

TIẾNG VIỆT

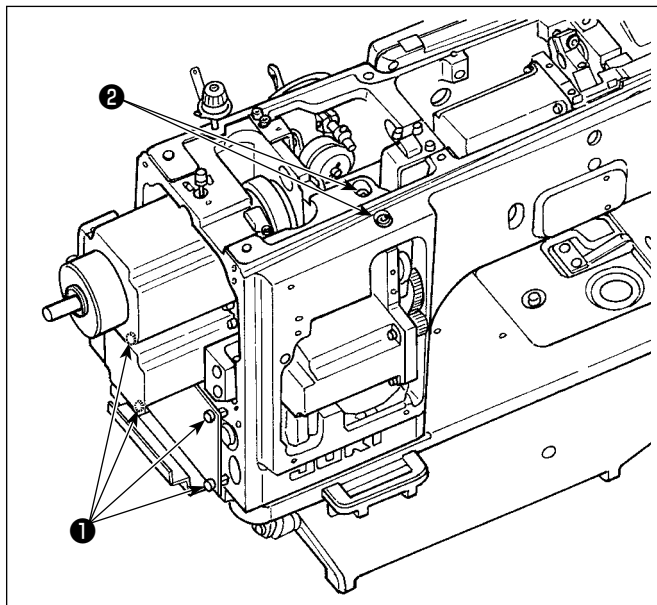
**Cần lại mũi đảo ngược (bộ)
HƯỚNG DẪN SỬ DỤNG**

Thủ tục lắp cho cần lại mũi đảo ngược (bộ)

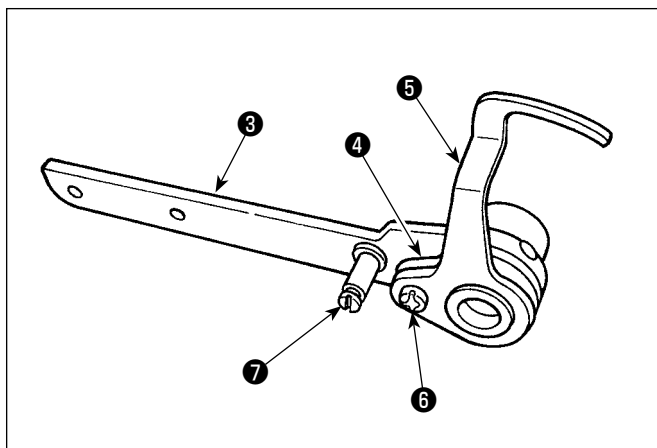


CẢNH BÁO :

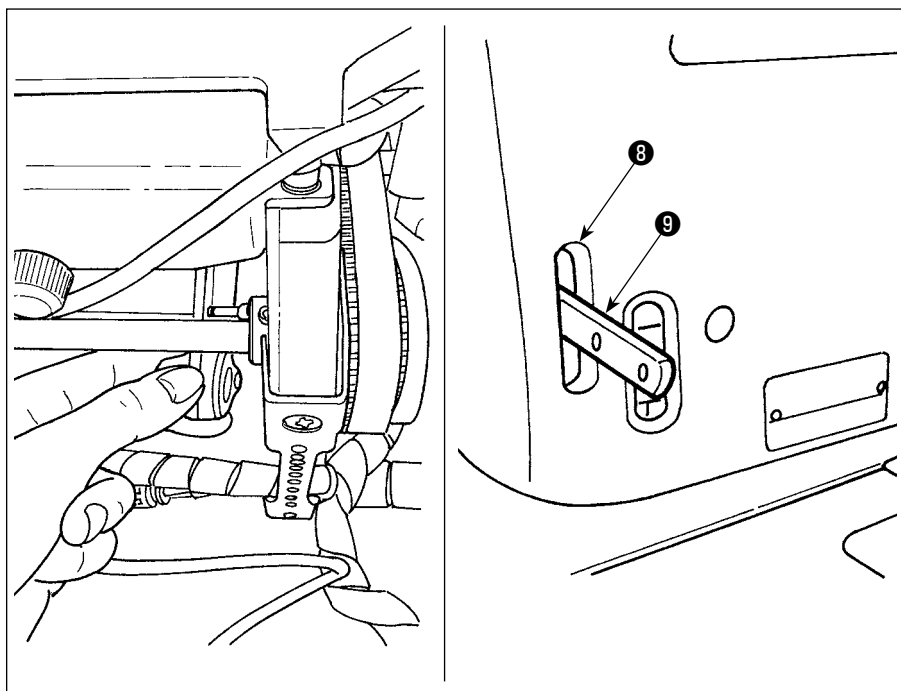
Để ngăn ngừa thương tích cá nhân có thể do khởi động máy đột ngột, hãy chắc chắn bắt đầu công việc sau khi đã tắt nguồn điện và chắc chắn động cơ đã dừng lại.



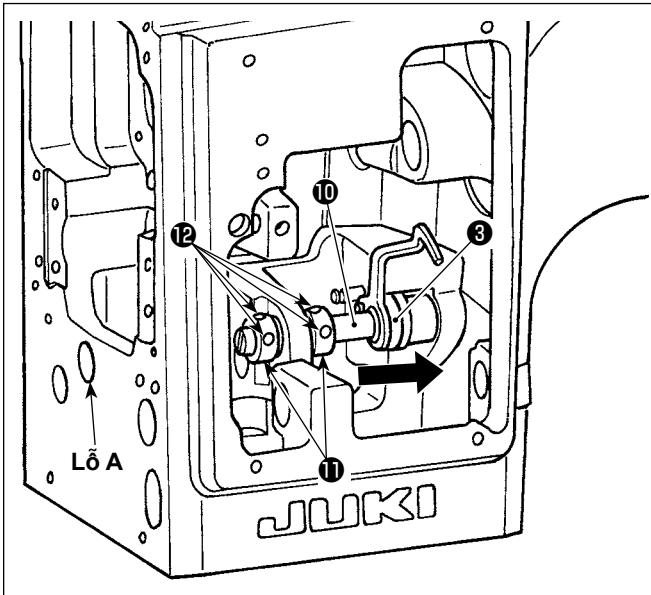
- 1) Tháo các ốc vít ❶ và ❷, và tháo INT PCB và để động cơ bộ ép.



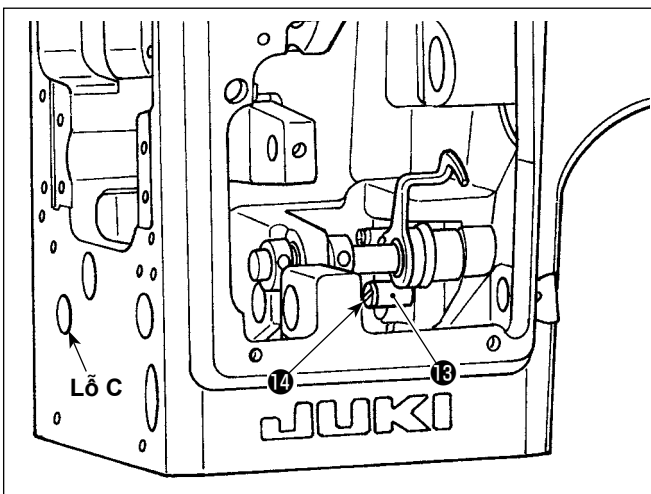
- 2) Siết chặt khoen đệm kín ❹ và tấm cảm biến lại mũi đảo ngược ❺ vào tấm cần lại mũi đảo ngược (bộ) B ❸ với ốc vít ❻. Cố định tấm cảm biến lại mũi đảo ngược ❺ ở chính giữa khe. Gắn trực chốt của lò xo ❼ vào tấm cần lại mũi đảo ngược (bộ) B ❸.



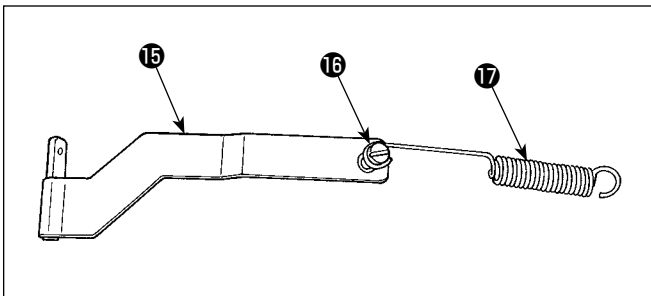
- 3) Gắn tấm cần lại mũi đảo ngược (bộ) B ❸ mà bạn đã lắp ở Bước 2) từ dưới đế. Định vị tấm cần lại mũi đảo ngược ❹ để cho nó hơi nhô ra khỏi lỗ cần lại mũi đảo ngược ❸ trên cần.



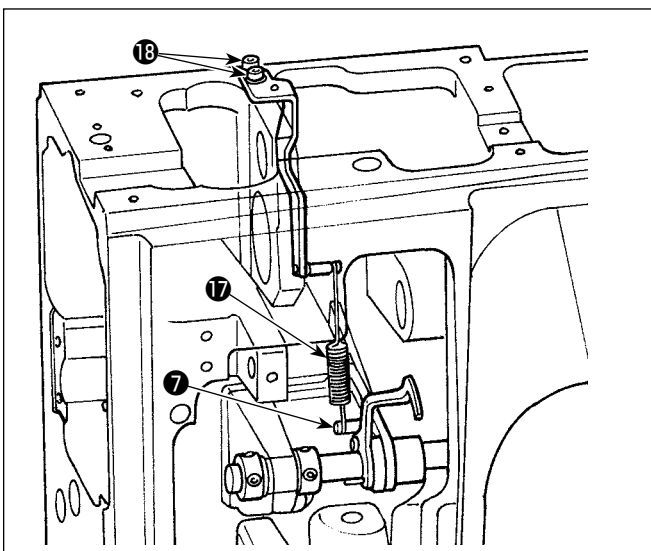
- 4) Đặt trục cần lại mũi đảo ngược ⑩ qua lỗ A ở mặt bên của cần. Sau đó, đưa nó qua các lỗ trên cần, trên vòng chặn ⑪ và trên tấm cần lại mũi đảo ngược (bộ) B ③ .
- 5) Gắn trục cần lại mũi đảo ngược ⑩ theo hướng mũi tên cho đến khi không còn đi được nữa. Sau đó, cố định trục cần lại mũi đảo ngược ⑩ với vít hãm vòng chặn ⑫ .



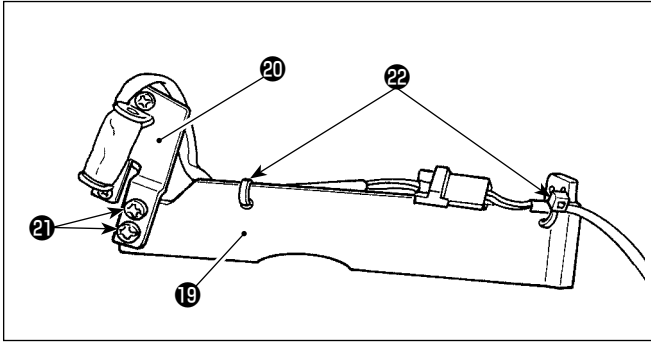
- 6) Đặt hãm cần lại mũi đảo ngược ⑬ qua lỗ C ở mặt bên của cần và gắn nó vào cần với vít ⑭ .



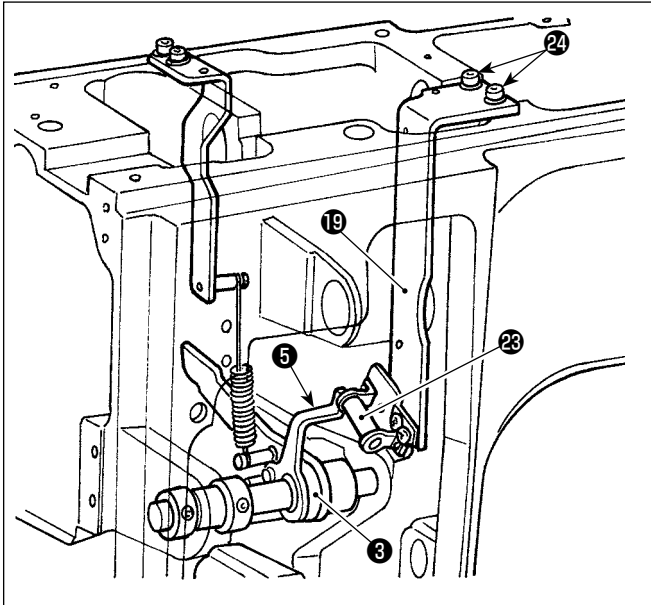
- 7) Gắn trục chốt của lò xo ⑮ vào tấm chốt lò xo ⑭ . Đặt lò xo hoàn lực của lại mũi đảo ngược ⑰ trên trục chốt của lò xo ⑮ .



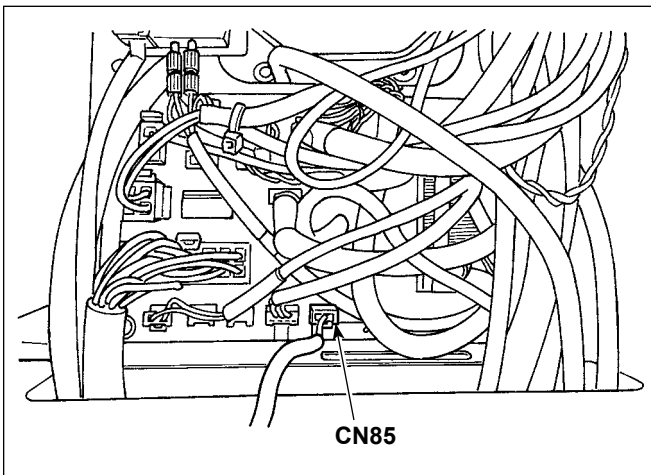
- 8) Đặt lò xo hoàn lực của cần lại mũi đảo ngược ⑰ mà bạn đã lắp ráp ở Bước 7) lên trục chốt của lò xo ⑦ . Sau đó, gắn tấm chốt lò xo ⑮ vào cần với ốc vít ⑱ .



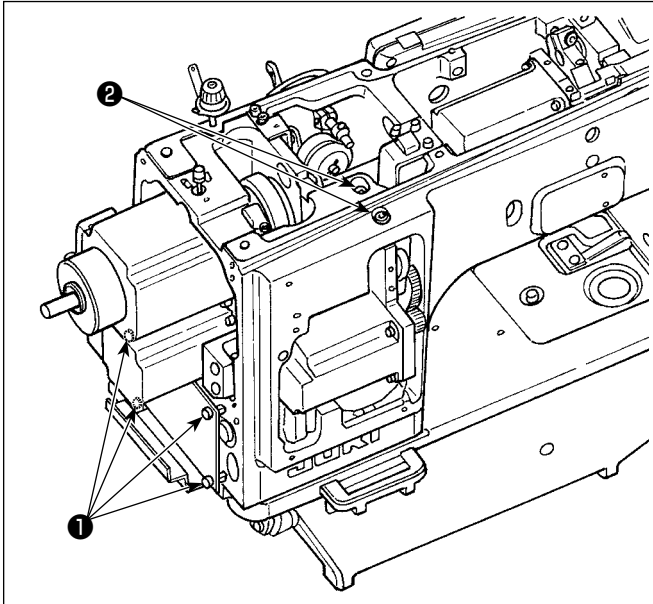
- 9) Siết chặt bộ tấm gắn cảm biến lại mũi đảo ngược. 20 vào để cảm biến lại mũi đảo ngược 19 với ốc vít 21 .
Cố định dây với băng kẹp cáp 22 .



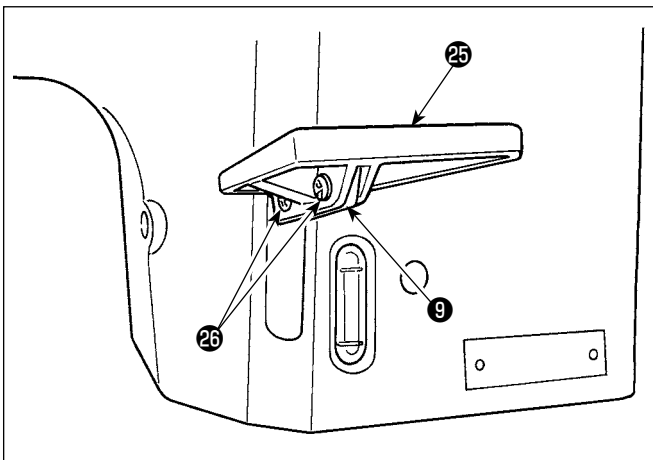
- 10) Lắp phần đầu cuối của tấm cảm biến lại mũi đảo ngược 5 vào cảm biến lại mũi đảo ngược 23 của đế cảm lại mũi đảo ngược 19 mà bạn đã lắp ở Bước 9).
- 11) Di chuyển tấm cần lại mũi đảo ngược (bộ) B 3 lên và xuống cho đến khi nó được đưa đến vị trí nơi cảm biến lại mũi đảo ngược 23 không tiếp xúc với tấm cảm biến lại mũi đảo ngược 5 .
Sau đó, cố định để cảm biến lại mũi đảo ngược với ốc vít 24 .



- 12) Dẫn hướng dây của bộ cảm biến lại mũi đảo ngược một cách thích hợp từ mặt trên của cần.
- 13) Nối đầu nối của cảm biến lại mũi đảo ngược với CN85 trên INT PCB.



14) Gắn INT PCB và đế của động cơ bộ ép vào vị trí với các ốc vít ❶ và ❷ .



15) Gắn cần lại mũi đảo ngược ❷❺ vào tấm cần lại mũi đảo ngược ❸ với ốc vít ❷❹ .