.
- 2) BẬT công tắc nguồn khí chính
Di chuyển van khí chính **2** sang phải để mở nguồn khí chính.



- 3) Cài đặt lại thiết bị
Khi cài đặt lại thiết bị bằng cách nhấn **Đặt lại** **3**, thì kim dừng ở vị trí dừng trên của nó, và cấu phần ép đĩa và cấu phần ép trung gian sẽ đi lên.
- 4) Đọc dữ liệu mẫu được may, hoặc chỉnh sửa trực tiếp dữ liệu mẫu may trên bảng điều khiển.
Tham khảo Hướng dẫn sử dụng cho hệ thống điều khiển máy tính để biết chi tiết.

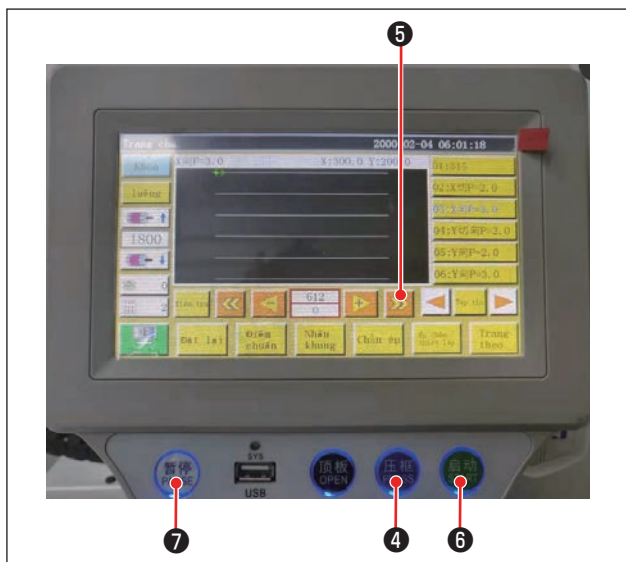


- 5) Gắn mẫu
Di chuyển một mẫu trống (không có vật liệu), lắp lỗ định vị **A** trên tấm định vị mẫu may trên chốt định vị. Lắp hai lỗ định vị phụ khác **B** trên tay áo định vị và đẩy hết chúng cho đến khi không còn tiến được nữa.

6) Đọc dữ liệu mẫu may

1. Trong trường hợp thẻ IC được gắn vào mẫu may, thì hệ thống điện sẽ tự động xác định chương trình mẫu may phù hợp với mẫu may trong số các chương trình được lưu trên thẻ IC.
2. Trong trường hợp không có thẻ IC nào được gắn vào mẫu may, hãy chọn thủ công dữ liệu mẫu may phù hợp với mẫu may liên quan trên màn hình vận hành.

* Tham khảo phần **"4-21. Cấu hình của bảng điều khiển"** trang 36 để biết cách sử dụng thẻ IC.



7) Chọn tham chiếu

Để căn chỉnh vị trí của mẫu may với các khe may của mẫu, cần phải cài đặt tham chiếu. Cụ thể, cài đặt tham chiếu tham khảo Hướng dẫn sử dụng cho máy quét hệ thống điện.

Sau khi hoàn thành thiết lập tham chiếu, hiển thị màn hình vận hành. Khi bạn nhấn giữ nút ⑤, thao tác may mô phỏng vị trí mẫu bắt đầu.

Vận hành máy may để kiểm tra xem vị trí mẫu may có được căn chỉnh với các khe mẫu may hay không. Nếu chúng không được căn chỉnh, điều chỉnh lại tham chiếu.

Để dừng hoạt động trong khi đang thực hiện thao tác mô phỏng, nhấn nút ⑦ để dừng hoạt động.

8) Đặt vật liệu cần may

1. Tháo mẫu

Khi bạn di chuyển mẫu đến vị trí cài đặt lại và nhấn nút kẹp ④ trên bảng điều khiển, thì hai xi lanh khí trên mô-đun theo hướng X sẽ nhả mẫu may. Lấy mẫu may ra.

2. Đặt vật liệu

Đặt vật liệu cần may lên mẫu may. Sau đó, kiểm tra xem vật liệu có được sắp xếp gọn gàng theo chiều ngang không. Ngoài ra, bảo vệ vật liệu bằng phương pháp giữ phù hợp với mẫu may để ngăn vật liệu di chuyển khỏi vị trí.

Nếu vật liệu có lông vũ hoặc bông, hãy ép vật liệu để đẩy không khí ra hết mức có thể.

9) Cài đặt thiết lập lại, mẫu may mà vật liệu được đặt trên đó và tham chiếu

- * Tiến hành cài đặt lại theo bước quy trình 3).
- * Xử lý mẫu may mà vật liệu được đặt trên đó, được mô tả trong bước quy trình 5).
- * Thực hiện cài đặt tham chiếu theo bước quy trình 7).

10) Khởi động

Nhấn nút khởi động ⑥ trên bảng điều khiển để bắt đầu may. Sau đó, máy may vào chế độ may tự động.

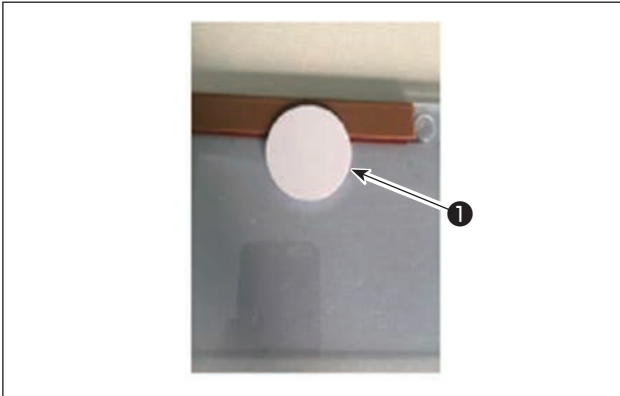
11) Tạm dừng

Nếu xảy ra bất kỳ sự cố nào trong khi may, nhấn nút tạm dừng ⑦ trên bảng điều khiển. Sau đó, máy may lập tức dừng hoạt động.

12) Khởi động lại

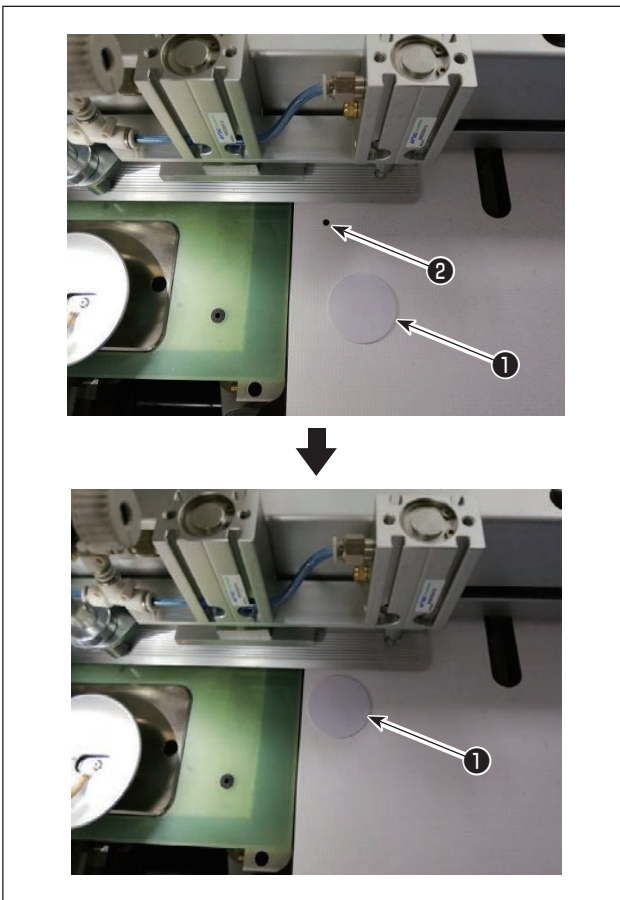
Khi sự cố nói trên được loại bỏ, hãy bật nút tạm dừng ⑦. Sau đó, nút bật lên và chế độ dừng khẩn cấp được cài đặt lại. Sau đó, nhấn nút khởi động ⑥ để bắt đầu lại may tự động.

4-20. RFID (Cách sử dụng thẻ IC)



1. Gắn thẻ IC

Gắn thẻ IC ❶ lên mẫu may bằng băng dính dính hai mặt hoặc dụng cụ tương tự.

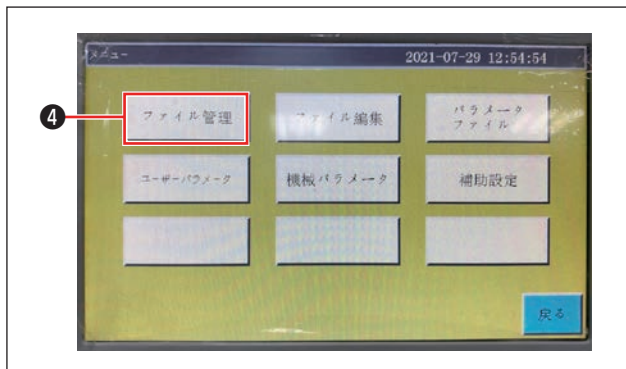


2. Ghi dữ liệu mẫu may

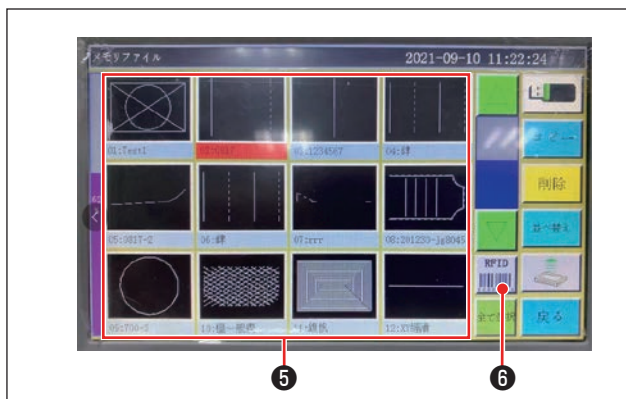
1) Đặt thẻ ❶ lên chấm đen ❷ trên bàn máy may.



2) Nhấn “Menu” ❸ trên màn hình ban đầu.



3) Nhấn “Quản lý tập tin” ④ trên màn hình menu.



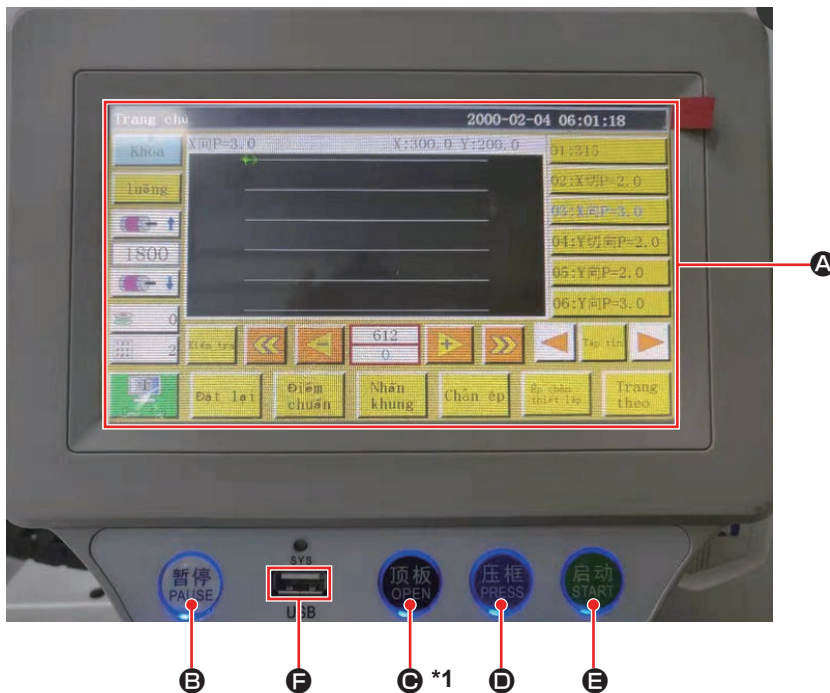
4) Chọn dữ liệu mẫu may ⑤ bạn muốn ghi trên thẻ IC trên màn hình tập tin bộ nhớ.
Sau khi bạn đã chọn xong, nhấn “RFID” ⑥ để ghi dữ liệu mẫu may trên thẻ IC.



3. Tải dữ liệu mẫu may

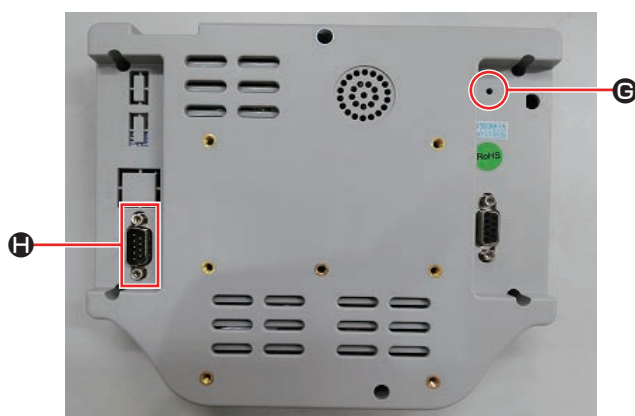
- 1) Trên màn hình ban đầu, nhấn nút “Tự khóa” ① .
- 2) Đặt thẻ IC có dữ liệu mẫu may được ghi trên đó lên chấm đen trên bàn máy.
- 3) Đọc dữ liệu mẫu may được ghi trong thẻ IC.

4-21. Cấu hình của bảng điều khiển



A	Phần LCD của bảng điều khiển cảm ứng	
B	Phím TẠM DỪNG	Được sử dụng để tạm dừng máy
C	Phím MỞ	Di chuyển tấm nâng xi-lanh lên và xuống. *1
D	Phím NHẤN	Được sử dụng để di chuyển lên/xuống giá đỡ cassette
E	Phím KHỞI ĐỘNG	Được sử dụng để bắt đầu máy
F	Cổng USB	

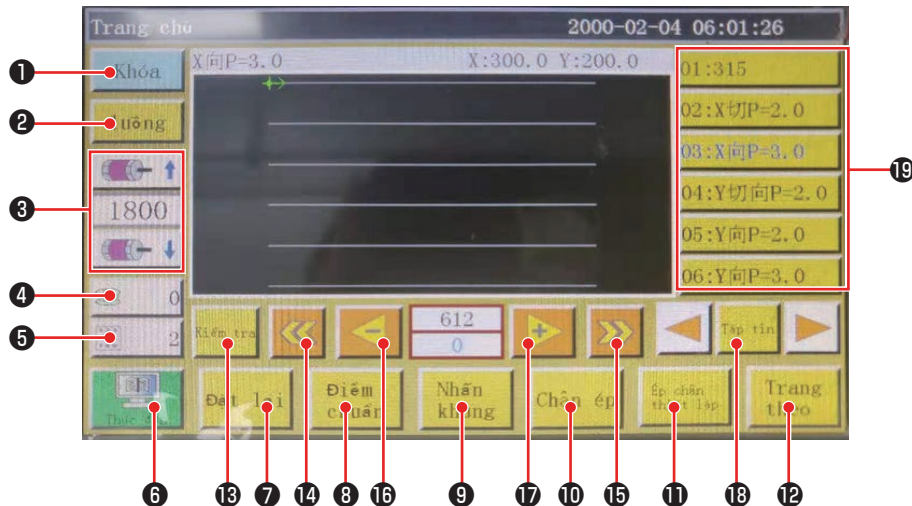
*1 PS-800-6045 không có chức năng này.



G	Nút cài đặt lại	Được sử dụng để khởi động lại bảng điều khiển
H	Cổng COM	RS232C

* Sản phẩm này không được cung cấp chức năng Wi-Fi.

Giải thích màn hình bảng điều khiển

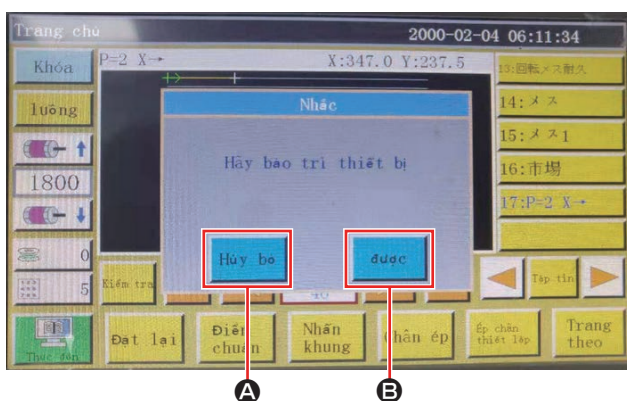
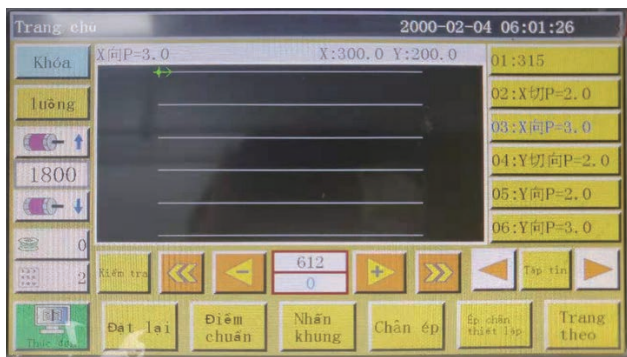


	Nút / hiển thị	Mô tả
❶	Phím khóa	Được sử dụng để khóa mẫu may
❷	Phím luân chỉ	Được sử dụng để luân chỉ đầu máy
❸	Phím thay đổi tốc độ trực chính	Được sử dụng để thay đổi tốc độ trực chính của máy may
❹	Phím sử dụng chỉ suốt	Được sử dụng để hiển thị lượng sử dụng chỉ suốt và để chuyển màn hình sang màn hình cài đặt *1
❺	Phím đếm lần may	Được sử dụng để hiển thị số lần may và để chuyển màn hình sang màn hình cài đặt *1
❻	Trình đơn	Được sử dụng để chuyển màn hình sang màn hình trình đơn *1
❼	Phím sẵn sàng	Được sử dụng để đưa máy may về điểm gốc của nó
❽	Phím cài đặt tham chiếu	Được sử dụng để chuyển màn hình sang màn hình cài đặt tham chiếu *1
❾	Phím giá đỡ cassette	Được sử dụng để di chuyển giá đỡ cassette
❿	Phím chân vịt	Được sử dụng để vận hành chân vịt
⓫	Phím cài đặt chân vịt	Được sử dụng để chuyển màn hình sang màn hình cài đặt chân vịt *1
⓬	Phím chuyển trang	Được sử dụng để chuyển màn hình sang màn hình chế độ thử nghiệm *1
⓭	Phím thử nghiệm	Được sử dụng để vận hành mẫu may bằng cách nhảy
⓮	Phím trả về phân đoạn	Được sử dụng để đưa máy may về vị trí bắt đầu của may liên tục trước đó bằng cách nhảy
⓯	Phím nạp phân đoạn	Được sử dụng để đưa máy may về vị trí bắt đầu của may liên tục kế tiếp bằng cách nhảy
⓰	Phím trả về mũi may đơn	Được sử dụng đưa máy may về mũi may trước đó. Nếu nhấn giữ phím này, thì chế độ lùi nhanh bắt đầu
⓱	Phím nạp mũi may đơn	Được sử dụng đưa máy may về mũi may kế tiếp. Nếu nhấn giữ phím này, thì chế độ tiến nhanh bắt đầu
⓲	Phím tập tin	Được sử dụng để chuyển màn hình sang màn hình chọn mẫu may
⓳	Chọn mẫu may	Chọn mẫu may được sử dụng bằng cách chạm vào nó

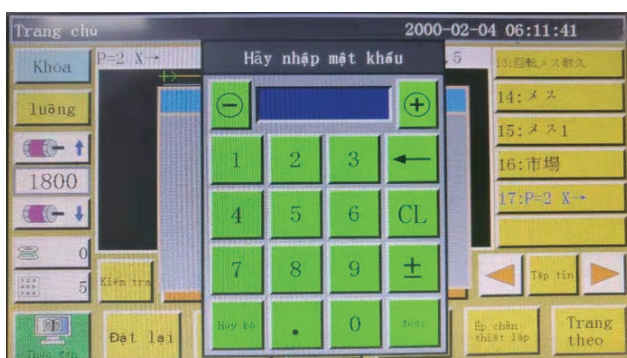
*1. Tham khảo Hướng dẫn sử dụng cho bảng điều khiển máy tính để biết chi tiết.

4-22. Chế độ bảo trì

Chế độ bảo trì là chế độ trong đó cung cấp thông báo cho biết thời gian sử dụng máy may đã đạt đến thời gian cần bảo trì để kéo dài tuổi thọ sản phẩm của máy may. Ở chế độ này, màn hình bảo trì được hiển thị trên bảng điều khiển. Khi nhân viên bảo trì nhập mật khẩu người dùng, thì màn hình bảo trì sẽ bị xóa.



- 1) Màn hình bảo trì được hiển thị vào thời điểm cần phải bảo trì máy may. (Khoảng ba tháng một lần) Khi nhấn nút hủy **A**, thì màn hình bảo trì quay về màn hình may. Tuy nhiên, màn hình bảo trì được hiển thị lại một giờ sau đó.



- 2) Khi nhấn giữ nút nhập **B**, thì hiển thị màn hình nhập mật khẩu người dùng miễn là mật khẩu người dùng đã được thiết lập trước đó.
- 3) Thêm dầu mỡ tham khảo phần **"5. BẢO TRÌ MÁY MAY"** trang 60.



- 4) Nhập mật khẩu người dùng. Sau đó, màn hình bảo trì quay về màn hình may.

4-23. Danh sách các tham số

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số Số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Tự động gia công	P1	Mở kẹp sau khi hoàn thành tự động gia công	Vâng / Không	Vâng	Kẹp cassette được nâng lên mỗi khi hoàn thành chu trình may liên tục
	P2	Số lượng mũi may được may lúc bắt đầu và kết thúc may với chân vịt được hạ xuống	0 đến 8	2	Số lượng mũi may trong khi cấu phần ép trung gian ép vật liệu lúc bắt đầu và kết thúc may
	P3	Cắt chỉ sau khi hoàn thành tự động gia công	Vâng / Không	Vâng	Thực hiện cắt chỉ mỗi khi hoàn thành chu kỳ may liên tục.
	P4	Vị trí mà kim được trả lại sau khi hoàn thành tự động gia công	Điểm gốc / điểm gốc phụ	Điểm gốc phụ	"Điểm gốc" là điểm gốc của tọa độ tuyệt đối.
					"Điểm gốc phụ" là điểm gốc phụ (điểm xê dịch) được thêm vào mẫu may.
	P5	Có hay không cần giảm độ căng chỉ	Vâng / Không	Vâng	Có hay không nói lỏng độ căng trên chỉ trong quá trình nhảy
	P173	Chân kẹp được giữ lại khi cài đặt tham chiếu	Vâng / Không	Không	Chân kẹp được giữ lại trong khi đang cài đặt tham chiếu Trên "Màn hình chính", nhấn giữ chân kẹp ở vị trí hiện tại của nó trong khi di chuyển trục. (Nâng hoặc hạ) "Màn hình chính" hiển thị sau khi bảng điều khiển khởi động.
	P259	Vận hành kẹp tự động	Vâng / Không	Vâng	Kẹp cassette có được BẬT lúc bắt đầu may hay không
	P240	Vận hành kẹp trước khi nạp thủ công	Vâng / Không	Không	Kẹp cassette có được BẬT trước khi tiến hành nạp thủ công hay không
	P6	Số lượng mũi may được may chong chéo lúc bắt đầu may	Tắt / 1 / 2	Tắt	Trong trường hợp giá trị cài đặt là "1" hoặc "2", thì tiến hành may một hoặc hai lần lặp lại ở vị trí nhập kim đầu tiên trước khi tiếp tục đến vị trí nhập kim tiếp theo tại thời điểm khởi động máy may Cài đặt số lượng mũi may nạp đảo ngược lúc bắt đầu may
					Trong trường hợp "TẮT", máy may không lặp lại may
	P7	Số lượng mũi may được may lúc bắt đầu may mà không có cơ chế giải phóng độ căng chỉ	0 đến 255	0	TẮT cơ chế giải phóng độ căng chỉ trong khi máy may may số lượng mũi may đã cài đặt khi bắt đầu may
	P147	Chiều cao chân vịt khi nó được hạ xuống lúc bắt đầu may	0 đến 4	0,5	Chiều cao cấu phần ép trung gian khi bắt đầu may
	P148	Chiều cao chân vịt khi nó được hạ xuống lúc kết thúc may	0 đến 4	0	Chiều cao cấu phần ép trung gian lúc kết thúc may
	P161	Cài đặt chiều rộng dao động của chân vịt lúc bắt đầu và kết thúc may	Bình thường / cắt một nửa / tăng	Bình thường	

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Tự động gia công	P172	Cài đặt lại chân vịt sau khi hoàn thành thao tác	Vâng / Không	Vâng	Cài đặt lại động cơ cấu phần ép trung gian lúc kết thúc may
	P248	Có cần di chuyển trục hay không trước khi cài đặt tham chiếu	Vâng / Không	Vâng	
	P252	Lỗi mở kẹp lúc cài đặt tham chiếu	Vâng / Không	Không	
	P794	Xuất ra IO 1 lúc kết thúc thao tác	OUT1 - OUT12 Mức độ cao / Mức độ thấp	Mức độ thấp	
	P796				
	P795	Xuất ra IO 2 lúc kết thúc thao tác	OUT1 - OUT12 Mức độ cao / Mức độ thấp	Mức độ thấp	
	P797				
Tốc độ may lúc bắt đầu	P8	Tốc độ khởi động mũi may đầu tiên (r/min)	100 đến 3000	300	Tốc độ may mũi may đầu tiên (Điều chỉnh tốc độ này trên cơ sở cần thiết)
	P9	Tốc độ khởi động mũi may thứ hai (r/min)	100 đến 3000	600	Tốc độ may mũi may thứ hai
	P10	Tốc độ khởi động mũi may thứ ba (r/min)	100 đến 3000	900	Tốc độ may mũi may thứ ba
	P11	Tốc độ khởi động mũi may thứ tư (r/min)	100 đến 3000	1500	Tốc độ may mũi may thứ tư
	P12	Tốc độ khởi động mũi may thứ năm (r/min)	100 đến 3000	2100	Tốc độ may mũi may thứ năm
	P170	Số vòng quay của đường may nạp đảo ngược (r/min)	100 đến 3000	1000	Tốc độ may nạp đảo ngược
	P13	Có cần khởi động mềm hay không	Vâng / Không	Vâng	Máy có được khởi động ở tốc độ thấp hay không
	P162	Có cần khởi động mềm cho mũi may thứ hai lúc bắt đầu may hay không	Vâng / Không	Không	Mũi may thứ hai được may ở tốc độ thấp hay không Tốc độ thấp: Cho biết hằng số đã tăng lên. Tắt cài đặt tăng tốc đã nói ở trên.
	P163	Có cần giảm tốc độ may cho hai mũi may lúc kết thúc may hay không	Vâng / Không	Không	Hai mũi may lúc kết thúc may được may ở tốc độ thấp
Tham số tốc độ	P14	Số vòng quay tối đa của trục chính (r/min)	100 đến 4500	3000	Số vòng quay tối đa của trục chính Cài đặt này xác định tốc độ quay hoạt động tối đa trên giao diện gia công chính.
	P15	Tốc độ nhảy (mm/min)	100 đến 100000	35000	Tốc độ nhảy Tốc độ di chuyển của khung nạp liệu của bộ phận nạp liệu trong quá trình may thông thường
	P916	Tốc độ dịch chuyển cấp liệu (mm/min)	100 đến 20000	5000	Tốc độ di chuyển sử dụng trong quá trình đọc, hiệu chỉnh và tạo mẫu may
	P160	Tốc độ dịch chuyển chạy thử (mm/min)	100 đến 60000	8000	Tốc độ thực hiện

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số Số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Tham số tốc độ	P17	Tốc độ may 1 của nút sau khi nhấn nút (mm/min)	100 đến 20000	500	Tám phím điều hướng hỗ trợ cho trường hợp di chuyển thủ công hộp hoặc bộ sưu tập tập tin Tốc độ hoạt động sử dụng biểu tượng ▶
	P18	Tốc độ may 2 của nút sau khi nhấn nút (mm/min)	100 đến 20000	1500	Hỗ trợ tám phím điều hướng Tốc độ hoạt động sử dụng biểu tượng ▶▶
	P19	Tốc độ may 3 của nút sau khi nhấn nút (mm/min)	100 đến 20000	8000	Hỗ trợ tám phím điều hướng Tốc độ hoạt động sử dụng biểu tượng ▶▶▶
	P174	Tốc độ đầu máy 2 (mm/s)	0 đến 2000	0	Tốc độ trục XY trong trường hợp sử dụng dao laser v.v.
	P175	Tốc độ đầu máy 3 (mm/s)	0 đến 2000	0	Tốc độ trục XY trong trường hợp sử dụng dao laser v.v.
	P178	Tốc độ dịch chuyển liên tục	Giảm / tối thiểu / chuẩn	Giảm	Tốc độ di chuyển trong quá trình tạo mẫu
	P773	Số vòng quay theo hướng đảo ngược (r/min)	0 đến 1800	0	Tốc độ may nạp đảo ngược
	P774	Số lượng mũi may được may ở tốc độ giới hạn lúc kết thúc may	0 đến 30	0	Cài đặt số lượng mũi may theo đó tốc độ may bị giới hạn lúc kết thúc may một mẫu may
	P775	Sử dụng tốc độ may giới hạn lúc kết thúc may	100 đến 1800	0	Tham số này được sử dụng kết hợp với P774 để đạt được giá trị tốc độ giới hạn cụ thể.
Cài đặt kẹp	P22	Cắm may trong quá trình nâng kẹp	Vâng / Không	Vâng	Cắm may trong quá trình nâng kẹp cassette
	P25	Góc bắt đầu kẹp chỉ khi bắt đầu may	1 đến 990	300	Góc BẮT kẹp chỉ khi bắt đầu may
	P26	Góc kết thúc kẹp chỉ khi bắt đầu may	1 đến 990	300	Góc TẮT kẹp chỉ khi bắt đầu may
	P27	Góc bắt đầu kẹp chỉ trong quá trình cắt chỉ	1 đến 990	10	Góc bắt đầu kẹp chỉ trong quá trình cắt chỉ
	P28	Góc kết thúc kẹp chỉ trong quá trình cắt chỉ	1 đến 990	170	Góc kết thúc kẹp chỉ trong quá trình cắt chỉ
	P781	Có cần kẹp trong quá trình dịch chuyển hay không	Vâng / Không	Vâng	
	P743	Độ trễ khi mở kẹp đôi (ms)	0 đến 10000ms	0	
	P744	Độ trễ khi hạ thấp kẹp đôi (ms)	0 đến 10000ms	0	
Cài đặt bộ phận đánh suốt (hạn chế đối với mẫu máy 6045)	P29	Trạng thái bộ phận đánh suốt	Cho phép / bị cấm	Cho phép	Bộ phận đánh suốt  允許 Trạng thái mặc định
	P30	Tốc độ quay (vòng/phút)	100 đến 4500	2200	Tốc độ cuộn suốt chỉ
	P31	Cài đặt thời gian quay suốt chỉ (s)	1 đến 63000	200	Cài đặt thời gian cuộn suốt chỉ
Thiết lập cài đặt lại	P36	Kẹp tại thời điểm cài đặt lại	Vâng / Không	Không	Kẹp cassette đi xuống khi quay về điểm gốc
	P264	Mở kẹp sau khi cài đặt lại thủ công	Vâng / Không	Vâng	Kẹp cassette đi lên khi quay về điểm gốc bằng cách nhấn nút cài đặt lại

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số Số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Thiết lập cài đặt lại	P38	Phương pháp quay về điểm gốc	Đồng thời XY / Ưu tiên X / Ưu tiên Y	Đồng thời XY	“Đồng thời XY” có nghĩa là cả trục X và Y bắt đầu đồng thời hoạt động “quay về điểm gốc”. “Ưu tiên X” có nghĩa là trục X quay lại điểm gốc của nó trước, sau đó đến trục Y quay lại điểm gốc của nó.
	P39	Tốc độ quay về điểm gốc (mm/min)	100 đến 60000	15000	Tốc độ trục x, y trong khi cài đặt lại điểm gốc
	P756-P761	Cài đặt I/O đầu ra trước khi cài đặt lại	OUT1 - OUT6 / Không	Không	Cài đặt IO trước khi cài đặt lại
	P762-P797		Cấp cao / cấp thấp	Cấp cao	
	P649	Cảnh báo trong trường hợp lỗi cài đặt lại	Vâng / Không	Không	
	P782-P787	Cài đặt đầu ra IO sau khi cài đặt lại	OUT1 - OUT6 / Không	Không	Cài đặt IO sau khi quay về điểm gốc
	P788-P793		Mức độ cao / Mức độ thấp	Mức độ thấp	
Cài đặt dừng tạm thời	P40	Tự động cắt chỉ trong quá trình dừng tạm thời	Vâng / Không	Không	“Có”: Tự động cắt chỉ “Không”: Không cắt chỉ
	P41	Vị trí của kim trong quá trình dừng tạm thời	Vị trí dừng trên / Vị trí dừng dưới	Vị trí dừng trên	
	P45	Kiểu công tắc dừng tạm thời	Tự khóa / Bình thường	Tự khóa	Trong trường hợp loại công tắc dừng tạm thời là “Tự khóa”, thì chức năng dừng tạm thời không tự động hoạt động khi nhấn công tắc.
					Trong trường hợp loại công tắc dừng tạm thời là “Bình thường”, thì chức năng dừng tạm thời sẽ tự động hoạt động khi nhấn công tắc.
	P799	Chân vịt không nâng lên trong quá trình dừng tạm thời	Vâng / Không	Không	
Cài đặt thống kê	P49	Lượng chỉ còn lại trên suốt bị xóa bỏ tại thời điểm BẬT nguồn	Vâng / Không	Không	Cài đặt lại số lượng chỉ còn lại về 0 (không) hay không khi BẬT nguồn
	P50	Dừng hoạt động sau khi hết chỉ trên suốt	Vâng / Không	Không	Trong trường hợp “Vâng”, máy may dừng khi chiều dài chỉ trên suốt đã dùng đã đạt đến “toàn bộ chiều dài”.
	P51	Bật cài đặt bộ đếm chỉ trên suốt	Vâng / Không	Không	Trong trường hợp “Vâng”, thống kê sẽ tự động cho biết độ dài chỉ trên suốt đã dùng
	P46	Xóa bộ đếm chỉ trên suốt tại thời điểm BẬT nguồn	Vâng / Không	Không	Cài đặt lại bộ đếm may về 0 (không) hay không khi BẬT nguồn
	P47	Hoạt động tiếp tục sau khi bộ đếm đạt đến giá trị cài đặt	Vâng / Không	Không	Hoạt động có được tiếp tục hay không sau khi bộ đếm may đạt đến giá trị cài đặt
	P48	Bật cài đặt bộ đếm	Vâng / Không	Không	Bật bộ đếm may hay không
	P52	Bộ đếm giờ làm việc	Vâng / Không	Không	Trong trường hợp “Vâng”, thì chức năng thống kê thời gian gia công được bật

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số Số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Cài đặt thống kê	P779	Chân vịt không nâng lên trong quá trình dừng tạm thời	IN1 - IN4 / mặc định	Mặc định	Chế độ thống kê số lượng chỉ trên suốt
	P780	Giá trị điều chỉnh của lượng chỉ dư trên suốt (mm)	0 đến 600000	0	Điều chỉnh lượng chỉ còn lại trên suốt chỉ
Cài đặt kẹp chỉ	P54	Vị trí kẹp chỉ khi bắt đầu may	0 đến 200	0	Vị trí kẹp chỉ khi bắt đầu may
	P236	Đầu ra IO laser	OUT1 đến OUT12 / Không	Không	Đầu ra laser
Phát hiện đứt chỉ	P55	Tự động phát hiện đứt chỉ	Vâng / Không	Không	Trong trường hợp "Phát hiện", hoạt động bị dừng lại và hiển thị mô tả lỗi. Chức năng phát hiện đứt chỉ
	P57	Bỏ qua phát hiện đối với số lượng mũi may đã cài đặt trong quá trình may	1 đến 255	5	Đối với số lượng mũi may được cài đặt đầu tiên, sẽ không phát hiện đứt chỉ
	P58	Phát hiện số lượng mũi may hiệu quả trong trường hợp đứt chỉ	1 đến 255	15	Trong trường hợp phát hiện đứt chỉ liên tục đạt đến số lượng tối đa mũi may bị đứt đã xác định, thì điều đó cho thấy chỉ đã chắc chắn bị đứt.
	P237	Đầu ra IO đứt chỉ	OUT1 đến OUT12 / Không	Không	
Cài đặt đứt chỉ	P60	Số vòng quay của trục chính bộ cắt chỉ (r/min)	10 đến 500	180	Tốc độ trục chính của bộ cắt chỉ
	P61	Độ trễ khi khởi động bộ cắt chỉ (s)	0,01 đến 6,55	0,01	Thời gian trễ lúc bắt đầu cắt chỉ
	P62	Thời gian hoạt động liên tục của thiết bị giấu mũi chỉ (s)	0,01 đến 6,55	0,15	Thời gian hoạt động của cần gạt
	P63	Độ trễ khi nâng chân vịt sau khi TẮT (các) thiết bị giấu mũi chỉ	0,01 đến 6,55	0,25	Thời gian trễ TẮT cần gạt
	P65	Có cắt chỉ hay không trong quá trình nhảy sau khi may	Vâng / Không	Vâng	Cắt chỉ tại thời điểm nhảy hay không
	P66	Có sử dụng thiết bị giấu mũi chỉ hay không	Vâng / Không	Vâng	Sử dụng cần gạt hay không
	P169	Chế độ bắt đầu chùng chỉ	Góc / độ trễ	Góc	Bắt đầu phương pháp hẹn giờ để TẮT cơ chế giải phóng độ căng chỉ
	P168	Góc chùng chỉ	0 đến 999	730	Góc TẮT cơ chế giải phóng độ căng chỉ
Cài đặt cấp điện năng	P70	Máy may được đưa về trạng thái "dừng với kim đi lên" tại thời điểm BẬT nguồn	Vâng / Không	Không	Trụ kim ở vị trí trên khi BẬT nguồn
	P71	Kẹp tự động trở về điểm gốc khi BẬT nguồn	Vâng / Không	Không	Cassette tự động trở về điểm gốc khi BẬT nguồn
	P73	Chân vịt nâng lên tại thời điểm BẬT nguồn	Vâng / Không	Không	Chân vịt đi lên khi BẬT nguồn
Các cài đặt khác	P74	Có cần phát hiện áp suất không khí hay không	Vâng / Không	Vâng	Trong trường hợp "Vâng", máy may dừng và đưa ra cảnh báo nếu áp suất không khí được phát hiện thấp trong khi làm việc

Phân loại các tham số	Số	Tên tham số	Phạm vi	Giá trị chuẩn	Ý nghĩa của tham số và chú thích
Các cài đặt khác	P75	Có cần thao tác lập đi lập lại hay không	Vâng / Không	Vâng	"Vâng" nghĩa là bắt đầu gia công theo chu kỳ của cùng một tập tin sau khi BẬT nguồn
	P76	Thời gian gia công lập đi lập lại (min)	1 đến 65535	1440	Tổng thời gian gia công theo chu kỳ: Khi hết thời gian đã cài đặt, quá trình gia công theo chu kỳ dừng lại
	P77	Khoảng dừng gia công lập đi lập lại (s)	0 đến 20	0	Khoảng thời gian từ khi hoàn thành gia công đến bắt đầu gia công lại ở chế độ gia công theo chu kỳ
	P78	Vị trí kết thúc công việc	Trở về 0 (không) / vị trí bắt đầu may / mặc định	Trở về 0 (không)	Trở về 0 (không): Tất cả các tọa độ trục x / y trở về 0 (không); máy may chấm dứt may; cài đặt lại điểm
					Phía bên phải: Vị trí ngoài cùng bên phải trong phạm vi gia công
					Vị trí bắt đầu may: Điểm may đầu tiên của tập tin gia công
					Mặc định: Máy may dừng sau khi hoàn thành gia công
	P395	Phương pháp nhận dạng mẫu may	Mã vạch / thẻ điện tử	Thẻ điện tử	Theo số sê-ri của tập tin: Chế độ nhận dạng mã vạch
					Theo tên tập tin: Chế độ nhận dạng thẻ điện tử
	P81	Kiểu giao diện	Cổ điển / đơn giản	Cổ điển	Cổ điển: Kiểu nút của thân máy ảo
					Đơn giản: Kiểu nút phẳng
	P681	Bắt đầu chế độ chuyển động trước khi vận hành	Đồng thời XY / Ưu tiên X / Ưu tiên Y	Đồng thời XY	
	P755	Chế độ nhảy trong khi hoạt động	Ưu tiên X / Ưu tiên Y / Đồng thời XY	Đồng thời XY	Chế độ di chuyển nhảy
	P241	Kết nối với màn hình mở rộng	Vâng / Không	Không	Trong trường hợp "Sử dụng", có thể hiển thị thông tin trên tập tin thao tác trên phần hiển thị bổ sung bên ngoài
	P79	Cấp liệu đảo ngược sau khi trục chính dừng	0 đến 160	50	
	P242	Nhắc bằng giọng nói	Cao / trung bình / thấp / TẮT	TẮT	"Cao", "trung bình" và "thấp" tương ứng là độ lớn của âm thanh
	P21	Bật chức năng bộ nhớ trong khi mất điện	Bật / tắt	Bật	Sau khi cấp lại điện năng cho máy may, khôi phục lại trình tự may được thực hiện trước khi mất điện để tiếp tục may từ đoạn bị gián đoạn đó.
	P194	Tập tin được bật khi thẻ điện tử tách khỏi nó	Bật / tắt	Tắt	

4-24. Danh sách các mã lỗi

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Nguyên nhân lỗi	Giải pháp
E001	Không đặt lại	Máy không được đặt lại hoặc đặt lại bất thường sau khi bật nguồn	Nhấp vào nút "Đặt lại" để đặt lại
E002	Không tìm thấy tín hiệu X 0 người	- X là xấu hoặc nối dây là xấu - Các ốc vít cảm biến hoặc vách ngăn bị lỏng, hoặc máy bị kẹt, do đó cảm biến không thể di chuyển. - Lỗi tham số, chẳng hạn như hướng đặt lại trục X, cực tính, kích thước trục lăn, v.v.	- Kiểm tra hệ thống dây cảm biến, kích hoạt cảm biến theo cách thủ công và xem liệu có bất kỳ thay đổi nào trong văn bản giới hạn kiểm tra đầu vào của máy tính X trên màn hình không. Thay thế nếu không thay đổi. - Kiểm tra cấu trúc - Reset hoặc chuyển hướng tham số
E003	Không tìm thấy tín hiệu Y 0 người		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E002
E004	Không tìm thấy tín hiệu Z 0 người		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E002
E005	Không tìm thấy tín hiệu U 0 người		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E002
E006	Mở rộng không giới hạn vị tín hiệu trục		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E002
E007	Không có tín hiệu nội bộ trục chính bằng không	- Dây mã hóa trục chính là xấu - Bộ mã hóa trục chính bị hỏng - Bảng điện bị hỏng - Động cơ bị hỏng	- Kiểm tra hệ thống dây điện của bộ mã hóa trục chính - Đặt lại động cơ trục chính - Đặt lại bảng điện - Đặt lại động cơ
E020	Ổ trục X siêu áp	- Quá tải khi tải quá nặng và tốc độ không tải quá nhanh để dừng lại - Bảng chính hoặc bảng nguồn bị hỏng và điện áp phát hiện trục X vượt quá 92V.	- Giảm tốc độ chạy không tải - Màn hình - Menu - Setting phụ - preview ổ - preview ổ đĩa nội bộ - xem XZ trục điện áp hiện nay, nếu không muốn nói giữa 80-92V, biểu thị nguồn điện board thất bại cần phải thay đổi hội đồng quản trị cung cấp điện. Nếu một trong số chúng chỉ ra rằng bo mạch chủ bị hỏng, bạn cần thay thế bo mạch chủ.
E021	Trình điều khiển trục X không điện áp	- Điện áp nguồn quá thấp - Lỗi bảng điện	- Kiểm tra xem điện áp của trình điều khiển trục X có thấp hơn 180V hay không và xem có các thiết bị công suất cao xung quanh thiết bị khởi động và dừng thường xuyên hay không, được trang bị bộ ổn áp theo tình huống. - Thay thế bảng điện
E022	Trục X dòng ổ cứng	- Động cơ trục X bị đứt hoặc dây động cơ bị đứt và ngắn mạch - Bo mạch chủ bị hỏng	- Đặt lại động cơ - Đặt lại bo mạch chủ

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E023	Ổ trục X dòng phần mềm	1. Các thông số không chính xác 2. Động cơ bị kẹt 3. Động cơ bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và ngắn mạch 4. Bảng điện bị hỏng	1. Đặt lại hoặc chuyển hướng tham số 2. Kiểm tra máy móc 3. Kiểm tra và thay thế động cơ 4. Thay thế bảng điện
E024	Lỗi mã hóa ổ trục X	1. Nó được báo cáo là quá nhanh khi nó di chuyển. 2. Cấp mã hóa có tiếp xúc xấu hoặc hư hỏng 3. Máy bị kẹt khiến động cơ dừng 4. Bo mạch chủ bị hỏng 5. Động cơ bị hỏng	1. Giảm tốc độ chạy không tải 2. Kiểm tra hệ thống dây điện hoặc thay thế động cơ 3. Di chuyển cơ cấu cấp liệu sang trái và phải bằng tay để kiểm tra xem không có tải bất thường nào. (Cơ chế cấp liệu không ở giới hạn chuyển động.) 4. Thay thế bo mạch chủ 5. Đặt lại động cơ
E025	Ổ trục x Tổng	1. Phích cắm động cơ không được cắm hoặc tiếp xúc kém 2. Dây động cơ bị ngắt kết nối hoặc bị hư hỏng 3. Bo mạch chủ bị hỏng	1. Kiểm tra hệ thống dây điện 2. Đặt lại động cơ 3. Thay thế bo mạch chủ
E026	Ổ trục X bị quá tải	Trục X bị quá tải	Giảm tải
E027	Ổ trục X siêu sai vị trí		Báo động chờ
E028	Ổ trục x AD Pling bị trục trặc	1. Khởi động bất thường 2. Bo mạch chủ bị hỏng	1. Khởi động lại 2. Thay thế bo mạch chủ
E029	Ổ trục X bị nóng lên	Lái xe quá tải	Giảm cân
E030	Ổ trục y siêu áp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E020
E031	Ổ trục Y nợ áp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E021
E032	Ổ trục Y chảy phần cứng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E022
E033	Phần mềm qua dòng ổ trục Y		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E034	Lỗi mã hóa ổ trục Y		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E024
E035	Ổ trục Y Tổng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E025
E036	Ổ trục Y bị quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E037	Ổ trục Y Siêu sai vị trí		Báo động chờ
E038	Ổ trục Y AD Pling bị trục trặc		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E039	Ổ trục Y bị nóng lên		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029
E040	Ổ trục Z siêu áp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E020
E041	Ổ trục Z áp lực nợ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E021
E042	Ổ trục Z dòng phần cứng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E022
E043	Ổ trục Z dòng phần mềm		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E044	Lỗi mã hóa ổ trục Z		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E024
E045	Ổ trục Z Tổng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E025
E046	Ổ trục Z bị quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E047	Ổ trục Z Siêu sai vị trí		Báo động chờ
E048	Ổ trục Z AD Pling bị trục trặc		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E049	Ổ trục Z bị nóng lên		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029
E050	Chủ đề điện áp ổ đĩa quá cao		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E020

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E051	Chủ đề điện áp ổ đĩa quá thấp	1. Điện áp nguồn quá thấp 2. Lỗi bảng điện	1. Kiểm tra xem điện áp của ổ trục máy xén có thấp hơn 180V hay không và xem có các thiết bị công suất cao xung quanh thiết bị có khởi động và dừng thường xuyên không, có sử dụng bộ ổn áp phù hợp không. 2. Thay thế bảng điện
E052	Chủ đề phần cứng ổ đĩa quá dòng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E022
E053	Ổ đĩa mềm rời chảy cắt		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E054	Lỗi bộ mã hóa của ổ đĩa tổng đơ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E024
E055	Ổ đĩa mở mạch	1. Tiếp xúc kém của ghế xe máy 2. Cáp động cơ bị ngắt kết nối hoặc bị hỏng 3. Mô-đun cắt chỉ bị hỏng	1. Kiểm tra hệ thống dây điện 2. Thay thế động cơ 3. Thay thế mô-đun cắt chỉ
E056	Chủ đề quá tải ổ đĩa tổng đơ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E057	Vị trí của ổ đĩa tổng đơ là ngoài dung sai		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E027
E058	Lỗi lấy mẫu AD của ổ đĩa tổng đơ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E059	Chủ đề tổng đơ ổ đĩa quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029
E060	Điện áp trục chính quá lớn	1. Điện áp lưới điện quá cao 2. Lỗi bảng điện	1. Kiểm tra ổ đĩa trong để xem trước điện áp trục chính có cao hơn 400V hay không, kiểm tra xem điện áp nguồn AC có dao động bất thường hay không và xem có thiết bị công suất cao nào xung quanh thiết bị thường xuyên khởi động và dừng không, có trang bị bộ điều chỉnh điện áp phù hợp không. 2. Đặt lại bảng điện
E061	Điện áp trục chính quá thấp	1. Điện áp lưới điện quá thấp 2. Lỗi bảng điện	1. Kiểm tra xem ổ đĩa trong có xem trước điện áp trục chính thấp hơn 180V hay không và xem có các thiết bị công suất cao xung quanh thiết bị thường xuyên khởi động và dừng hay không; trang bị bộ điều chỉnh điện áp phù hợp. 2. Đặt lại bảng điện
E062	Trục chính phần cứng quá dòng	1. Động cơ trục X bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và bị đoản mạch 2. Bo mạch chủ bị hỏng	1. Thay thế động cơ 2. Thay thế bo mạch chủ
E063	Phần mềm trục chính quá dòng	1. Các thông số không chính xác 2. Động cơ bị kẹt 3. Động cơ bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và ngắn mạch 4. Bảng điện bị hỏng	1. Đặt lại hoặc chuyển hướng tham số 2. Kiểm tra máy móc 3. Kiểm tra và thay thế động cơ 4. Thay thế bảng điện
E064	Lỗi bộ mã hóa trục chính	1. Dây mã hóa kém 2. Bộ mã hóa bị hỏng	1. Kiểm tra hệ thống dây mã hóa động cơ 2. Thay thế động cơ trục chính
E065	Trục chính bị chặn	1. Tải quá nặng 2. Trục chính bị kẹt cơ học	1. Giảm tải 2. Kiểm tra máy

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E066	Bộ điều khiển xoay trục phát hiện bức tường	Tải trọng trục chính quá lớn	Kiểm tra cấu trúc cơ khí trục chính cho các vấn đề
E067	Y servo bảo vệ phần cứng	1. Động cơ bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và ngắn mạch 2. Động cơ bị kẹt 3. Bảng điều khiển Y bị hỏng 4. Các thông số không chính xác	1. Kiểm tra và thay thế động cơ 2. Kiểm tra máy móc 3. Đặt lại bảng điều khiển Y 4. Reset hoặc chuyển hướng tham số
E068	Y servo HOC		Báo động chờ
E069	Y servo AD mô-đun ban đầu sửa lỗi		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E070	Y servo ngoại lệ tham số lưu trữ	Chip bộ nhớ bất thường	Thay thế chip
E071	Y servo ngoại lệ tham số hệ thống	Lỗi cấu hình tham số	Kiểm tra cấu hình tham số
E072	Y servo AD lỗi mô-đun lấy mẫu		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E073	Y servo ngắt kết nối bộ mã hóa	1. Bộ mã hóa servo Y có tiếp xúc hoặc ngắt kết nối kém 2. Động cơ servo Y bị hỏng 3. Bảng điều khiển Y bị hỏng	1. Kiểm tra dòng bộ mã hóa Y servo 2. Thay thế động cơ servo Y 3. Thay thế bảng điều khiển Y
E074	Y servo bộ mã hóa AB can thiệp	1. Chương trình bảng điều khiển Y là phiên bản cũ 2. Bộ mã hóa servo có tiếp xúc xấu hoặc bị ngắt kết nối	1. Nhìn vào màn hình "Trình điều khiển nội bộ" - "Y servo" - "Số phiên bản", nếu là 1, có nghĩa là phiên bản cũ cần được đưa trở lại nhà máy để cập nhật chương trình 2. Kiểm tra cáp mã hóa
E075	Y servo bộ mã hóa Z can thiệp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E074
E076	Y servo lỗi áp suất xe buýt		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E410
E077	Y servo lỗi quá áp bus		Báo động chờ
E078	Y servo lỗi quá tải phần mềm		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E079	Y servo lỗi quá tải động cơ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E080	Y servo tình trạng quá tải ổ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E081	Y servo động cơ quá nóng	Động cơ quá tải	Giảm hoạt động tải
E082	Y servo lái xe quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029
E083	Y servo ngoại lệ người hâm mộ		Báo động chờ
E084	Tốc độ servo Y quá lớn	1. Việc nối dây cáp và cáp mã hóa sai 2. Đầu ra tần số xung của bộ điều khiển quá lớn 3. Tỷ số truyền điện tử quá lớn 4. Cài đặt khuếch đại servo quá lớn	1. Việc nối dây của cáp nguồn động cơ servo và cáp bộ mã hóa có chính xác và bị hỏng không 2. Đầu ra tần số xung của bộ điều khiển quá lớn 3. Giảm tỷ số truyền điện tử 4. Cố gắng điều chỉnh mức tăng servo bằng tay hoặc tự động trở lại
E085	Độ lệch vị trí servo Y quá lớn	1. Y chương trình bảng servo là phiên bản cũ 2. Bị kẹt cơ	1. "Ổ đĩa trong" - "Y Servo" trên màn hình - Không có số phiên bản có nghĩa là phiên bản cũ cần được đưa trở lại nhà máy để cập nhật chương trình 2. Kiểm tra máy móc

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E086	Y servo mất pha điện áp bus	1. Hệ thống dây điện kém 2. Động cơ bị hỏng 3. Bảng điều khiển Y bị hỏng	1. Kiểm tra hệ thống dây điện động cơ 2. Thay thế động cơ 3. Thay thế bảng điều khiển Y
E087	Y servo lỗi trình tự pha động cơ	Trình tự pha sai	Đấu dây đúng trình tự
E088	Y servo drive điện nhập sai làm		Báo động chờ
E089	Y servo lỗi quá tải điện trở thắng		Báo động chờ
E090	Y servo bộ mã hóa tuyệt đối quá nóng		Báo động chờ
E091	Y servo điện áp pin thấp	Hết pin	Pin thay thế
E092	Y servo mất thông tin vị trí nhiều lần		Báo động chờ
E093	Y servo lái xe và động cơ không khớp	Mô hình động cơ không phù hợp	Thay thế mô tơ servo
E094	Trả về nguồn gốc servo servo không thành công	1. Có vấn đề với bộ mã hóa 2. Có một vấn đề với hướng của ổ đĩa 3. Điện trở giới hạn dòng xung lớn	1. Đại tu bộ mã hóa 2. Đại tu hướng ổ đĩa 3. Hạ điện áp nguồn
E095	Y servo nguồn điện chính bị tắt		Báo động chờ
E096	Y servo học bù góc không thành công		Báo động chờ
E097	Y servo tắt nguồn và khởi động lại	1. Tải quá mức 2. Bảo vệ quá nhiệt 3. Vít hoặc đai ốc bị hỏng	1. Giảm hoạt động tải 2. Xử lý làm mát 3. Phụ kiện bảo dưỡng
E098	Y servo khởi tạo lỗi LAN9252		Báo động chờ
E099	Y servo đã ngắt kết nối DSP và ESC		Báo động chờ
E100	Y servo giao tiếp với máy chủ bị gián đoạn		Báo động chờ
E101	Y servo PDO thông số giao tiếp chỉ đọc		Báo động chờ
E102	Y servo PDO không tìm thấy chỉ mục		Báo động chờ
E103	Y servo PDO thời gian đồng bộ hóa ngoài phạm vi		Báo động chờ
E104	Y servo PDO dữ liệu nằm ngoài phạm vi		Báo động chờ
E105	Y servo UVW ngắn mạch xuống đất	1. Trình tự pha sai 2. Điện áp nguồn quá cao	1. Điều chỉnh trình tự pha 2. Hạ điện áp nguồn
E106	Y servo nhận dạng quán tính không thành công		Báo động chờ
E107	Y servo đọc và ghi mã hóa EEPROM không thành công		Báo động chờ
E108	Y servo giới hạn vị trí dương		Báo động chờ

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E109	Y servo giới hạn phủ định vị trí		Báo động chờ
E110	Y servo phạm vi tỷ lệ bánh răng điện tử		Báo động chờ
E111	Y servo tần số xung đầu vào quá cao		Báo động chờ
E112	Bảo vệ phần cứng trục chính	1. Động cơ bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và ngắn mạch 2. Động cơ bị kẹt 3. Mô-đun trục chính của bảng điện bị hỏng	1. Kiểm tra và thay thế động cơ 2. Kiểm tra máy móc 3. Thay thế bảng điện
E113	Bộ mã hóa trục chính bị ngắt kết nối	1. Tiếp xúc kém hoặc dây bị hỏng của bộ mã hóa trục chính 2. Động cơ trục chính bị hỏng	1. Kiểm tra dòng mã hóa trục chính 2. Thay thế động cơ trục chính
E114	Bộ mã hóa trục chính AB can thiệp	1. Chương trình bảng điện là phiên bản cũ 2. Tiếp xúc kém hoặc dây bị hỏng của bộ mã hóa trục chính	1. Nhìn vào màn hình "Internal Drive" - "Trục chính" - "Số phiên bản", 1 có nghĩa là phiên bản cũ cần được đưa trở lại nhà máy để cập nhật chương trình 2. Kiểm tra cáp mã hóa
E115	Mã hóa trục chính Z nhiễu		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E114
E116	Dữ liệu đa biến trục chính ra khỏi phạm vi		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E092
E117	Trục chính bộ mã hóa tuyệt đối quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E090
E118	Điện áp pin trục chính thấp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E091
E119	Vị trí quay vòng nhiều trục chính đã bị mất		Báo động chờ
E120	Động cơ trục chính quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E121	Ổ trục chính quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E122	Trục chính điện trở quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E089
E123	Động cơ trục chính quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E415
E124	Ổ trục chính quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E416
E125	Xe buýt trục chính thiếu điện áp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E410
E126	Thanh áp lực trục chính		Báo động chờ
E127	Trục chính mất điện		Báo động chờ
E128	Phần mềm trục chính quá dòng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E410
E129	Vị trí trục chính giới hạn dương		Báo động chờ
E130	Vị trí trục chính giới hạn âm		Báo động chờ
E131	Lỗi tỷ số truyền trục chính		Báo động chờ
E132	Tần số xung đầu vào trục chính quá cao		Báo động chờ
E133	Độ lệch vị trí trục chính quá lớn	1. Chương trình bảng trục chính là phiên bản cũ 2. Bị kẹt cơ	1. Nhìn vào màn hình "Ổ đĩa trong" - "Trục chính" - "Không có số phiên bản có nghĩa là phiên bản cũ cần được đưa trở lại nhà máy để cập nhật chương trình 2. Kiểm tra máy móc

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E134	Tốc độ trục chính quá cao	1. Lỗi dây 2. Gia tốc quá cao 3. Điện áp lưới quá thấp 4. Công suất trục chính thấp 5. Ngắn mạch trục chính xuống đất	1. Kiểm tra đường dây 2. Giảm gia tốc 3. Kiểm tra nguồn điện đầu vào 4. Chọn một trục chính có mức công suất lớn 5. Kiểm tra xem trục chính có bị ngắn mạch xuống đất không
E135	Trở về nguồn gốc trục chính không thành công		Báo động chờ
E136	Mất điện áp trục chính bus		Báo động chờ
E137	Lỗi trình tự pha động cơ trục chính	Trình tự pha đảo	Đo bằng đồng hồ vạn năng để khôi phục chuỗi pha chính xác
E138	Trục chính UVW ngắn mạch xuống đất		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E105
E200	XY báo động Drive	1. Trình điều khiển dây là xấu 2. Ổ đĩa bị hỏng	1. Kiểm tra hệ thống dây điện 2. Thay thế bo mạch chủ
E201	X báo động Drive		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E200
E202	Y báo động Drive		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E200
E203	Vui lòng đặt lại trục chính	1. Cuộn dây là bình thường nhưng công việc thỉnh thoảng báo cáo rằng phần mềm và phần cứng bảng điện quá cũ 2. Trục chính bị kẹt 3. Các tham số không chính xác, chẳng hạn như P665 ~ P668 4. Broken hoặc tiếp xúc kém của bộ mã hóa trục chính 5. Động cơ trục chính bị hỏng 6. Bo mạch nguồn hoặc phần cứng bo mạch chủ là xấu 7. Bo mạch chủ và bảng điện kết nối với đường dây thử trang phục tiếp xúc kém	1. Xem "Xem trước ổ đĩa trong" - "Trục chính" - "Số phiên bản" trên màn hình. Nếu nó thấp hơn 2, bạn cần cập nhật chương trình. 2. Xoay thủ công, kiểm tra máy móc 3. Reset hoặc chuyển hướng tham số 4. Kiểm tra hệ thống dây điện, quay lại bằng tay để xem QEP màn hình có thay đổi một chu kỳ hay không và xem "mức trục 0 bit" có thay đổi không. Nếu không có thay đổi, điều đó có nghĩa là dây bộ mã hóa bị hỏng hoặc động cơ bị hỏng hoặc bo mạch nguồn bị hỏng. 5. Đặt lại động cơ trục chính 6. Đặt lại bảng điện hoặc bo mạch chủ 7. Kiểm tra cáp kết nối
E204	Hướng sai của động cơ chính	1. Tham số hướng động cơ chính được đặt không chính xác. 2. Báo cáo thỉnh thoảng là sự cố bảng điện	1. Thay đổi các thông số hướng động cơ chính trong phần mềm hoặc màn hình 2. Thay thế bảng điện
E205	Khung không được đặt xuống	Khung nhấn hiện tại được nâng lên	Nhấp vào nút "bấm hộp" để hạ hộp bấm
E206	Ban đầu bị trục trặc	1. Kết nối cáp đầu 1.Bad 2. Tấm đầu bị hư 3. Bo mạch chủ bị hỏng	1. Kiểm tra cáp kết nối đầu giường 2. Đặt lại bảng đầu 3. Thay thế bo mạch chủ

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E207	IO nhập siêu Times	1. Đầu nối hoặc cảm biến IO đầu vào tương ứng bị hỏng 2. Cơ chế IO đầu vào tương ứng không thể được kích hoạt 3. Tham số cài đặt hoặc lỗi cài đặt tệp 4. Cảm biến IO hoặc bảng PCB tương ứng bị hỏng	1. Test dây hoặc cảm biến 2. Kiểm tra cấu trúc cơ khí 3. Kiểm tra hoặc chuyển hướng các tham số và xử lý tệp 4. Xác nhận xem IO tương ứng có thể được kích hoạt bằng tay trong màn hình "kiểm tra đầu vào" hay không, nếu không, hãy thay thế nó.
E208	Áp suất khí quyển không đủ	1. Áp suất không khí không đủ 2. Lỗi thiết bị phát hiện	1. Kiểm tra xem nguồn cung cấp không khí có bình thường không 2. Kiểm tra thiết bị phát hiện áp suất không khí
E209	Động cơ kéo không đủ	1. Các tham số không chính xác, chẳng hạn như cực tính của việc cắt chỉ 2. Hệ thống dây của cảm biến không cắt tĩa là xấu hoặc xấu 3. Cảm biến hoặc khớp nối động cơ bị lỏng và bù Động cơ 4. Scissor bị kẹt 5. Thiệt hại về động cơ 6. Bảng điều khiển động cơ tương ứng bị hỏng	1. Retet tham số 2. Kiểm tra hệ thống dây điện hoặc thay thế cảm biến 3. Máy móc kiểm tra 4. Kiểm tra động cơ kéo 5. Đặt lại động cơ 6. Đặt lại bảng điều khiển tương ứng
E210	Chân ép không phải ở gốc	Lỗi cài đặt tham số 1. Zero 2. Nếu là vị trí 0 bên ngoài, dây cảm biến vị trí 0 bị hỏng hoặc bị hỏng hoặc cài đặt bị lỏng 3. Nếu đó là vị trí 0 của bộ mã hóa động cơ, dòng bộ mã hóa bị lỗi hoặc bị hỏng. 4. Động cơ chân vịt bị kẹt hoặc khớp nối bị lỏng. 5. thiệt hại về động cơ 6. bảng điều khiển động cơ tương ứng bị hỏng	1. Thay đổi tham số zero P687 2. Kiểm tra hệ thống dây điện hoặc thay thế cảm biến 3. Kiểm tra dòng mã hóa hoặc thay thế động cơ 4. kiểm tra cấu trúc cơ khí 5. Đặt lại động cơ 6. Đặt lại bảng điều khiển tương ứng
E211	Grab không phải ở gốc		Kiểm tra xem tín hiệu số 0 của động cơ kẹp dây có bình thường không
E212	Máy cắt không phải ở gốc	1. Dây cảm biến bị hỏng hoặc hỏng 2. Sensor vị trí lắp đặt sai lệch 3. động cơ máy cắt bị kẹt hoặc lỏng lẻo 4. Lỗi cài đặt tham số 5. trình điều khiển máy cắt điều khiển cho phép IO bất thường hoặc lỗi van gas 6. thiệt hại về động cơ 7. Kiểm soát dòng hoặc trình điều khiển xấu	1. Kiểm tra hệ thống dây điện hoặc thay thế cảm biến 2. Điều chỉnh vị trí lắp đặt cảm biến 3. Kiểm tra động cơ máy cắt 4. Reset hoặc chuyển hướng tham số 5. kiểm tra cắt đến chức năng IO tương ứng, chẳng hạn như nâng và xoay IO 6. Đặt lại động cơ 7. kiểm tra đường dây, thay thế trình điều khiển

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E213	Khâu ngắt kết nối	1. Chỉ may bị hỏng 2. Lỗi thiết bị phát hiện kết nối 3. Lỗi tham số, chẳng hạn như P55-P59	1. Xâu kim lại 2. Kiểm tra thiết bị phát hiện ngắt kết nối và xác nhận cảm biến trên giao diện "Kiểm tra đầu vào" Thông số 3. Đặt lại thông số
E214	Việc đã đầy	Nhắc khi "Số lượng mảnh hiện tại" đạt đến "Tổng số mảnh" trong thống kê xử lý	1. Giá trị hiện tại của các bộ phận được thiết kế lại hoặc tổng số lượng mảnh 2. Nếu bạn không cần đếm số liệu thống kê, bạn có thể tắt chức năng đếm mảnh trong "Cài đặt thống kê"
E215	Tóm lại đã hết	"Độ dài được sử dụng trạng thái" của giao diện thống kê xử lý lớn hơn hoặc bằng "tổng chiều dài của dòng dưới cùng"	1. Cần thay đổi móc suốt và đặt lại tổng chiều dài suốt chỉ tương ứng. 2. Nếu bạn không cần sử dụng số liệu thống kê dòng dưới cùng, bạn có thể tắt chức năng này trong "cài đặt thống kê"
E216	Tập tin lớn	Số lượng mũi khâu của tệp đồ họa vượt quá phạm vi tối đa	Cần thay thế các tập tin đồ họa nhỏ
E217	Tập tin không có việc làm	1. Trong tệp khóa, nếu nhãn điện tử không quét tên đồ họa hiện có, hãy bấm Bắt đầu 2. Lỗi chuyển tập tin màn hình và bo mạch chủ	1. Cần quét lại hoặc chuyển đổi tập tin đồ họa 2. Kiểm tra cáp màn hình và nâng cấp bo mạch chủ và chương trình màn hình
E218	Công việc chờ đợi số liệu	1. Tệp quá lớn, bo mạch chủ chờ màn hình chuyển tệp trong khi xử lý 2. Cáp màn hình có tiếp xúc kém hoặc bị ngắt kết nối. 3. Dòng màn hình được buộc bằng nguồn nhiễu mạnh 4. màn hình hoặc chương trình bo mạch chủ quá cũ 5. Phản cứng màn hình hoặc bo mạch chủ bị hỏng	1. Cần chờ một lúc để tự động biến mất 2. Kiểm tra dòng màn hình 3. Dây màn hình phụ từ dây nhiễu mạnh như dây nguồn động cơ 4. Nâng cấp màn hình hoặc chương trình bo mạch chủ mới nhất 5. Kiểm tra xem bạn có thể nâng cấp chương trình bo mạch chủ hay không, kiểm tra xem giao tiếp có bình thường trong giao diện "Kiểm tra truyền" hay không và thay thế phần cứng nếu nó không bình thường
E219	Vui lòng liên hệ với nhà sản xuất	Ngoại lệ phần cứng bo mạch chủ	Liên hệ nhà sản xuất thiết bị
E220	Sai lầm của tập tin được nâng cấp	1. Tệp nâng cấp không phù hợp với hệ thống này. 2. Tệp nâng cấp bị hỏng	1. Sử dụng tệp nâng cấp tương ứng, chẳng hạn như hệ thống BP01 chỉ có thể nâng cấp chương trình BP01 2. Xác nhận xem tệp nâng cấp trong ổ flash USB có bị hỏng không
E221	Nâng cấp kiểu tập tin sai	Tệp nâng cấp bị hỏng hoặc tệp nâng cấp không phù hợp với hệ thống này.	Cần chọn loại tệp nâng cấp tương ứng để nâng cấp
E222	Không xác minh hệ thống nâng cấp, không thể nâng cấp	Bo mạch chủ phần cứng bất thường	Liên hệ với nhà sản xuất thiết bị
E223	Không phải cùng một tệp nâng cấp nhà sản xuất OEM	Phiên bản nâng cấp không khớp	Tập tin nâng cấp chính hãng không tương ứng với hệ thống này

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E224	Ban đầu không kết nối	- Đường kết nối giữa bo mạch đầu và bo mạch chủ bị hỏng hoặc giao diện bị lỏng - Lỗi phần cứng của bảng đầu hoặc bảng chính	- Kiểm tra cáp kết nối của tấm đầu - Thay thế bảng đầu hoặc bo mạch chủ
E225	Kết nối bảng điều khiển chính	- Giao diện cáp màn hình bị lỏng hoặc hỏng - Lỗi phần cứng màn hình hoặc bo mạch chủ	- Kiểm tra xem cáp màn hình có xấu hay hỏng không - Thay thế màn hình hoặc bo mạch chủ
E226	Tập tin hiện thời không hợp lệ	- Nhấp vào Nâng cấp mà không chọn tệp nâng cấp - Tệp đọc bị hỏng hoặc sai loại - U đĩa không tương thích hoặc bị hỏng	- Nhập đĩa U và chọn tệp nâng cấp - Đặt lại các tài liệu chính xác - Đặt lại đĩa U
E227	Truyền tập tin thất bại	- Giao diện cáp màn hình bị lỏng hoặc ngắt kết nối - Chương trình màn hình hoặc bo mạch chủ quá cũ - Lỗi màn hình hoặc bo mạch chủ - dòng màn hình được gắn với một nguồn nhiễu mạnh	- Kiểm tra dòng màn hình - Nâng cấp màn hình hoặc chương trình bo mạch chủ mới nhất - Kiểm tra xem bạn có thể nâng cấp chương trình bo mạch chủ hay không, kiểm tra xem giao tiếp có bình thường trong giao diện "Kiểm tra truyền" hay không và thay thế phần cứng nếu nó không bình thường - Dây màn hình phụ từ dây nhiễu mạnh như dây nguồn động cơ
E228	Dữ liệu vượt ra ngoài phạm vi	Dữ liệu tệp đồ họa hiện tại vượt quá giới hạn định dạng tối đa	Kiểm tra xem dữ liệu đồ họa có bất thường không
E229	Góc sửa đổi quá lớn	Một sửa đổi duy nhất của giá trị góc đồ họa là quá lớn	Giảm giá trị góc sửa đổi
E230	Dữ liệu đồ họa đang tải	Xử lý dữ liệu đồ họa cần thiết	Cần đợi một lúc trước khi tiếp tục
E231	Báo động chân Follower	- Động cơ chân vịt bị kẹt khi nó quay - Lỗi cài đặt tham số	- Kiểm tra xem động cơ chân vịt có bình thường không - Reset tham số
E232	Không phát hiện thấy đĩa U	- Đĩa U không được chèn hoặc bị hỏng - Giao diện đĩa U của màn hình bị hỏng	- Re-insert đĩa U hoặc thay thế đĩa U - Nhập giao diện đĩa U khác hoặc thay đổi màn hình
E233	Tập tin đọc viết sai	Xảy ra lỗi trong khi đọc hoặc ghi từ ổ flash USB	- Đặt lại các tập tin đồ họa - Re-insert đĩa U hoặc thay thế đĩa U
E234	Dữ liệu đồ họa vượt ra ngoài	- Kích thước tệp quá lớn để vượt quá phạm vi có thể xử lý - Tệp nhỏ nhưng bù từ phạm vi có thể xử lý - Head offset nằm ngoài giới hạn - Các thông số được đặt không chính xác, chẳng hạn như kích thước của tấm áp suất	- Đặt lại đồ họa với chiều cao và chiều rộng nhỏ hơn - Đặt lại vị trí điểm tham chiếu - Đặt lại giá trị bù đầu của đầu 2 hoặc đầu 3. - Đặt kích thước trục lần tương ứng với máy
E235	Không phải tập tin đồ họa	Nội dung tệp hoặc lỗi định dạng	Thay thế tệp đồ họa để nhận biết
E236	Thiệt hại sắt điện	Bo mạch chủ xấu	Thay thế bo mạch chủ
E237	Vui lòng đặt mật khẩu quản trị	Không có mật khẩu quản trị được đặt	Cần đặt mật khẩu quản trị trước

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E238	Không thể chỉnh sửa	Không có hướng dẫn chỉnh sửa hoặc tập tin	Không có hướng dẫn chỉnh sửa hoặc tập tin
E239	Vui lòng liên hệ với nhà sản xuất	Liên hệ với nhà sản xuất	Liên hệ với nhà sản xuất
E240	Liên lạc bị trục trặc 2	1. Giao tiếp xấu hoặc làm hỏng màn hình dẫn đến lỗi giao tiếp CAN 2. Chương trình màn hình hoặc bo mạch chủ quá cũ 3. Màn hình hoặc bo mạch chủ bị hỏng	1. Kiểm tra dòng màn hình 2. Nâng cấp màn hình hoặc chương trình bo mạch chủ mới nhất 3. Thay thế màn hình hoặc bo mạch chủ
E241	Thời gian không bình thường	Ngày giờ hiện tại không chính xác	1. Thời gian được sửa đổi bất hợp pháp 2. Pin bo mạch chủ yếu.
E242	Không có công việc IO	1. Công việc cho phép tín hiệu IO đầu vào không bình thường. 2. Lỗi cài đặt tham số	1. Kiểm tra IO tương ứng 2. Tắt chức năng bật chức năng đầu vào của IO IO và đặt giá trị tham số thành 0
E243	Đang chờ nhập IO	1. Tín hiệu IO đầu vào trong tệp chờ 2. Cảm biến IO đầu vào tương ứng có tiếp xúc kém hoặc bị hỏng hoặc không thể kích hoạt 3. Lỗi cài đặt tham số hoặc tệp	1. Tự động biến mất khi phát hiện IO tương ứng 2. Kiểm tra lỗi cảm biến 3. Đặt lại các tham số hoặc xử lý tệp
E244	Thực hiện chậm trễ	1. Thực hiện lệnh trì hoãn trong tệp đồ họa 2. Thời gian trễ quá dài	1. Nó tự động biến mất sau khi hoàn thành sự chậm trễ 2. Đặt lại độ trễ khi thích hợp
E245	Tên tập tin quá dài	Tên tệp được ghi trong thẻ điện tử dài hơn 32 byte (32 ký tự tiếng Anh hoặc 16 tiếng Trung Quốc)	Cần rút ngắn độ dài của tên tệp trước khi viết
E246	Hãy nhắc chân ép	Chân ép không nâng lên	Nhấp vào nút "Chân ép" để nâng chân chân vịt
E247	Khung không được nhấn xuống	Khung không ấn	Nhấp vào nút "nhấn khung" để hạ thấp khung
E248	Khung phụ không được nhấn xuống	1. Áp suất khung phụ 2. Lỗi cài đặt tham số	1. Nhấp vào nút IO tương ứng của khung áp suất phụ 2. Reset tham số
E249	Khung và khung phụ không được nhấn xuống	1. Khung chưa hoàn thành và khung phụ 2. Lỗi cài đặt tham số	1. Nhấp vào nút tương ứng để ấn xuống cả khung nhấn và khung nhấn phụ. 2. Reset tham số
E250	Các vật liệu cơ sở đã được sử dụng lên	Ra khỏi vật liệu cơ sở đã	Cần thay thế bằng vật liệu cơ sở đột lỗ mới
E251	Đặt lại thất bại	Việc thiết lập lại không thành công do nhiều lý do, chẳng hạn như nguồn gốc không thể được tìm thấy trong khi thiết lập lại	Chuyển đến "Cài đặt phụ trợ" - "Truyền thử nghiệm" - "Nhật ký báo động" để xem cảnh báo nào đã xảy ra trong lỗi thiết lập lại này. Tham khảo các lỗi báo động trước đó để giải quyết các báo động này và đặt lại chúng

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E252	Lỗi động cơ quay	1. Báo động động cơ quay do quá tải cơ học, vv 2. Dây động cơ của động cơ quay bị hỏng, giao diện bị lỏng và kết nối giữa động cơ và trình điều khiển bị lỗi 3. Trình điều khiển trục quay bị hỏng 4. Động cơ quay bị hỏng	1. Kiểm tra xem máy có bị kẹt không 2. Kiểm tra hệ thống dây điện tương ứng 3. Thay thế trình điều khiển nhấp nháy 4. Thay thế động cơ
E400	Bảng điều khiển không thể được kết nối	Mạch bất thường của bo mạch chính	Đại tu mạch bo mạch chủ
E401	(0x) Bảo vệ phần cứng bảng điều khiển	1. Động cơ bị hỏng hoặc dây động cơ bị hỏng và ngắn mạch 2. Động cơ bị kẹt 3. Bảng điều khiển bị hư 4. Các thông số không chính xác	1. Kiểm tra và thay thế động cơ 2. Kiểm tra máy móc 3. Thay thế bảng điều khiển Y 4. Đặt lại hoặc chuyển hướng các tham số
E402	(0x) Bảng điều khiển HOC		Báo động chờ
E403	(0x) Lỗi trình điều khiển ban đầu mô-đun AD		Báo động chờ
E404	(0x) Lỗi lưu trữ tham số bảng điều khiển	1. Trí nhớ bất thường 2. Không đủ bộ nhớ	1. Bộ nhớ bảo trì 2. Mở rộng bộ nhớ hoặc xóa dữ liệu
E405	(0x) Thông số hệ thống bảng điều khiển là bất thường	Có một vấn đề với ổ đĩa	Cập nhật ổ đĩa
E406	(0x) Mô-đun lấy mẫu AD của bảng điều khiển bị lỗi		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E407	(0x) Bộ mã hóa bảng điều khiển bị ngắt kết nối	1. Bộ mã hóa của bảng điều khiển được kết nối kém hoặc ngắt kết nối 2. Động cơ bị hỏng 3. Bo mạch chủ bị hỏng	1. Kiểm tra cáp mã hóa của bảng điều khiển 2. Thay thế động cơ 3. Thay thế bo mạch chủ
E408	(0x) Bộ mã hóa bảng điều khiển nhiễu AB	1. Chương trình điều khiển là phiên bản cũ 2. Tiếp xúc kém hoặc dây bị hỏng của bộ mã hóa servo	1. Nhìn vào màn hình "Ổ đĩa trong" - "Y Servo" - "Số phiên bản", 1 có nghĩa là phiên bản cũ cần được đưa trở lại nhà máy để cập nhật chương trình 2. Kiểm tra cáp mã hóa
E409	(0x) Bộ mã hóa bảng điều khiển nhiễu Z		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E408
E410	(0x) Bảng điều khiển xe buýt không điện áp	1. Sụt điện áp 2. Tải xe buýt quá nặng 3. Lỗi máy biến áp	1. Tăng điện áp 2. Giảm hoạt động tải 3. Sửa chữa hoặc thay thế máy biến áp
E411	(0x) Bảng điều khiển xe buýt quá áp		Báo động chờ
E412	(0x) Phần mềm bảng điều khiển quá dòng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E413	(0x) Quá tải bảng điều khiển động cơ		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E414	(0x) Quá tải bảng điều khiển trình điều khiển	1. Ma sát quá mức làm tăng tải hoạt động 2. Không đủ năng lượng hoặc điều chỉnh không đúng các tham số bên trong	1. Bôi trơn 2. Điều chỉnh mức tăng hoặc điều chỉnh các tham số

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E415	(0x) Bảng điều khiển động cơ quá nóng		Báo động chờ
E416	(0x) Trình điều khiển bảng điều khiển quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029
E417	(0x) Quạt bất thường trên bảng điều khiển		Báo động chờ
E418	(0x) Tốc độ bảng điều khiển quá cao	1. Lỗi dây 2. Gia tốc quá cao 3. Điện áp lưới quá thấp 4. Công suất trình điều khiển thấp 5. Trình điều khiển ngắn mạch	1. Kiểm tra đường dây 2. Giảm gia tốc 3. Kiểm tra nguồn điện đầu vào 4. Chọn trình điều khiển với mức năng lượng lớn 5. Kiểm tra nếu ổ đĩa bị thiếu
E419	(0x) Độ lệch vị trí bảng điều khiển quá lớn	1. Tham số độ lệch vị trí được đặt quá nhỏ 2. Lỗi bảng mạch đơn vị servo 3. Đầu dây U \ V \ W của mô tơ servo không bình thường (thiếu dây) 4. Điều chỉnh độ lợi kém của bộ phận servo 5. Tần số của xung lệnh vị trí quá cao 6. Các điều kiện tải không phù hợp với thông số kỹ thuật của động cơ	1. Đặt lại các tham số chính xác 2. Thay thế bộ phận servo 3. Sửa dây dẫn động cơ (bộ mã hóa) 4. Tăng mức tăng vòng lặp tốc độ và tăng vòng lặp vị trí 5. Giảm dần tần số lệnh vị trí, thêm chức năng trơn tru, đánh giá lại tỷ số truyền điện tử 6. Đánh giá lại tải trọng hoặc công suất động cơ
E420	(0x) Lỗi trình tự pha động cơ bảng điều khiển	(0x) Mất điện áp trên bảng điều khiển	Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E086
E421	(0x) Bảng điều khiển đánh giá lỗi đầu vào hiện tại	(0x) Lỗi trình tự pha động cơ bảng điều khiển	Đo bằng đồng hồ vạn năng để khôi phục chuỗi pha chính xác
E422	(0x) Bảng điều khiển phanh quá tải điện trở	(0x) Đầu vào hiện tại được xếp hạng của bảng điều khiển không chính xác	Báo động chờ
E423	(0x) Sức cản phanh của bảng điều khiển bị quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E089
E424	(0x) Bộ mã hóa tuyệt đối của bảng điều khiển quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E090
E425	(0x) Điện áp pin của bảng điều khiển thấp		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E091
E426	(0x) Mất thông tin vị trí nhiều lượt của bảng điều khiển	Điện áp bộ mã hóa tuyệt đối loại pin quá thấp	Pin thay thế
E427	(0x) Trình điều khiển bảng điều khiển và động cơ không khớp	Trình điều khiển và động cơ không phù hợp	Ổ đĩa servo sử dụng giới hạn hiện tại, mô-men xoắn được giới hạn ở mức 50%
E428	(0x) Không trả lại nguồn gốc bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E094
E429	(0x) Nguồn điện chính của bảng điều khiển bị tắt	1. Điện áp quá thấp 2. Mất điện	1. Tăng điện áp 2. Bảo trì cung cấp điện
E430	(0x) Không thể điều khiển góc bảng điều khiển		Báo động chờ
E431	(0x) Tắt bảng điều khiển và khởi động lại		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E097

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E432	(0x) Lỗi khởi tạo bảng điều khiển LAN9252		Báo động chờ
E433	(0x) Giao tiếp giữa bảng điều khiển DSP và ESC bị gián đoạn		Báo động chờ
E434	(0x) Giao tiếp giữa bảng điều khiển và máy chủ bị gián đoạn thông qua cáp mạng		Báo động chờ
E435	(0x) Thông số truyền thông PDO của bảng điều khiển ở chế độ chỉ đọc		Báo động chờ
E436	(0x) Không có chỉ mục cho giao tiếp PDO của bảng điều khiển		Báo động chờ
E437	(0x) Thời gian đồng bộ hóa giao tiếp PDO của bảng điều khiển nằm ngoài phạm vi		Báo động chờ
E438	(0x) Dữ liệu truyền thông PDO của bảng điều khiển nằm ngoài phạm vi		Báo động chờ
E439	(0x) Bảng điều khiển UVW ngắn xuống đất		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E105
E440	(0x) Nhận dạng quán tính ổ đĩa không thành công		Báo động chờ
E441	(0x) Bộ mã hóa bảng điều khiển EEPROM đọc và ghi không thành công		Báo động chờ
E442	(0x) Giới hạn vị trí bảng điều khiển		Báo động chờ
E443	(0x) Giới hạn âm của vị trí bảng điều khiển		Báo động chờ
E444	(0x) Tỷ lệ bánh răng điện tử không chính xác của bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E110
E445	(0x) Tần số xung đầu vào của bảng điều khiển quá cao		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E132
E446	(0x) Cảnh báo quá nhiệt cho bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E081
E447	(0x) Bảng điều khiển quá nhiệt		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E081
E448	(0x) Cảnh báo quá tải động cơ bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E449	(0x) Cảnh báo quá tải trình điều khiển bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E450	(0x) Cảnh báo sai lệch quá mức của vị trí bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E419
E451	(0x) Cảnh báo quá tải phanh bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026

Mã lỗi	Mô tả lỗi	Fault Cause	Giải pháp
E452	(0x) Cảnh báo lái xe khi đi du lịch	Vượt quá giá trị đặt giới hạn phần mềm do hệ thống đặt	Sửa đổi thông số cài đặt hoặc đặt lại
E453	(0x) Cảnh báo đảo ngược bảng điều khiển đảo ngược	Vượt quá hành trình mục tiêu đã đặt	Nhấn nút reset để thiết lập lại
E470	(0x) Điện áp bảng điều khiển vượt quá tiêu chuẩn	Các vấn đề với bộ điều chỉnh điện áp	Đại tu điều chỉnh điện áp
E471	(0x) Bảng điều khiển thiếu điện áp	1. Điện áp không đủ, điện áp đầu vào bên ngoài quá thấp 2. Giao thoa sóng hài	1. Thay thế nguồn điện hoặc thêm bộ điều chỉnh 2. Cần cài đặt bộ lọc đặc biệt ở đầu vào của ổ servo để giải quyết vấn đề
E472	(0x) Phản cứng bảng điều khiển quá dòng	1. Điện áp nguồn quá lớn 2. Phản cứng bị hỏng, dẫn đến điện trở quá nhỏ	1. Giảm điện áp 2. Thay thế phản cứng
E473	(0x) Phần mềm bảng điều khiển quá dòng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E023
E474	(0x) Lỗi bộ mã hóa bảng điều khiển		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E024
E475	(0x) Bảng điều khiển mở mạch		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E025
E476	(0x) Bảng điều khiển quá tải		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E026
E477	(0x) Vị trí bảng điều khiển vượt quá dung sai		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E027
E478	(0x) Lỗi bảng điều khiển AD		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E028
E479	(0x) Bảng điều khiển quá nóng		Tham khảo Phương pháp xử lý lỗi E029

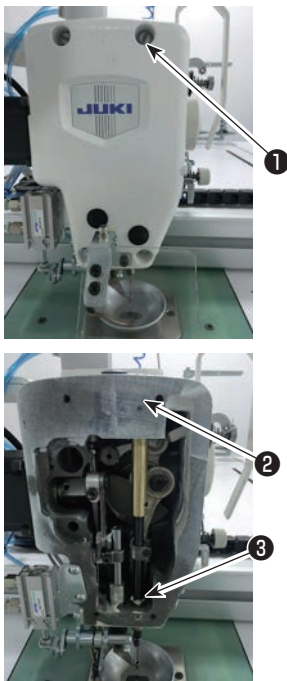
5. BẢO TRÌ MÁY MAY

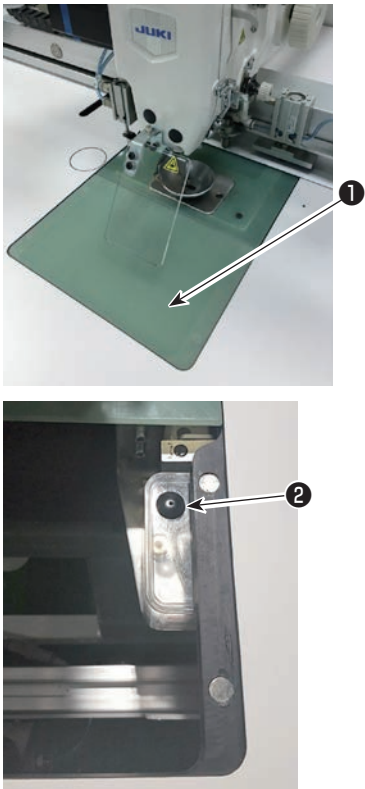


CẢNH BÁO :

TẮT điện trước khi bắt đầu công việc để ngăn ngừa tai nạn xảy ra bởi việc khởi động máy may đột ngột.

Ngoài ra, gắn các nắp đã được tháo ra trước khi vận hành trở lại.

Số	Khu vực	Giải thích	Thời gian hoạt động
1	Khu vực dưới mặt nguyệt, khu vực xung quanh mỏ ỏ, thuyền và phần bên trong của nó, khu vực chốt chỉ, khu vực trụ kim, các khu vực bên trong và bên ngoài chân vịt, mở hộp điều khiển điện tử như cửa vào và cửa ra không khí, và các khu vực tại đó chỉ thả, đầu mút chỉ và các vết bẩn khác có khả năng còn sót lại. 	Vệ sinh bề mặt của thiết bị bằng một công cụ như súng hơi. Cụ thể, vệ sinh các khu vực mà chỉ thả đã nói ở trên, đầu mút chỉ và các vết bẩn khác có khả năng vẫn còn sót lại.	Tám giờ
2	Bôi mỡ vào bạc lót trên và dưới của trụ kim.    Hình 1 Hình 2	1. Tháo vít ❶ của tấm bản mặt. Tháo tấm bản mặt. 2. Nới lỏng và tháo vít ❷ của bạc lót trên trụ kim và vít ❸ của bạc lót dưới trụ kim. 3. Căn chỉnh lỗ dầu của súng tra mỡ có lỗ ren trên bạc lót trên và dưới của trụ kim, thêm dầu mỡ. (Xem Hình 1 và 2.) 4. Lượng dầu cần thêm phải vượt quá 0,5 cm³. 5. Sau khi hoàn thành việc thêm dầu, siết chặt các vít của bạc lót trên và dưới của trụ kim và đưa tấm bản mặt về đúng vị trí. Siết chặt vít của tấm bản mặt. 6. Sử dụng mỡ bôi trơn gốc lithi-um Số 2. Không trộn nó với loại dầu mỡ bôi trơn khác để sử dụng.	Hoạt động trong 720 giờ

Số	Khu vực	Giải thích	Thời gian hoạt động
3	Bôi trơn thùng dầu mỡ ổ. 	1. Tháo nắp ❶. 2. Tháo nút cao su ❷ của thùng dầu. 3. Đổ dầu (hoặc dầu được chỉ định) vào thùng dầu qua lỗ nút cao su. 4. Khi lượng dầu trong thùng dầu đạt đến vạch dầu trên, dừng đổ dầu. 5. Lắp nút cao su trở lại và trả nắp về vị trí ban đầu của chúng.	Nếu mức dầu trong thùng dầu giảm xuống dưới vạch dầu dưới, hãy bổ sung dầu (hoặc dầu được chỉ định) vào thùng dầu.
4	Thêm dầu bôi trơn vào hộp số. 	1. Tháo vít ❶. Tháo nắp mỡ ổ ❷. Tháo vít ❸. Tháo nắp hộp số ❹ và miếng đệm. 2. Bôi trơn hộp số bằng dầu trắng Số 32 từng ít một. 3. Khi lượng dầu đạt đến một nửa đường kính của bánh xe chính, dừng bôi trơn. Trả lại nắp hộp số, miếng đệm, nắp và nắp mỡ ổ về vị trí ban đầu của chúng và siết chặt vít.	

5-1. Sự cố và biện pháp khắc phục (Các điều kiện may)

Sự cố	Nguyên nhân	Biện pháp khắc phục
1. Chỉ kim trượt ra ngoài khi bắt đầu may zigzag.	① Đường may chệch ra ngoài khi bắt đầu. ② Chỉ kim còn lại trên kim sau khi cắt chỉ quá ngắn. ③ Chỉ trên suốt quá ngắn. ④ Độ căng chỉ kim ở đường may 1 quá cao. ⑤ Mũi chỉ tại đường may 1 quá nhỏ.	○ Điều chỉnh khoảng hở có giữa kim và ổ chao. ○ Cài đặt khởi động mềm quá trình may khi bắt đầu may zigzag. ○ Giảm độ căng chỉ của bộ điều khiển căng chỉ Số 1. ○ Tăng độ căng chỉ của lò xo cuốn chỉ. ○ Giảm độ căng chỉ của chỉ trên suốt. ○ Tăng khoảng trống giữa đường dẫn lỗ kim và dao cố định. ○ Giảm sức căng chỉ trên kim tại mũi may đầu tiên, và kéo dài thời gian hoạt động AT lúc bắt đầu may. ○ Chính mũi chỉ tại đường may 1 dài hơn. ○ Giảm độ căng chỉ kim tại đường may 1.
2. Chỉ thường đứt hoặc chỉ sợi tổng hợp bị chẻ nhỏ.	① Móc hoặc giá đỡ vị trí của hốc đựng suốt chỉ có sai sót. ② Đường dẫn hướng lỗ kim bị trầy. ③ Chỉ đi vào rãnh trong ổ chao. ④ Độ căng chỉ kim quá lớn. ⑤ Độ căng của lò xo cuốn chỉ quá lớn. ⑥ Chỉ sợi tổng hợp bị tan chảy do nhiệt tạo phát ra từ kim. ⑦ Khi cắt ra, mũi kim đâm xuyên qua chỉ.	○ Tháo móc và mài móc hoặc giá đỡ vị trí của hốc đựng suốt chỉ bằng đá mài hoặc lau sạch chúng. ○ Đánh bóng đường dẫn hướng lỗ kim hoặc thay mới. ○ Tháo ổ chao để rút chỉ ra. ○ Giảm độ căng chỉ của chỉ trên lớn. ○ Giảm độ căng chỉ kim. ○ Sử dụng bộ làm mát kim tùy chọn. ○ Kiểm tra tình trạng nhám của mũi kim. ○ Dùng kim đầu tròn.
3. Kim hay bị gãy.	① Kim bị uốn cong. ② Kim tiếp xúc với kẹp chân vịt trung gian. ③ Kim quá nhỏ đối với vật liệu may. ④ Khe hở giữa kim và ổ chao quá nhỏ.	○ Thay kim cong. ○ Điều chỉnh vị trí kẹp chân vịt trung gian. ○ Thay bằng kim lớn hơn tùy theo vật liệu may. ○ Điều chỉnh khe hở giữa kim và ổ chao.
4. Không cắt chỉ. (Chỉ đối với chỉ trên suốt)	① Dao cố định bị cùn. ② Áp lực dao của dao cố định nhỏ. ③ Dao cố định nằm sai vị trí. ④ Bỏ qua đường may cuối cùng. ⑤ Độ căng chỉ trên suốt quá thấp. ⑥ Vải bị dịch chuyển	○ Thay dao cố định. ○ Điều chỉnh áp lực dao của dao cố định. ○ Sửa vị trí của dao cố định. ○ Sửa thời gian giữa kim và con thoi. ○ Tăng độ căng chỉ trên suốt. ○ Hạ độ cao của chân vịt trung gian.
5. Thường bị bỏ mũi chỉ.	① Để khe hở giữa kim và ổ chao không đúng. ② Vị trí của hốc ổ chao bên trong so với kim không đúng. ③ Kim bị uốn cong. ④ Chỉ kim sau khi cắt chỉ quá dài.	○ Điều chỉnh khe hở giữa kim và ổ chao. ○ Điều chỉnh vị trí của hốc ổ chao bên trong so với kim. ○ Thay kim cong. ○ Giảm độ căng chỉ của lò xo cuốn chỉ. ○ Tăng độ căng chỉ của bộ điều khiển căng chỉ Số 1.
6. Chỉ kim chạy sai mặt trên vật liệu.	① Độ căng chỉ kim không đủ cao. ② Chỉ kim sau khi cắt chỉ quá dài.	○ Tăng độ căng chỉ kim. ○ Tăng độ căng chỉ của bộ điều khiển căng chỉ Số 1.
7. Đứt chỉ tại thời điểm cắt chỉ.	① Dao nằm sai vị trí.	○ Sửa vị trí của dao.
8. Phần đầu chỉ của đường may 1 nằm đúng mặt trên vật liệu.	① Bỏ đường may tại đường may 1. ② Kim được sử dụng và chỉ được sử dụng quá dày so với đường kính trong của chân vịt trung gian. ③ Chân vịt trung gian nằm đúng vị trí so với kim. ④ Hướng của quạt gió không đúng. Do đó, không thể kẹp chỉ ở mũi kim bằng chân vịt hình đĩa.	○ Tăng chiều dài chỉ còn lại trên kim sau khi cắt chỉ. ○ Đổi chân vịt trung gian hiện tại bằng một chân vịt khác có đường kính trong lớn hơn. ○ Điều chỉnh tâm sai giữa chân vịt trung gian và kim sao cho kim đi vào giữa chân vịt trung gian. ○ Điều chỉnh hướng thổi của bộ phận thổi khí theo hướng may để có thể kẹp chỉ ở mũi kim bằng chân vịt hình đĩa.

Sự cố	Nguyên nhân	Biện pháp khắc phục
9. Chỉ trên kim bị mắc vào hốc ổ chao bên trong.	① Để khe hở giữa hốc ổ chao bên trong và ổ chao bên trong quá nhỏ.	○ Điều chỉnh khe hở giữa hốc ổ chao bên trong và ổ chao bên trong thích hợp theo độ dày của chỉ trên kim được sử dụng.
10. Phần viền của chỉ suốt tại đường may 2 khi bắt đầu may xuất hiện trên mặt phải.	① Suốt chỉ chạy không tải quá mức. ② Độ căng chỉ trên suốt quá thấp. ③ Độ căng chỉ kim ở đường may 1 quá cao.	○ Điều chỉnh chiều cao của lò xo để phòng chạy không tải của thuyền một cách phù hợp. ○ Tăng độ căng chỉ trên suốt. ○ Giảm độ căng chỉ kim tại đường may 1.

5-2. Loại bỏ pin

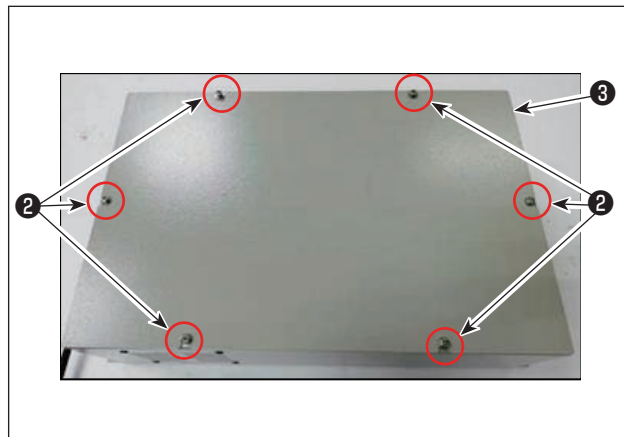


Bảng điều khiển có pin tích hợp để đồng hồ chạy ngay cả khi TẮT nguồn.
Đảm bảo loại bỏ pin theo luật pháp và quy định của địa phương.

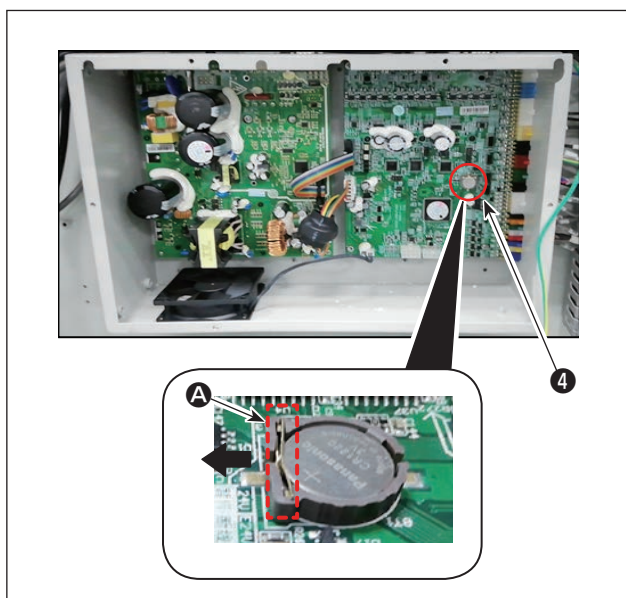
■ Cách tháo pin



1) Nhả khóa ❶ của cửa ở mặt sau hoặc mặt bên của máy may để mở cửa.

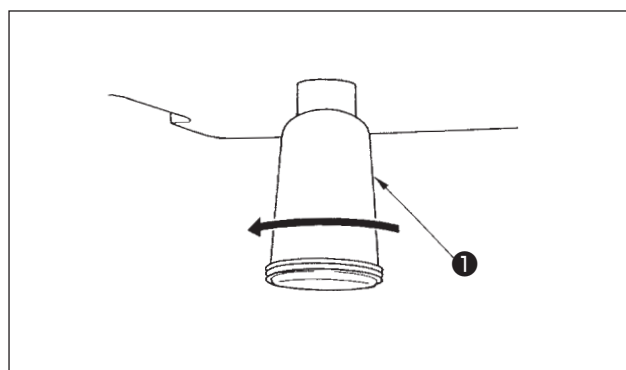


2) Tháo ốc vít nắp ❷ của hộp điện ❸ nằm bên trong cánh cửa. Sau đó, tháo nắp trước của hộp điện.



3) Trượt chốt chặn A của pin ❹ theo hướng mũi tên để tháo pin ❹.

5-3. Xả dầu thải



Khi bình dầu polyethylene ❶ đầy dầu, hãy tháo bình polyethylene ❶ và xả dầu.